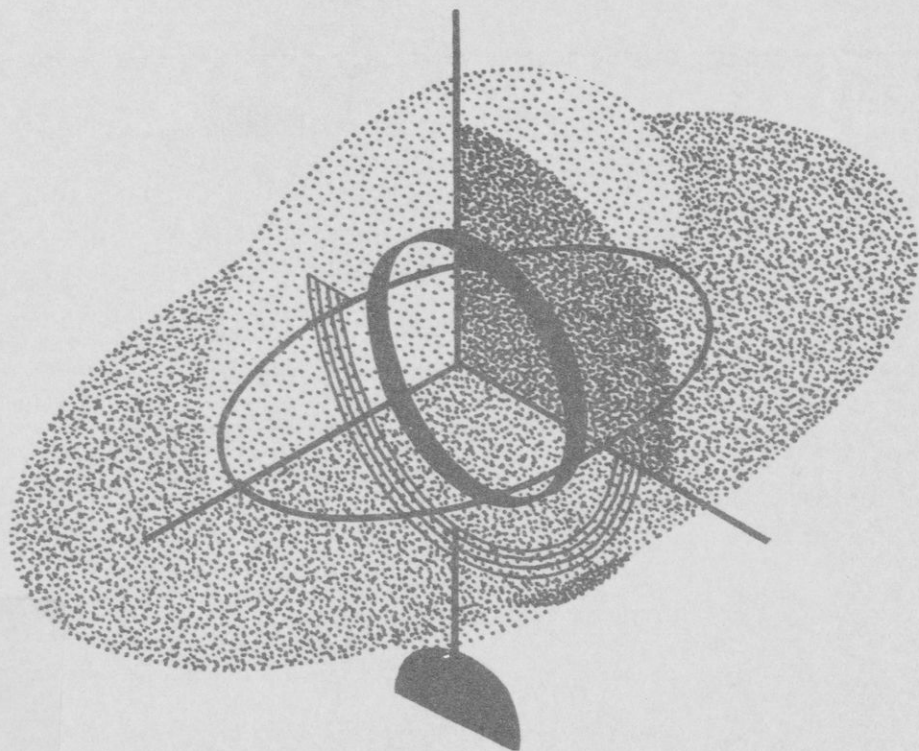


ΑΛΚΙΝΟΟΥ Ε. ΜΑΖΗ

ΦΥΣΙΚΗ

Β' ΛΥΚΕΙΟΥ
ΣΥΜΠΛΗΡΩΜΑ



ΟΡΓΑΝΙΣΜΟΣ ΕΚΔΟΣΕΩΣ ΔΙΔΑΚΤΙΚΩΝ ΒΙΒΛΙΩΝ ΑΘΗΝΑ 1978

Με Συνοδοί

ΑΛΚΙΝΟΟΥ Ε. ΜΑΖΗ

ΦΥΣΙΚΗ

Β' ΛΥΚΕΙΟΥ
ΣΥΜΠΛΗΡΩΜΑ

ΤΕΥΧΟΣ Α'

17643

ΟΡΓΑΝΙΣΜΟΣ ΕΚΔΟΣΕΩΣ ΔΙΔΑΚΤΙΚΩΝ ΒΙΒΛΙΩΝ ΑΘΗΝΑ 1978

Μηχανική

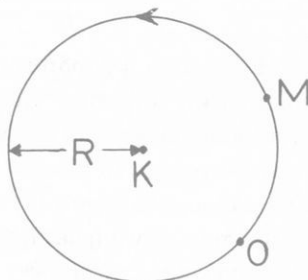
Καμπυλόγραμμη κίνηση

1. Καμπυλόγραμμη κίνηση

Ένα υλικό σημείο κινείται πάνω σε καμπύλη τροχιά (σχ. 1), πού τη θεωρούμε ως ακίνητο σύστημα αναφοράς. Ορίζουμε ένα σημείο O της τροχιάς ως αρχή των διαστημάτων και τη θετική φορά. Τότε η θέση M του κινητού πάνω στην τροχιά του προσδιορίζεται από τό μέτρο και τη φορά του τόξου $\widehat{OM} = s$. Αν είναι γνωστή η μορφή της τροχιάς του υλικού σημείου και η εξίσωση της κινήσεώς του $s = f(t)$, τότε προσδιορίζεται τελείως η κίνηση του υλικού σημείου.



Σχ. 1. Καμπυλόγραμμη κίνηση υλικού σημείου.



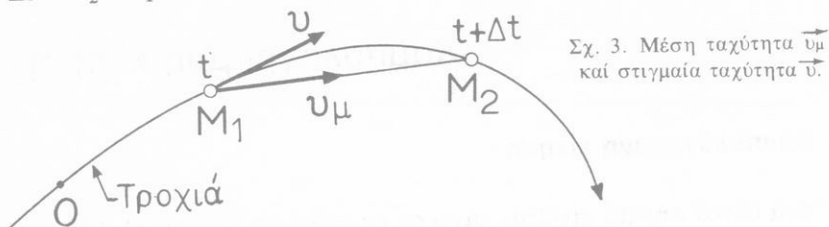
Σχ. 2. Κυκλική κίνηση υλικού σημείου.

Έστω π.χ. ότι ένα υλικό σημείο M κινείται πάνω σε κυκλική τροχιά πού έχει ακτίνα R (σχ. 2.). Η εξίσωση της κινήσεως είναι $s = 3t^2 - 2t + 4$. Τότε σε κάθε τιμή του χρόνου t αντιστοιχεί όρισμένη θέση του κινητού πάνω στην τροχιά του.

2. Ταχύτητα στην καμπυλόγραμμη κίνηση

Στίς χρονικές στιγμές t και $t + \Delta t$ τό υλικό σημείο M βρίσκεται αντίστοιχα στίς θέσεις M_1 και M_2 (σχ. 3) και οι αποστάσεις του από την

ἀρχή O τῶν διαστημάτων εἶναι $OM_1 = s_1$ καὶ $OM_2 = s_2$. Στὴ διάρκεια τοῦ χρόνου Δt τὸ κινητὸ διατρέχει τὸ τόξο M_1M_2 πού ἔχει μέτρο $\Delta s = s_2 - s_1$.



Σχ. 3. Μέση ταχύτητα $\vec{v}_\mu$ καὶ στιγμιαία ταχύτητα $\vec{v}$.

Ὀνομάζουμε *μέση ταχύτητα* ($\vec{v}_\mu$) τοῦ κινητοῦ στὴ διάρκεια τοῦ χρόνου Δt τὸ ἄνυσμα:

$$\text{μέση ταχύτητα} \quad \vec{v}_\mu = \frac{\vec{M_1M_2}}{\Delta t}$$

ὅπου M_1M_2 εἶναι ἡ χορδὴ τοῦ τόξου M_1M_2 . Ἡ μέση ταχύτητα δὲν ἔχει καμιά φυσικὴ σημασία, γιατί ἡ μετατόπιση M_1M_2 , πού ἀναφέρεται στὸν παραπάνω ὀρισμὸ, διαφέρει ἀπὸ τὸ διάστημα πού στὴν πραγματικότητα διατρέχει τὸ κινητό.

Ὀνομάζουμε *ταχύτητα* ($\vec{v}$) τοῦ κινητοῦ στὴ χρονικὴ στιγμὴ t τὸ ὄριο πρὸς τὸ ὁποῖο τείνει ἡ μέση ταχύτητα στὴ διάρκεια τοῦ χρόνου Δt , ὅταν τὸ Δt τείνει πρὸς τὸ μηδέν.

$$\text{ταχύτητα} \quad \vec{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{M_1M_2}}{\Delta t}$$

Ὅταν τὸ Δt τείνει πρὸς τὸ μηδέν, ἡ διεύθυνση τοῦ ἀνύσματος $\vec{M_1M_2}$ τείνει νά συμπίπτει μὲ τὴ διεύθυνση τῆς ἐφαπτομένης τῆς τροχιάς στὸ σημεῖο M_1 , στὸ ὁποῖο βρίσκεται τὸ κινητό στὴ χρονικὴ στιγμὴ t (σχ. 3). Τὸ μέτρο v_μ τῆς μέσης ταχύτητας τείνει πρὸς ἕνα ὄριο v , πού εἶναι τὸ μέτρο τῆς ταχύτητας τοῦ κινητοῦ M στὴ χρονικὴ στιγμὴ t . Ὡστε:

Στὴν καμπυλόγραμμη κίνηση ἡ ταχύτητα τοῦ κινητοῦ σέ μιά ὀρισμένη χρονικὴ στιγμὴ t εἶναι ἄνυσμα $\vec{v}$, πού ἔχει ἀρχὴ τὸ

κινητό, φορέα την έφαπτομένη στο αντίστοιχο σημείο της τροχιάς, φορά τη φορά της κινήσεως του κινητού και μέτρο v που δίνεται από τη σχέση:

$$\text{ταχύτητα} \quad v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta s}{\Delta t} \quad (1)$$

Εύρεση του μέτρου v της ταχύτητας. Τό μήκος του τόξου M_1M_2 (σχ. 3) είναι Δs . Τό μέτρο της ταχύτητας είναι τό όριο στο όποιο τείνει ή μέση ταχύτητα, όταν τό Δt τείνει στο μηδέν, δηλαδή είναι:

$$v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\text{χορδή } M_1M_2}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left(\frac{\text{χορδή } M_1M_2}{\text{τόξο } M_1M_2} \cdot \frac{\text{τόξο } M_1M_2}{\Delta t} \right)$$

$$\text{και} \quad v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\text{χορδή } M_1M_2}{\text{τόξο } M_1M_2} \cdot \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\text{τόξο } M_1M_2}{\Delta t}$$

"Όταν ό χρόνος Δt τείνει στο μηδέν, τό σημείο M_2 διαρκώς πλησιάζει στο σημείο M_1 και τότε ό λόγος χορδή M_1M_2 /τόξο M_1M_2 τείνει προς τη μονάδα. "Ετσι βρίσκουμε ότι είναι:

$$v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\widehat{M_1M_2}}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta s}{\Delta t}$$

Για' ό λόγους

Παρατήρηση. Από την εξίσωση (1) συνάγεται ότι τό μέτρο v της ταχύτητας είναι ίσο μέ την παράγωγο της απομακρύνσεως s ως προς τό χρόνο.

$$\text{ταχύτητα} \quad v = \frac{ds}{dt} \quad (2)$$

"Αν μία καμπυλόγραμμη κίνηση έχει (σέ μονάδες MKS) εξίσωση κινήσεως:

$$s = 3t^2 - 2t + 4$$

τότε σε κάθε χρονική στιγμή t το μέτρο v της ταχύτητας δίνεται από τη σχέση:

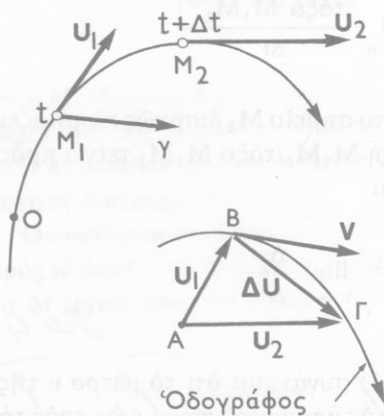
$$v = \frac{ds}{dt} \quad \text{Άρα} \quad v = 6t - 2$$

Έτσι στις χρονικές στιγμές $t_1 = 2 \text{ sec}$ και $t_2 = 2,5 \text{ sec}$ η ταχύτητα έχει αντίστοιχα μέτρο:

$$v_1 = 10 \text{ m/sec} \quad \text{και} \quad v_2 = 13 \text{ m/sec}$$

3. Έπιτάχυνση στην καμπυλόγραμμη κίνηση

Στις χρονικές στιγμές t και $t + \Delta t$ το υλικό σημείο M έχει αντίστοιχα ταχύτητα $\vec{v}_1$ και $\vec{v}_2$ (σχ. 4). Σε ένα σημείο A του επιπέδου εφαρμόζουμε



Σχ. 4. Έπιτάχυνση $\vec{\gamma}$ στην καμπυλόγραμμη κίνηση υλικού σημείου.

δύο άνυσματα $\vec{AB} = \vec{v}_1$ και $\vec{AG} = \vec{v}_2$. Το άνυσμα $\vec{BG}$ είναι η ανυσματική διαφορά της ταχύτητας του κινητού στη διάρκεια του χρόνου Δt , δηλαδή είναι $\vec{\Delta v} = \vec{v}_2 - \vec{v}_1$. Ονομάζουμε μέση έπιτάχυνση $\vec{\gamma}_m$ το άνυσμα:

$$\text{μέση έπιτάχυνση} \quad \vec{\gamma}_m = \frac{\vec{BG}}{\Delta t}$$

Όταν ο χρόνος Δt τείνει προς το μηδέν, η μέση έπιτάχυνση $\vec{\gamma}_m$ τείνει

πρός ένα άνυσματικό όριο $\vec{\gamma}$, πού είναι ή *έπιτάχυνση* του κινητού Μ στή χρονική στιγμή t .

$$\text{έπιτάχυνση} \quad \vec{\gamma} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{B\Gamma}}{\Delta t} \quad (1)$$

Στή διάρκεια του χρόνου Δt τό άνυσμα τής ταχύτητας $\vec{AB}$ συνεχώς μεταβάλλεται καί ή άκρη Β του άνύσματος διαγράφει μιά καμπύλη γραμμή, πού λέγεται *όδογράφος* τής κινήσεως του κινητού Μ. Τό σημείο Β μπορούμε λοιπόν νά τό θεωρήσουμε σάν ένα *βοηθητικό κινητό*, πού στή χρονική στιγμή t έχει *ταχύτητα* V πού δίνεται από τή σχέση:

$$\vec{V} = \lim \frac{\vec{B\Gamma}}{\Delta t} \quad \text{άρα είναι} \quad \vec{V} = \vec{\gamma}$$

Τό άνυσμα $\vec{V}$ έχει τή διεύθυνση τής έφαπτομένης τής όδογράφου στό σημείο Β (σχ. 4). Παρατηρούμε ότι τό άνυσμα $\vec{\gamma}$ τής έπιταχύνσεως βρίσκεται πάντοτε στήν κοιλότητα τής τροχιάς. "Ωστε:

Στήν καμπυλόγραμμη κίνηση ή έπιτάχυνση του κινητού σέ μιά όρισμένη χρονική στιγμή t είναι ένα άνυσμα $\vec{\gamma}$, πού έχει άρχή τό κινητό, είναι παράλληλο μέ τήν έφαπτομένη τής όδογράφου στό σημείο Β, βρίσκεται στήν κοιλότητα τής τροχιάς καί τό μέτρο του αριθμητικά είναι ίσο μέ τήν ταχύτητα (V) του βοηθητικού κινητού (Β) τήν ίδια χρονική στιγμή t .

Έφαρμογή. Θά εφαρμόσουμε τήν παραπάνω μέθοδο τής όδογράφου, γιά νά προσδιορίσουμε τήν έπιτάχυνση σέ μιά άπλή καμπυλόγραμμη κίνηση. Ένα ύλικό σημείο Μ έκτελεί κυκλική όμαλή κίνηση (σχ. 5). Όπως ξέρουμε, τό μέτρο τής ταχύτητας είναι *σταθερό* καί ίσο μέ $v = \frac{2\pi R}{T}$ ή $v = \omega \cdot R$, όπου R είναι ή άκτίνα τής κυκλικής τροχιάς, T ή περίοδος τής κινήσεως καί ω ή γωνιακή ταχύτητα. Άλλά ή διεύθυνση τής ταχύτητας $\vec{v}$ συνεχώς *μεταβάλλεται*. Έ όδογράφος τής κυκλικής κινήσεως είναι περίφέρεια πού έχει κέντρο τό Ο καί άκτίνα $\vec{OB} = \vec{v}$. Έ

ἄκρη Β (βοηθητικό κινητό) τοῦ ἀνύσματος $\vec{OB}$ σέ χρόνο Τ διαγράφει ὁλόκληρη τήν ὁδογράφο, πού ἔχει μήκος $s_{\text{οδογρ}} = 2\pi r$. Τό ἄνυσμα $\vec{V}$ τῆς ταχύτητας τοῦ σημείου Β εἶναι ἐφαπτόμενο τῆς ὁδογράφου, ἄρα πάντοτε εἶναι κάθετο στό ἄνυσμα τῆς ταχύτητας $\vec{u}$ καί τό μέτρο V τῆς ταχύτητας τοῦ σημείου Β εἶναι ἴσο μέ:

$$V = \frac{2\pi r}{T}$$

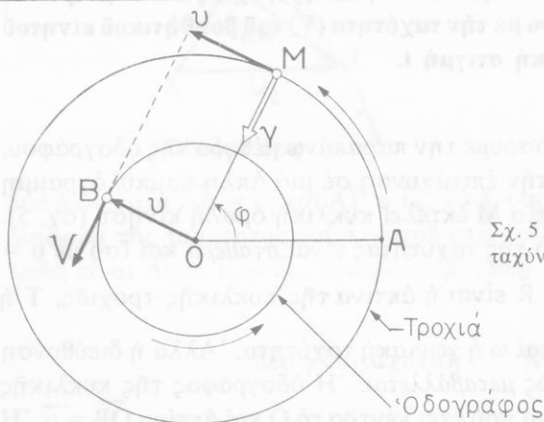
Ἐπειδή εἶναι $\vec{V} = \vec{\gamma}$, ἔπεται ὅτι τό ἄνυσμα τῆς ἐπιταχύνσεως τῆς κινήσεως τοῦ κινητοῦ Μ ἔχει *φορέα* τήν ἐπιβατική ἀκτίνα OM, *φορά* πρὸς τό κέντρο Ο τῆς κυκλικῆς τροχιᾶς τοῦ κινητοῦ καί *μέτρο* γ ἴσο μέ:

$$\gamma = V \quad \text{ἄρα} \quad \gamma = \frac{2\pi r}{T}$$

$$\text{Ἀπό τήν ἐξίσωση } v = \frac{2\pi R}{T} \quad \text{ἔχουμε} \quad \frac{v}{R} = \frac{2\pi}{T}$$

Ὡστε ἡ *κεντρομόλος ἐπιτάχυνση* (γ_k) τοῦ κινητοῦ Μ ἔχει μέτρο:

$$\text{κεντρομόλος ἐπιτάχυνση} \quad \gamma_k = \frac{v^2}{R} \quad \text{ἢ} \quad \gamma_k = \omega^2 \cdot R$$

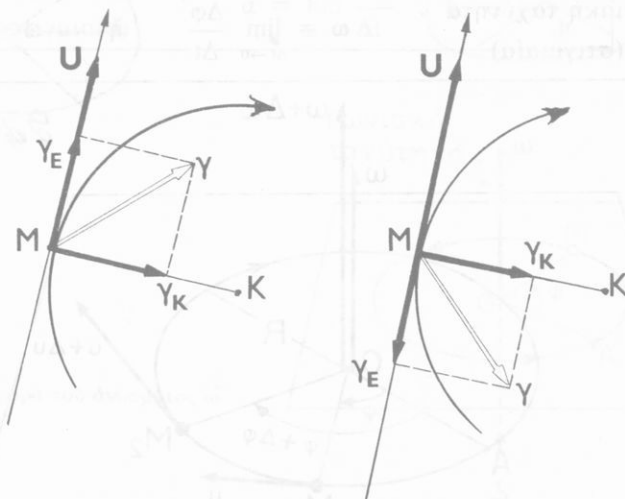


Σχ. 5 Γιά τόν προσδιορισμό τῆς ἐπιταχύνσεως γ τοῦ ὑλικοῦ σημείου Μ.

Ἐπιτόρξια καὶ κεντρομόλος ἐπιτάχυνση. Ἀναλύουμε τὴν ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}$ σὲ δύο συνιστώσες, μιά κατὰ τὴ διεύθυνση τῆς ἐφαπτομένης τῆς τροχιάς καὶ τὴν ἄλλη κατὰ διεύθυνση κάθετη στὴν ἐφαπτομένη (σχ. 6). Ἡ ἐπιτόρξια ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}_E$ χαρακτηρίζει τὴ μεταβολὴ τοῦ μέτρου τῆς ταχύτητας v τοῦ κινητοῦ. Ἡ κεντρομόλος ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}_K$ χαρακτηρίζει τὴ μεταβολὴ τῆς διευθύνσεως τοῦ ἀνύσματος $\vec{v}$ τῆς ταχύτητας τοῦ κινητοῦ. Ὄταν τὰ ἀνύσματα $\vec{v}$ καὶ $\vec{\gamma}_E$ εἶναι ὁμόρροπα ἢ ἀντίρροπα, τότε ἡ κίνηση εἶναι ἀντίστοιχα ἐπιταχυνόμενη ἢ ἐπιβραδυνόμενη. Καὶ ἂν ἡ ἐπιτόρξια ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}_E$ εἶναι διαρκῶς ἴση μὲ μηδέν ($\vec{\gamma}_E = 0$), τότε τὸ μέτρο v τῆς ταχύτητας διατηρεῖται σταθερό καὶ ἡ κίνηση εἶναι ὁμαλή. Ὡστε:

Στὴν καμπυλόγραμμη κίνηση ἡ ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}$ εἶναι συνισταμένη τῆς ἐπιτόρξιας ἐπιταχύνσεως $\vec{\gamma}_E$ καὶ τῆς κεντρομόλου ἐπιταχύνσεως $\vec{\gamma}_K$.

$$\text{ἐπιτάχυνση} \quad \vec{\gamma} = \vec{\gamma}_E + \vec{\gamma}_K \quad \text{καὶ} \quad \gamma = \sqrt{\gamma_E^2 + \gamma_K^2}$$



Σχ. 6. Ἐπιτόρξια ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}_E$ καὶ κεντρομόλος ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}_K$.

4. Κυκλική μεταβαλλόμενη κίνηση

Ένα ύλικό σημείο M κινείται με μεταβαλλόμενη κίνηση πάνω σε περιφέρεια, που έχει ακτίνα R , και στην αρχή των χρόνων ($t=0$) βρίσκεται στην αρχή των διαστημάτων A (σχ. 7). Στις χρονικές στιγμές t και $t+\Delta t$ το κινητό βρίσκεται αντίστοιχα στις θέσεις M_1 και M_2 και έχει:

χρόνος t	γωνιακή ταχύτητα ω	ταχύτητα v
χρόνος $t + \Delta t$	γωνιακή ταχύτητα $\omega + \Delta\omega$	ταχύτητα $v + \Delta v$

α. Γωνιακή ταχύτητα και γωνιακή επιτάχυνση. Στη διάρκεια του χρόνου Δt ή επιβατική ακτίνα διαγράφει τη γωνία $\Delta\phi$ και επομένως στη διάρκεια του χρόνου Δt ή μέση γωνιακή ταχύτητα (ω_m) έχει μέτρο:

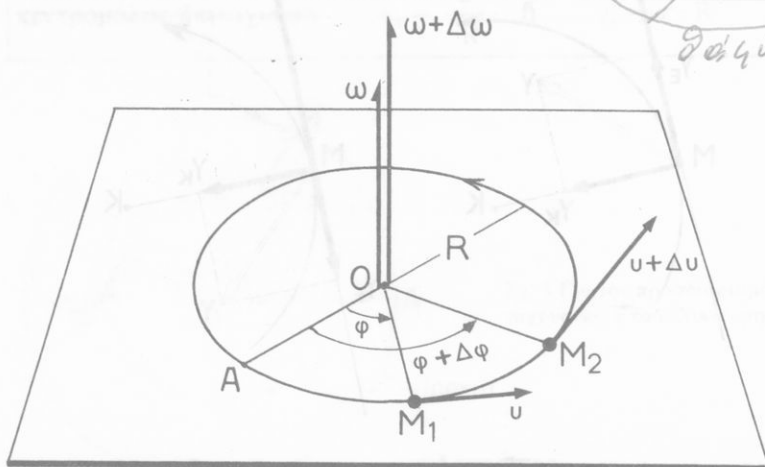
$$\text{μέση γωνιακή ταχύτητα } \omega_m = \frac{\Delta\phi}{\Delta t}$$

Όταν ο χρόνος Δt τείνει προς το μηδέν ή μέση γωνιακή ταχύτητα $\Delta\phi/\Delta t$ τείνει προς ένα ορισμένο όριο, που είναι η γωνιακή ταχύτητα (ω) στη χρονική στιγμή t και έχει μέτρο ίσο με:

γωνιακή ταχύτητα
(στιγμιαία)

$$\omega = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\phi}{\Delta t}$$

$$\text{ή } \omega = \frac{d\phi}{dt}$$



Σχ. 7. Κυκλική μεταβαλλόμενη κίνηση ύλικου σημείου.

Όπως στην κυκλική όμαλή κίνηση και στην κυκλική μεταβαλλόμενη κίνηση το άνυσμα $\vec{\omega}$ της γωνιακής ταχύτητας έχει άρχη το κέντρο της κυκλικής τροχιάς, διεύθυνση κάθετη στο επίπεδο της τροχιάς και φορά που καθορίζεται με τον κανόνα του δεξιόστροφου κοχλία (σχ. 7α).

Στή διάρκεια του χρόνου Δt ή γωνιακή ταχύτητα μεταβάλλεται κατά $\Delta\omega$ και επομένως στή διάρκεια του χρόνου Δt το κινητό έχει μέση γωνιακή επιτάχυνση (α_{μ}) που έχει μέτρο ίσο με:

$$\text{μέση γωνιακή επιτάχυνση} \quad \alpha_{\mu} = \frac{\Delta\omega}{\Delta t}$$

Αν σ' αυτή την εξίσωση βάλουμε $\Delta\omega = 1 \text{ rad/sec}$ και $\Delta t = 1 \text{ sec}$, βρίσκουμε ότι μονάδα γωνιακής επιταχύνσεως είναι: 1 rad/sec^2 .

Όταν ο χρόνος Δt τείνει προς το μηδέν, τότε η μέση γωνιακή επιτάχυνση $\Delta\omega/\Delta t$ τείνει προς ένα όρισμένο όριο, που είναι η γωνιακή επιτάχυνση (α) στή χρονική στιγμή t και έχει μέτρο ίσο με:

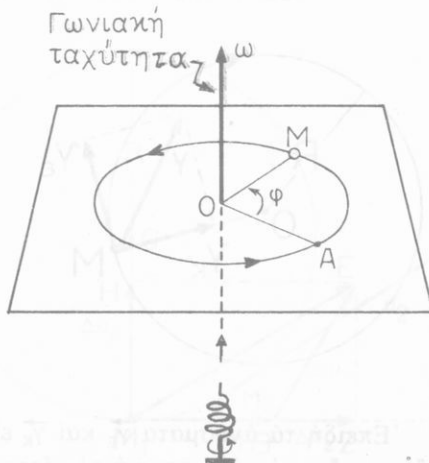
γωνιακή επιτάχυνση
(στιγμιαία)

$\alpha = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\omega}{\Delta t}$

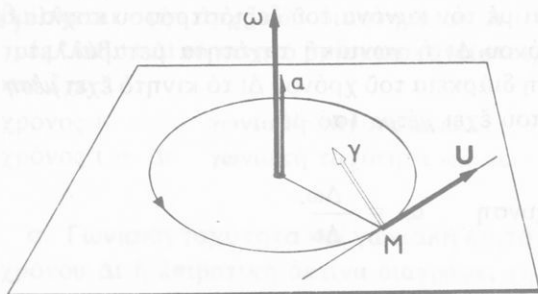
~~$\eta \quad \alpha = \frac{d\omega}{dt}$~~

σφάλμα

Σχ. 7α. Η φορά του άνυσματος $\vec{\omega}$.



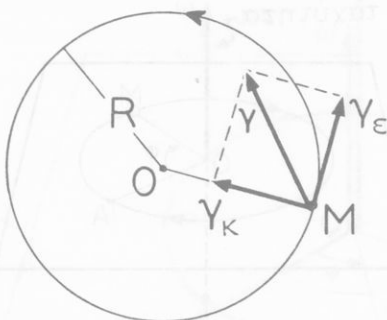
Ἡ γωνιακή ἐπιτάχυνση εἶναι ἓνα ἄνυσμα $\vec{a}$ πού ἔχει τή διεύθυνση καί τή φορά τοῦ ἄνυσματος $\vec{\Delta\omega}$ (σχ. 8).



Σχ. 8. Γωνιακή ἐπιτάχυνση $\vec{a}$.

β. Ἐπιτάχυνση. Στήν κυκλική μεταβαλλόμενη κίνηση ἡ ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}$ εἶναι σέ κάθε στιγμή ἡ συνισταμένη δύο κάθετων μεταξύ τους συνιστωσῶν (σχ. 9), οἱ ὁποῖες εἶναι ἡ ἐπιτρόχια ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}_E$ καί ἡ κεντρομόλος ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}_K$.

$$\text{ἐπιτάχυνση (στιγμιαία)} \quad \vec{\gamma} = \vec{\gamma}_E + \vec{\gamma}_K \quad (1)$$



Σχ. 9. Οἱ δύο συνιστώσες $\vec{\gamma}_E$ καί $\vec{\gamma}_K$ τῆς ἐπιταχύνσεως $\vec{\gamma}$.

Ἐπειδή τά ἄνυσματα $\vec{\gamma}_E$ καί $\vec{\gamma}_K$ εἶναι πάντοτε κάθετα μεταξύ τους, ἔπεται ὅτι σέ κάθε στιγμή τό μέτρο γ τῆς ἐπιταχύνσεως εἶναι ἴσο μέ:

(στιγμαία)

Τό μέτρο τῆς ἐπιτρόχιας καί τῆς κεντρομόλου ἐπιταχύνσεως εἶναι:

$$\gamma_K = \omega^2 \cdot R$$

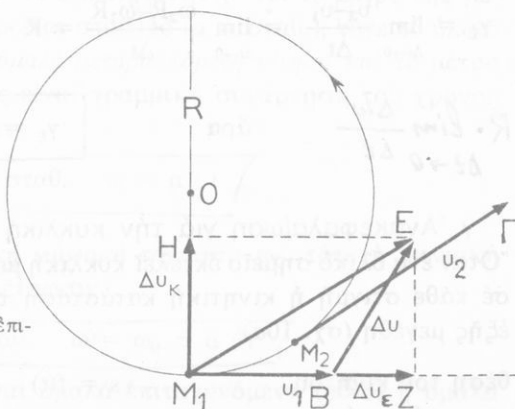
$$\gamma_K = \omega^2 \cdot R$$

нобры

Εύρεση της εξίσωσής (1). Στις χρονικές στιγμές t και $t + \Delta t$ το κινητό M βρίσκεται αντίστοιχα στις θέσεις M_1 και M_2 στις οποίες έχει ταχύτητα $\vec{M_1B} = \vec{v_1}$ και $\vec{M_2\Gamma} = \vec{v_2}$ (σχ. 10). Από το σημείο M_1 φέρνουμε το άνυσμα $\vec{M_1E} = \vec{M_2\Gamma} = \vec{v_2}$. Τότε το άνυσμα $\vec{BE}$ είναι ή ανυσματική διαφορά των δύο ταχυτήτων του κινητού στη διάρκεια του χρόνου Δt , δηλαδή είναι $\vec{\Delta v} = \vec{v_2} - \vec{v_1}$. Το άνυσμα $\vec{BE}$ μπορεί να θεωρηθεί ότι είναι ή συνισταμένη των εξής δύο ανυσμάτων:

1. του ανύσματος $\vec{BZ}$, πού είναι ή προβολή του $\vec{BE}$ πάνω στή διεύθυνση τής έφαπτομένης τής τροχιάς στό σημείο M_1 .
2. του ανύσματος $\vec{M_1H}$, πού είναι ή προβολή του $\vec{BE}$ πάνω στή διεύθυνση τής έπιβατικής άκτίνας OM_1 . Άρα είναι:

$$\vec{BE} = \vec{BZ} + \vec{M_1H} \quad \text{и} \quad \vec{\Delta v} = \vec{\Delta v_E} + \vec{\Delta v_K}$$



Σχ. 10. Για τόν υπολογισμό τῆς ἐπι-
ταχύνσεως $\vec{\gamma}$.

"Αν διαιρέσουμε και τα δύο μέλη της τελευταίας εξίσωσης διά Δt , βρίσκουμε:

$$\frac{\vec{\Delta v}}{\Delta t} = \frac{\vec{\Delta v_E}}{\Delta t} + \frac{\vec{\Delta v_K}}{\Delta t} \quad (2)$$

"Ωστε η μέση επιτάχυνση $\frac{\vec{\Delta v}}{\Delta t}$ στη διάρκεια του χρόνου Δt είναι ίση με το άνσματικό άθροισμα της μέσης επιτρόχιας επιταχύνσεως $\frac{\vec{\Delta v_E}}{\Delta t}$ και της μέσης κεντρομόλου επιταχύνσεως $\frac{\vec{\Delta v_K}}{\Delta t}$. Όταν ο χρόνος Δt τείνει προς το μηδέν, κάθε πηλίκο της εξίσωσης (2) τείνει σέ ένα ορισμένο όριο πού είναι:

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{\Delta v}}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{\Delta v_E}}{\Delta t} + \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{\Delta v_K}}{\Delta t} \quad \eta \quad \vec{\gamma} = \vec{\gamma_E} + \vec{\gamma_K}$$

Η επιτρόχια επιτάχυνση $\vec{\gamma_E}$ έχει τή διεύθυνση της εφαπτομένης της τροχιάς στό σημείο M_1 και ή κεντρομόλος επιτάχυνση $\vec{\gamma_K}$ έχει τή διεύθυνση της επιβατικής ακτίνας OM_1 (σχ. 9).

Εύρεση του μέτρου της επιτρόχιας επιταχύνσεως. Είναι:

$$\gamma_E = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{v_2 - v_1}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\omega_2 R - \omega_1 R}{\Delta t} = R \cdot \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\omega_2 - \omega_1}{\Delta t} \quad \cancel{R \cdot \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \omega}{\Delta t}}$$

$$\gamma_E = R \cdot \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \omega}{\Delta t}$$

άρα

$$\gamma_E = \alpha \cdot R$$

γ . Άνακεφαλαίωση γιά τήν κυκλική μεταβαλλόμενη κίνηση.
Όταν ένα υλικό σημείο εκτελεί κυκλική μεταβαλλόμενη κίνηση, τότε σέ κάθε στιγμή ή κινητική κατάστασή του προσδιορίζεται από τά εξής μεγέθη (σχ. 10α):

θέση του κινητού

$$s = f(t)$$

$$\varphi = f(t)$$

γωνιακή ταχύτητα

$$\omega$$

$$\omega = d\varphi/dt$$

γωνιακή επιτάχυνση

$$\vec{a}$$

$$a = d\omega/dt$$

ταχύτητα (γραμμική)

$$\vec{v}$$

$$v = ds/dt$$

επιτάχυνση

$$\vec{\gamma}$$

$$\gamma = \sqrt{\gamma_E^2 + \gamma_K^2}$$

επιτροχία επιτάχυνση

$$\vec{\gamma}_E$$

$$\gamma_E = a \cdot R$$

κεντρομόλος επιτάχυνση

$$\vec{\gamma}_K$$

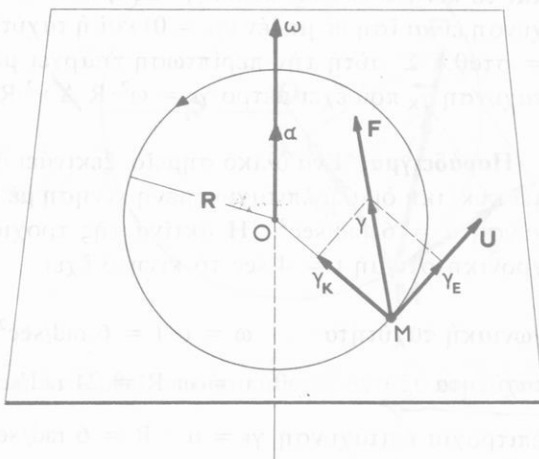
$$\gamma_K = \omega^2 \cdot R$$

δύναμη

$$\vec{F} = m \cdot \vec{\gamma}$$

$$F = m \cdot \sqrt{\gamma_E^2 + \gamma_K^2}$$

Σχ. 10α. Τά μεγέθη στην κυκλική μεταβαλλόμενη κίνηση.



δ. Κυκλική όμαλά μεταβαλλόμενη κίνηση. "Αν τό μέτρο τής γωνιακής επιταχύνσεως διατηρείται σταθερό ($a = \text{σταθ.}$), τότε τό ύλικό σημείο M έκτελεί κυκλική όμαλά μεταβαλλόμενη κίνηση καί τό μέτρο (ω) τής γωνιακής ταχύτητας είναι γραμμική συνάρτηση του χρόνου καί δίνεται από τήν εξίσωση:

$$a = \text{σταθ.} \quad \omega = a \cdot t$$

"Αν τό κινητό έχει άρχική γωνιακή ταχύτητα ω_0 , τότε ή γωνιακή ταχύτητα δίνεται από τήν εξίσωση:

$$a = \text{σταθ.} \quad \omega = \omega_0 \pm a \cdot t$$

"Η κίνηση μπορεί νά είναι όμαλά επιταχυνόμενη ($a > 0$) ή όμαλά επιβραδυνόμενη ($a < 0$) κίνηση. "Η επιτάχυνση $\vec{\gamma}$ είναιί σέ κάθε στιγμή

"Η γωνιακή απόσπασση φ του κινητού δίνεται από τήν εξίσωση:

$$\varphi = \omega_0 \cdot t + \frac{1}{2} a \cdot t^2 \quad \text{ή} \quad \varphi = \frac{1}{2} a \cdot t^2$$

Ψηφιοποιήθηκε από τό Ινστιτούτο Εκπαιδευτικής Πολιτικής

ή συνισταμένη της επιτρόχιας $\vec{\gamma}_E$ και της κεντρομόλου επιταχύνσεως $\vec{\gamma}_K$ και επομένως το μέτρο γ της επιταχύνσεως είναι:

$$\gamma = \sqrt{\gamma_E^2 + \gamma_K^2}$$

Μερική περίπτωση. "Αν ή γωνιακή επιτάχυνση είναι ίση με μηδέν ($\alpha = 0$), τότε ή γωνιακή ταχύτητα ω διατηρείται σταθερή ($\omega = \text{σταθ.}$) και τό κινητό εκτελεί κυκλική *όμαλή κίνηση*. Τότε ή επιτρόχια επιτάχυνση είναι ίση με μηδέν ($\gamma_E = 0$) και ή ταχύτητα v είναι σταθερή ($v = \text{σταθ.}$). Σ' αυτή την περίπτωση υπάρχει μόνο ή κεντρομόλος επιτάχυνση $\vec{\gamma}_K$ πού έχει μέτρο $\gamma_K = \omega^2 \cdot R \neq v^2/R$.

Παράδειγμα. "Ενα ύλικό σημείο, ξεκινάει από την ήρεμία και εκτελεί κυκλική *όμαλά επιταχυνόμενη κίνηση* με σταθερή γωνιακή επιτάχυνση $\alpha = 6 \text{ rad/sec}^2$. Η ακτίνα της τροχιάς είναι $R = 2 \text{ m}$. Στή χρονική στιγμή $t = 4 \text{ sec}$ τό κινητό έχει:

γωνιακή ταχύτητα $\omega = \alpha \cdot t = 6 \text{ rad/sec}^2 \cdot 4 \text{ sec} = 24 \text{ rad/sec}$

ταχύτητα $v = \omega \cdot R = 24 \text{ rad/sec} \cdot 2 \text{ m} = 48 \text{ m/sec}$

επιτρόχια επιτάχυνση $\gamma_E = \alpha \cdot R = 6 \text{ rad/sec}^2 \cdot 2 \text{ m} = 12 \text{ m/sec}^2$

κεντρομόλο επιτάχυνση $\gamma_K = \omega^2 \cdot R = (24 \text{ rad/sec})^2 \cdot 2 \text{ m} = 1152 \text{ m/sec}^2$

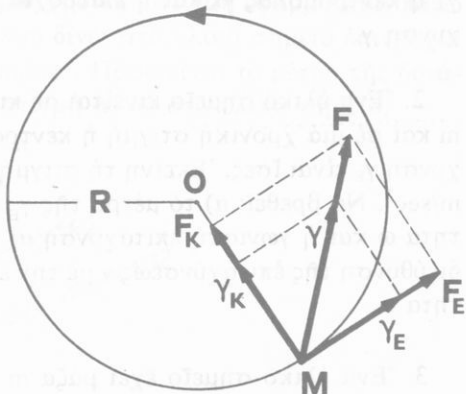
επιτάχυνση $\gamma = \sqrt{\gamma_E^2 + \gamma_K^2}$ και $\gamma = 364,49 \text{ m/sec}^2$

Τή στιγμή $t = 4 \text{ sec}$ ή διεύθυνση της επιταχύνσεως γ σχηματίζει με την έπιβατική ακτίνα OM (σχ. 9) γωνία θ , πού προσδιορίζεται από τή σχέση $\text{ef } \theta = \gamma_E/\gamma_K$

5. Έφαρμογή της εξίσωσης $\vec{F} = m \cdot \vec{\gamma}$ στην κυκλική μεταβαλλόμενη κίνηση.

"Ενα ύλικό σημείο M έχει μάζα m και εκτελεί κυκλική μεταβαλλόμενη κίνηση πάνω σέ τροχιά πού έχει ακτίνα R (σχ. 11). Σέ μία χρονική στιγμή t τό κινητό έχει επιτάχυνση $\vec{\gamma}$. Σύμφωνα με τό θεμελιώδη νόμο

της Δυναμικής εκείνη τη στιγμή ενεργεί πάνω στο υλικό σημείο δύναμη $\vec{F} = m \cdot \vec{\gamma}$, η οποία έχει τη διεύθυνση και τη φορά της επιταχύνσεως $\vec{\gamma}$ και μέτρο $F = m \cdot \gamma$. Η διεύθυνση της δύναμews $\vec{F}$ βρίσκεται πάνω στο επίπεδο της κυκλικής τροχιάς.



Σχ. 11. Στο υλικό σημείο ενεργεί η δύναμη $\vec{F} = m \cdot \vec{\gamma}$.

Η δύναμη F μπορεί να αναλυθεί σε δύο κάθετες μεταξύ τους συνιστώσες:

τήν επιτρόχια συνιστώσα $\vec{F}_E = m \cdot \vec{\gamma}_E$

καί την κεντρομόλο συνιστώσα $\vec{F}_K = m \cdot \vec{\gamma}_K$

Αν η επιτρόχια συνιστώσα $\vec{F}_E$ είναι ίση με μηδέν ($\vec{F}_E = 0$), τότε στο υλικό σημείο ενεργεί μόνο η κεντρομόλος συνιστώσα $\vec{F}_K$ και το υλικό σημείο εκτελεί κυκλική όμαλή κίνηση.

Γενική περίπτωση. Όταν ένα υλικό σημείο, που έχει μάζα m , εκτελεί οποιαδήποτε καμπυλόγραμμη κίνηση, τότε σε κάθε χρονική στιγμή t το κινητό έχει επιτάχυνση $\vec{\gamma}$ και στο υλικό σημείο ενεργεί η δύναμη $\vec{F} = m \cdot \vec{\gamma}$.

Προβλήματα

1. Ένα υλικό σημείο κινείται πάνω σε κυκλική τροχιά ακτίνας $R = 20 \text{ cm}$ με σταθερή γωνιακή επιτάχυνση $\alpha = 2 \text{ rad/sec}^2$. Στή χρονική στιγμή $t = 3 \text{ sec}$ να βρεθεί: α) η γωνιακή ταχύτητα ω β) η ταχύτητα v γ) η κεντρομόλος γ_k και η επιτρόχια επιτάχυνση γ_E και δ) η επιτάχυνση γ .

2. Ένα υλικό σημείο κινείται σε κυκλική τροχιά, ακτίνας $R = 0,2 \text{ m}$ και σε μία χρονική στιγμή η κεντρομόλος γ_k και επιτρόχια επιτάχυνση γ_E είναι ίσες. Εκείνη τη στιγμή η επιτάχυνση έχει μέτρο $\gamma = 4 \text{ m/sec}^2$. Να βρεθεί: α) το μέτρο της γ_E και της γ_k β) η γωνιακή ταχύτητα ω και η γωνιακή επιτάχυνση α γ) η γωνία θ που σχηματίζει η διεύθυνση της επιταχύνσεως γ με την επιβατική ακτίνα και δ) η ταχύτητα v .

3. Ένα υλικό σημείο έχει μάζα $m = 2 \text{ kg}$, κινείται πάνω σε κυκλική τροχιά ακτίνας $R = 0,4 \text{ m}$ με σταθερή γωνιακή επιτάχυνση $\alpha = 3 \text{ rad/sec}^2$. Να βρεθεί πόσο είναι το μέτρο F της δυνάμεως που ενεργεί πάνω στο υλικό σημείο στή χρονική στιγμή $t = 10 \text{ sec}$.

4. Ένα υλικό σημείο έχει μάζα $m = 100 \text{ gr}$, είναι δεμένο στην άκρη νήματος που έχει μήκος $R = 1 \text{ m}$ και διαγράφει κατακόρυφο κύκλο. Σε μία στιγμή που το σώμα κατεβαίνει, το νήμα σχηματίζει γωνία $\theta = 30^\circ$ με την κατακόρυφο που περνάει από το κέντρο του κύκλου. Εκείνη τη στιγμή το υλικό σημείο έχει ταχύτητα $v = 2 \text{ m/sec}$. Να βρεθεί: α) η κεντρομόλος γ_k και η επιτρόχια επιτάχυνση γ_E καθώς και η επιτάχυνση γ εκείνη τη στιγμή β) η γωνιακή επιτάχυνση α και γ) η γωνία ϕ που σχηματίζει η διεύθυνση της επιταχύνσεως γ με το νήμα.
 $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

5. Ένα υλικό σημείο έχει μάζα $m = 600 \text{ gr}$ και κινείται πάνω σε κυκλική τροχιά ακτίνας $R = 6 \text{ m}$. Σε μία χρονική στιγμή το υλικό σημείο έχει ταχύτητα $v = 48 \text{ m/sec}$ και η δύναμη που ενεργεί πάνω στο υλικό σημείο έχει μέτρο $F = 230,5 \text{ N}$. Να βρεθεί: α) η επιτάχυνση γ και η γωνιακή ταχύτητα ω β) η κεντρομόλος γ_k και η επιτρόχια

επιτάχυνση γ_E · και γ) ή γωνιακή επιτάχυνση α και ο χρόνος t που κινήθηκε το υλικό σημείο.

6. Ένα υλικό σημείο έχει μάζα $m = 4 \text{ kg}$ και εκτελεί ομαλή κυκλική κίνηση με σταθερή ταχύτητα $v = 10 \text{ m/sec}$ πάνω σε κυκλική τροχιά, ακτίνας $R = 2,5 \text{ m}$. Σε μία χρονική στιγμή εφαρμόζεται πάνω στο υλικό σημείο μία δύναμη που δίνει στο υλικό σημείο επιτροχία επιβράδυνση ίση με $\gamma_E = 2,25 \text{ m/sec}^2$. Πόσο είναι το μέτρο της δύναμης F που ενεργεί εκείνη τη στιγμή πάνω στο υλικό σημείο;

ναι μάλιστα
τό ακριβώς

Μερικές περιπτώσεις παραγωγής έργου

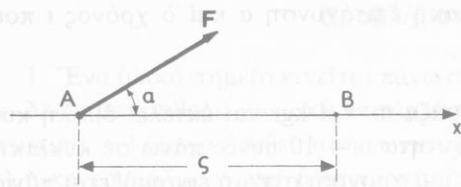
6. Η παραγωγή έργου

Σε ένα υλικό σημείο ενεργεί μία σταθερή δύναμη F , η όποια μετακινεί το υλικό σημείο κατά διάστημα s (σχ. 12). Όπως ξέρουμε, σ' αυτή την περίπτωση λέμε ότι η δύναμη παράγει έργο W ίσο με:

$$W = F \cdot s \cdot \sin \alpha \quad (1)$$

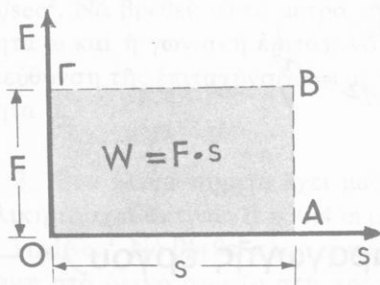
όπου α είναι η γωνία που σχηματίζει η διεύθυνση της δύναμης με τη διεύθυνση της μετατοπίσεως. Αν είναι $\alpha = 0^\circ$, τότε η δύναμη μετατοπίζει το υλικό σημείο κατά τη διεύθυνσή της και η εξίσωση (1) γράφεται:

$$W = F \cdot s \quad (2)$$



Σ.χ. 12. Ἡ δύναμη F παράγει ἔργο.

Γραφική παράσταση τοῦ ἔργου. Παίρνουμε δύο ὀρθογώνιους ἄξονες OF καὶ Os (σχ. 13). Μία σταθερή δύναμη F μετακινεῖ τό ὑλικό σημεῖο κατά διάστημα s πάνω στή διεύθυνσή της. Τότε αὐτή ἡ δύναμη παράγει



Σχ. 13. Διάγραμμα τοῦ ἔργου σταθερῆς δυνάμεως.

ἔργο $W = F \cdot s$. Ἔτσι παίρνουμε τό διάγραμμα τοῦ ἔργου, στό ὁποῖο παρατηροῦμε ὅτι:

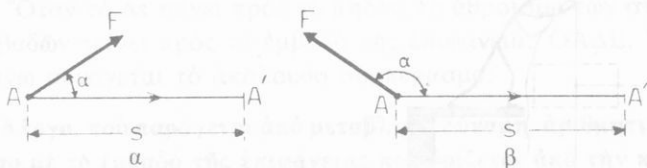
Τό ἔργο ($F \cdot s$), πού παράγει μία σταθερή δύναμη (F), ἀριθμητικά εἶναι ἴσο μέ τό ἐμβαδό ἑνός ὀρθογώνιου παραλληλογράμμου, πού οἱ δύο κάθετες πλευρές του ἔχουν μήκη ἀριθμητικά ἴσα μέ τίς ἀριθμητικές τιμές τῆς δυνάμεως (F) καί τῆς μετατόπισεως (s).

α. Διερεύνηση τῆς ἐξίσωσης (1). Ἀπό τήν ἐξίσωση (1) συνάγονται τά ἑξῆς συμπεράσματα:

α) Ὄταν εἶναι $0^\circ \leq \alpha < 90^\circ$, τότε εἶναι $\sin \alpha > 0$ καί τό ἔργο τῆς δυνάμεως F εἶναι θετικό ($W > 0$). Ἡ δύναμη F συντελεῖ στήν κίνηση τοῦ ὑλικοῦ σημείου, πάνω στό ὁποῖο ἐνεργεῖ καί τότε λέμε ὅτι ἡ δύναμη F παράγει *κινητήριο ἔργο*. Ὄταν εἶναι $\alpha = 0^\circ$, τό ἔργο ἔχει τή μέγιστη τιμή $W = F \cdot s$.

β) Ὄταν εἶναι $90^\circ < \alpha \leq 180^\circ$, τότε εἶναι $\sin \alpha < 0$ καί τό ἔργο τῆς

δυνάμεως F είναι *αρνητικό* ($W < 0$). Η δύναμη F αντιδρά στην κίνηση του υλικού σημείου και τότε λέμε ότι η δύναμη F παράγει *έργο αντίστασεως* (σχ. 14).



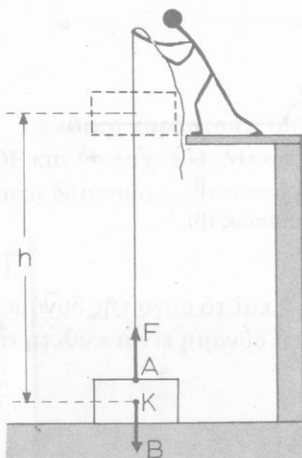
Σχ. 14. Έργο κινητήριο (α) και έργο αντίστασεως (β).

γ) Αν είναι $\alpha = 90^\circ$, τότε είναι $\sin \alpha = 0$ και το έργο της δύναμης F είναι *ίσο με μηδέν* ($W = 0$). Όταν λοιπόν η δύναμη είναι *κάθετη* στην μετατόπιση s , η δύναμη *δεν παράγει έργο*.

7. Έργο κινητήριο και έργο αντίστασεως

Ένα στερεό σώμα έχει βάρος $\vec{B}$ και βρίσκεται σε ύψος h πάνω από το έδαφος. Όταν αφήσουμε ελεύθερο το σώμα, αυτό *πέφτει* κατακόρυφα με την επίδραση του βάρους του. Τότε το βάρος $\vec{B}$ του σώματος παράγει *κινητήριο έργο* ίσο με $W_b = B \cdot h$. Ένας εργάτης, για να *ανεβάσει* το ίδιο σώμα από το έδαφος ως το ύψος h , εφαρμόζει στο σώμα μία κατακόρυφη σταθερή δύναμη $\vec{F}$ (σχ. 15). Τότε πάνω στο σώμα ενεργούν οι δύο δυνάμεις $\vec{F}$ και $\vec{B}$ που έχουν την ίδια διεύθυνση, αλλά *αντίθετη φορά*. Τα σημεία εφαρμογής των δύο δυνάμεων *μετακινούνται ταυτόχρονα* πάνω στην ίδια κατακόρυφο. Σ' αυτή την περίπτωση η δύναμη F είναι *κινητήρια* δύναμη και παράγει *κινητήριο έργο* ίσο με $W_F = F \cdot h$. Κατά την *άνυψωση* του σώματος το βάρος του $\vec{B}$ *αντιδρά* στη μετακίνηση του σώματος, δηλαδή *ένεργει σαν αντίσταση* και παράγει *έργο αντίστασεως* κατ' *απόλυτη τιμή* ίσο με $W_{αντ} = B \cdot h$. Ωστε, όταν ένα σώμα *πέφτει* ελεύθερα, το βάρος του $\vec{B}$ *παράγει κινητήριο έργο*, ενώ όταν το ίδιο σώμα *ανυψώνεται*, το βάρος του $\vec{B}$ *παράγει έργο αντίστασεως*.

Γενικά οι δυνάμεις που χαρακτηρίζονται ως *αντιστάσεις*, όπως π.χ. ή τριβή ολίσθησεως, παράγουν *έργο αντιστάσεως*.



Σχ. 15. Το βάρος B παράγει έργο αντιστάσεως.

8. Έργο μεταβλητής δυνάμεως

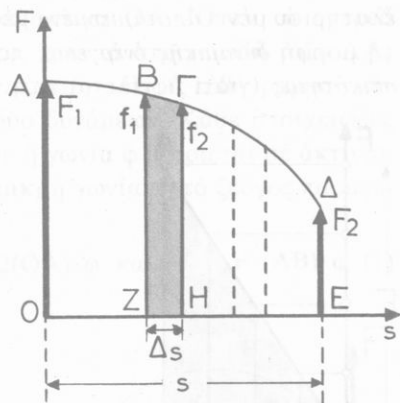
Μία δύναμη έχει σταθερή διεύθυνση και φορά και μετακινεί πάνω στη διεύθυνσή της το σημείο εφαρμογής κατά διάστημα s , αλλά στη διάρκεια αυτής της μετακινήσεως το μέτρο της δυνάμεως συνεχώς μεταβάλλεται. Η μεταβολή της δυνάμεως σε συνάρτηση με τη μετατόπιση s παριστάνεται από μία καμπύλη γραμμή ABΓΔ (σχ. 16). Άς υποθέσουμε ότι η μετατόπιση s αποτελείται από πολλές στοιχειώδεις μετατοπίσεις Δs . Τότε μπορούμε να δεχτούμε ότι στη διάρκεια μιάς στοιχειώδους μετατοπίσεως το αντίστοιχο τμήμα ΒΓ της καμπύλης των μεταβολών της δυνάμεως είναι ευθύγραμμο και το μέτρο της δυνάμεως είναι σταθερό και κατά μέσο όρο ίσο με $f = \frac{f_1 + f_2}{2}$. Επομένως το στοιχειώδες έργο (ΔW) που παράγεται κατά τη στοιχειώδη μετατόπιση Δs είναι ίσο με:

$$\Delta W = f \cdot \Delta s \quad \text{ή} \quad \Delta W = \frac{f_1 + f_2}{2} \cdot \Delta s$$

Αυτό τό στοιχειώδες έργο αριθμητικά είναι ίσο μέ τό έμβαδό τής επιφάνειας ένός στοιχειώδους τραπεζίου ZBGH. Τό όλικό έργο (W), πού παράγει ή μεταβλητή δύναμη, είναι αριθμητικά ίσο μέ τό άθροισμα τών στοιχειωδών έμβαδών, στά όποία χωρίζεται ή επιφάνεια OADE. Όταν τό Δs τείνει πρός τό μηδέν, τό άθροισμα τών στοιχειωδών έμβαδών τείνει πρός τό έμβαδό τής επιφάνειας OADE. Από τό παραπάνω συνάγεται τό ακόλουθο συμπέρασμα:

Τό έργο, πού παράγεται από μεταβλητή δύναμη, αριθμητικά είναι ίσο μέ τό έμβαδό τής επιφάνειας πού όρίζεται από τήν καμπύλη τών μεταβολών τής δυνάμεως καί τόν άξονα τής μετατοπίσεως (διάγραμμα τού έργου).

Σχ. 16. Για τόν ύπολογισμό τού έργου μεταβλητής δυνάμεως.



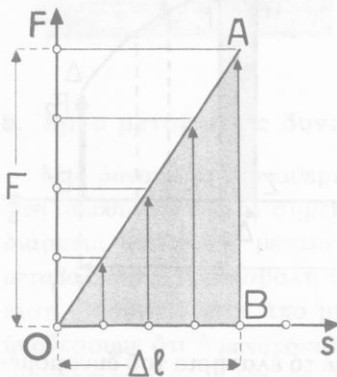
α. Έργο τάσεως. Για νά επιμηκύνουμε τό έλατήριο τού δυναμομέτρου, εφαρμόζουμε σ' αυτό μία δύναμη πού έχει σταθερή διεύθυνση καί φορά, αλλά τό μέτρο της αυξάνεται ανάλογα μέ τήν επιμήκυνση τού έλατηρίου. Η μεταβολή λοιπόν τής δυνάμεως είναι γραμμική συνάρτηση τής επιμήκυνσεως καί ή σχέση αυτή εκφράζεται μέ τήν εξίσωση $F = k \cdot \Delta l$, όπου Δl είναι ή επιμήκυνση τού έλατηρίου καί k μία σταθερή, πού εξαρτάται από τή φύση καί τίς διαστάσεις τού έλατηρίου καί ονομάζεται σκληρότητα τού έλατηρίου(*). Εφαρμόζοντας συνεχώς μία δύναμη προκαλούμε επιμήκυνση τού έλατηρίου, δηλαδή μετατόπιση τού σημείου εφαρμογής τής δυνάμεως ίση μέ Δl . Στή διάρκεια

11/2
ωλδρα

αυτής της μετατοπίσεως ή δύναμη συνεχώς μεταβάλλεται από μηδέν ως μία τιμή F . Αυτή την τελική τιμή F της δυνάμεως δείχνει το δυναμόμετρο, όταν έχουμε προκαλέσει την επιμήκυνση Δl . Σ' αυτή την περίπτωση ή μεταβολή της δυνάμεως παριστάνεται από την ευθεία OA (σχ. 17) και έπομένως το έργο που παράγει ή μεταβλητή δύναμη αριθμητικά είναι ίσο με το έμβαδό του ορθογώνιου τριγώνου OAB . Το έργο αυτό ονομάζεται *έργο τάσεως* και είναι ίσο με:

$$\text{έργο τάσεως } W = \frac{1}{2} F \cdot \Delta l \quad \text{ή} \quad W = \frac{1}{2} k \cdot (\Delta l)^2$$

Αυτό το έργο που ξοδεύτηκε για την ελαστική παραμόρφωση του ελατηρίου μένει αποταμιευμένο μέσα στο παραμορφωμένο ελατήριο με τη μορφή *δυναμικής ενέργειας*, που ονομάζεται *δυναμική ενέργεια ελαστικότητας* (γιατί οφείλεται στην ελαστική παραμόρφωση).



Σχ. 17. Υπολογισμός του έργου τάσεως.

* Είναι $k = F/\Delta l$. * Αν είναι $\Delta l = 1$, τότε είναι $k = F$. * Ωστε ή σταθερή k εκφράζει τη δύναμη, που πρέπει να εφαρμόσουμε στο ελατήριο, για να προκαλέσουμε επιμήκυνσή του ίση με μία μονάδα μήκους. Στο σύστημα MKS ή σταθερή k μετριέται σε N/m.

Παράδειγμα. Στο ελατήριο του δυναμομέτρου εφαρμόζουμε μία μεταβλητή δύναμη και προκαλούμε επιμήκυνση του ελατηρίου κατά $\Delta l = 2 \text{ cm}$. Εκείνη τη στιγμή το δυναμόμετρο δείχνει ότι ή δύναμη

είναι ίση με $F = 60 \text{ N}$. Το έργο που καταβάλαμε, για να προκαλέσουμε την επιμήκυνση του ελατηρίου, δηλαδή το έργο τάσεως είναι ίσο με:

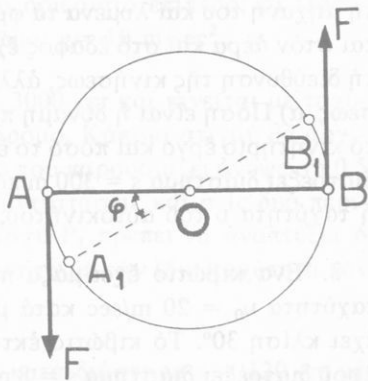
$$W = \frac{1}{2} \cdot 60 \text{ N} \cdot 0,02 \text{ m} \quad \text{καί} \quad W = 0,60 \text{ Joule}$$

9. Έργο ζεύγους δυνάμεων

Σε ένα στερεό ενεργεί ζεύγος δυνάμεων, που οι δυνάμεις του $\vec{F}$ και $\vec{F}$ είναι πάντοτε κάθετες στην ευθεία AB, ή οποία συνδέει τα σημεία εφαρμογής των δύο δυνάμεων (σχ. 18). Το στερεό στρέφεται γύρω από άξονα που είναι κάθετος στο επίπεδο του ζεύγους και περνάει από το μέσο O της ευθείας AB. Τότε τα σημεία εφαρμογής A και B των δύο δυνάμεων διαγράφουν περιφέρειες με ακτίνα OA. Όταν το στερεό στραφεί κατά μία πολύ μικρή γωνία ϕ , τότε τα στοιχειώδη τόξα AA_1 και BB_1 μπορούν να θεωρηθούν κατά προσέγγιση ως ευθύγραμμα τμήματα που έχουν τη διεύθυνση των δύο δυνάμεων. Κάθε στοιχειώδες τόξο έχει μήκος $\widehat{AA_1} = OA \cdot \phi$, όπου η γωνία ϕ μετριέται σε ακτίνια. Όταν το στερεό στρέφεται κατά τη μικρή γωνία ϕ , το ζεύγος παράγει έργο, ίσο με:

$$W = F \cdot \widehat{AA_1} + F \cdot \widehat{BB_1} \quad \text{ή} \quad W = F \cdot 2(OA) \cdot \phi \quad \text{καί} \quad W = F \cdot (AB) \cdot \phi \quad (1)$$

Σχ. 18. Έργο του ζεύγους δυνάμεων.



Η ροπή του ζεύγους είναι $M = F \cdot (AB)$. Άρα η εξίσωση (1) φανερώνει ότι:

→ έχει μέτρο

Τό έργο ζεύγους (W) είναι ίσο μέ τό γινόμενο τής ροπής του ζεύγους (M) επί τή γωνία (φ) πού στράφηκε τό σῶμα.

Έργο ζεύγους	$W = M \cdot \varphi$
--------------	-----------------------

όπου ή γωνία φ μετρίεται σέ άκτίνια.

Παράδειγμα. Ένας τροχός στρέφεται μέ τήν επίδραση ζεύγους, πού έχει ροπή $M = 30 \text{ N} \cdot \text{m}$. Όταν ό τροχός στρέφεται κατά γωνία $\varphi = 60^\circ = \pi/3 \text{ rad}$, τό ζεύγος παράγει έργο:

$$W = 30 \text{ N} \cdot \text{m} \cdot \pi/3 \text{ rad} = 31,4 \text{ Joule}$$

νά μείνουν τό μισό

Προβλήματα

7. Ένα αυτοκίνητο έχει μάζα $m = 600 \text{ kg}$ και άρχίζει νά κατεβαίνει έναν εϋθύγραμμο κατηφορικό δρόμο, πού έχει κλίση 5% , μέ σβυμμένη τή μηχανή του και λυμένα τά φρένα του. Οί άντιστάσεις πού όφείλονται στόν άέρα και στό έδαφος έχουν συνισταμένη $F_{\text{αντ}} = 70 \text{ N}$ πού έχει τή διεύθυνση τής κινήσεως, αλλά φορά άντίθετη μέ τή φορά τής κινήσεως. α) Πόση είναι ή δύναμη πού κινεί τό αυτοκίνητο; β) Πόσο είναι τό κινητήριο έργο και πόσο τό έργο άντιστάσεων, όταν τό αυτοκίνητο διατρέξει διάστημα $s = 300 \text{ m}$ πάνω σ' αυτό τό δρόμο; Πόση είναι τότε ή ταχύτητα v του αυτοκινήτου; $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

8. Ένα κιβώτιο έχει μάζα $m = 5 \text{ kg}$ και έκτοξεύεται μέ άρχική ταχύτητα $v_0 = 20 \text{ m/sec}$ κατά μήκος ενός κεκλιμένου επιπέδου, πού έχει κλίση 30° . Τό κιβώτιο έκτοξεύεται άπό κάτω πρós τά πάνω και άφού διατρέξει διάστημα $s = 8 \text{ m}$, κατεβαίνει κατά μήκος του κεκλιμένου επιπέδου και ξαναυριζει στό όριζόντιο επίπεδο. Πόση είναι ή τριβή όλισθήσεως T , πόσο είναι τό έργο W_T τής τριβής και μέ πόση ταχύτητα v φτάνει τό κιβώτιο στό όριζόντιο επίπεδο; $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

9. Ένα αυτοκίνητο έχει μάζα $m = 1000 \text{ kg}$ και αρχίζει να ανεβαίνει με σταθερή ταχύτητα $v = 8 \text{ m/sec}$ έναν ευθύγραμμο ανηφορικό δρόμο, που έχει κλίση 5% . Οι αντιστάσεις που οφείλονται στον αέρα και στο έδαφος έχουν συνισταμένη ίση με $F_{\text{αντ}} = 120 \text{ N}$, ή οποία έχει τη διεύθυνση της κινήσεως, φορά αντίθετη με τη φορά της κινήσεως και είναι ανεξάρτητη από την ταχύτητα. α). Πόση είναι η δύναμη F που αντιδρά στην κίνηση του αυτοκινήτου και πόσο το έργο της συνισταμένης των αντιστάσεων κατά δευτερόλεπτο; β) Πόση είναι η δύναμη έλξεως $F_{\text{κιν}}$ και η ισχύς P που αναπτύσσει ο κινητήρας; $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

10. Ένα φορτηγό αυτοκίνητο έχει μάζα $m = 20 \text{ tn}$ και κινείται με ταχύτητα $v_0 = 20 \text{ m/sec}$. Σε μία στιγμή αρχίζει να κατεβαίνει έναν κατηφορικό δρόμο ευθύγραμμο, που έχει κλίση 3% . Η μηχανή δεν αναπτύσσει καμιά έλξη. Οι διάφορες αντιστάσεις έχουν συνισταμένη ίση με 80 N κατά τόνο. Πόσο είναι το έργο των αντιστάσεων, όταν το αυτοκίνητο διατρέξει διάστημα $s = 400 \text{ m}$ πάνω σ' αυτό το δρόμο και πόση είναι τότε η ταχύτητα v του αυτοκινήτου; $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

11. Ένα σώμα έχει μάζα $m = 1 \text{ kg}$ και μπορεί να κινείται πάνω σε οριζόντιο επίπεδο με την επίδραση μιας οριζόντιας δύναμews $F = 6 \text{ N}$. Ο συντελεστής τριβής ολισθήσεως είναι $\eta = 0,25$. α) Πόσο είναι το έργο αντιστάσεως, εξαιτίας της τριβής ολισθήσεως T , όταν το σώμα διατρέξει διάστημα $s = 3 \text{ m}$ πάνω στο οριζόντιο επίπεδο; β) Πόση τελικά κινητική ενέργεια E έχει το σώμα; $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

12. Ένα αυτοκίνητο έχει μάζα $m = 3000 \text{ kg}$ και κινείται με ταχύτητα $v = 10 \text{ m/sec}$ πάνω σε οριζόντιο δρόμο. Κάποια στιγμή θα αρχίσει να ανεβαίνει έναν ανηφορικό δρόμο που παρουσιάζει ανύψωση $0,5 \text{ m}$ για κάθε διάστημα ίσο με 10 m . Οι αντιστάσεις και, στίς δύο περιπτώσεις είναι ίδιες. Πόση πρόσθετη ισχύ P_1 πρέπει να αναπτύξει ο κινητήρας, για να ανεβαίνει το αυτοκίνητο με την ίδια ταχύτητα τον ανηφορικό δρόμο; $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

13. Ένα υλικό σημείο μετακινείται κατά διάστημα $s = 120 \text{ cm}$ με την επίδραση δύναμews, ή οποία μεταβάλλεται ως εξής: α) Στο πρώτο $1/3$ του διαστήματος η δύναμη αυξάνεται γραμμικά από 0 ως 10 N . β) Στο επόμενο $1/3$ του διαστήματος η δύναμη διατηρείται σταθερή.

γ) Στο τελευταίο $1/3$ του διαστήματος ή δύναμη ελαττώνεται γραμμικά από 10 N ως 0 . Πόσο είναι το όλικό έργο της δύναμης;

14. Ένα ύλικό σημείο μετακινείται κατά διάστημα s με την επίδραση μίας μεταβλητής δύναμης, που οι μεταβολές της σε συνάρτηση με τη μετατόπιση παριστάνονται από τόξο ήμιπεριφέρειας που έχει διάμετρο το διάστημα s . Πόσο είναι το έργο αυτής της μεταβλητής δύναμης; Έφαρμογή: $s = 4 \text{ m}$.

15. Όταν, τραβώντας, επιμηκύνουμε το ελατήριο ενός δυναμομέτρου κατά $\Delta l = 2,5 \text{ cm}$, το δυναμόμετρο δείχνει ότι εφαρμόζουμε δύναμη $F = 60 \text{ N}$. Πόσο έργο ξοδέψαμε, για να επιμηκύνουμε το ελατήριο;

16. Για να συμπιέσουμε ένα ελατήριο κατά $\Delta l = 3 \text{ cm}$, καταβάλλουμε έργο ίσο με $W = 1,8 \text{ Joule}$. Πόση είναι η μέγιστη τιμή της δύναμης F που εφαρμόσαμε στο ελατήριο;

17. Στο ελατήριο δυναμομέτρου εφαρμόζουμε δύναμη $F_1 = 50 \text{ N}$ και τότε το ελατήριο επιμηκύνεται κατά Δl_1 . Στο ελατήριο του δυναμομέτρου εφαρμόζουμε μαζί με τη δύναμη F_1 και μία άλλη δύναμη $F = 80 \text{ N}$ που προκαλεί αύξηση της επιμήκυνσεως του ελατηρίου κατά $\Delta l = 20 \text{ cm}$. α) Πόσο έργο παράγεται κατά τη δεύτερη επιμήκυνση του ελατηρίου; β) Πόση είναι η όλική δυναμική ενέργεια του τεντωμένου ελατηρίου;

18. Μία τροχαλία έχει ακτίνα $R = 10 \text{ cm}$ και στρέφεται με ένα λουρί που τα δύο τμήματά του είναι κάθετα στις άκρες μίας διαμέτρου της τροχαλίας. Όταν η τροχαλία κάνει 6 στροφές, τότε παράγεται έργο ίσο με $W = 226,08 \text{ Joule}$. Πόση είναι η καθεμία δύναμη του ζεύγους που ενεργεί πάνω στην τροχαλία;

19. Μία τροχαλία έχει ακτίνα $R = 10 \text{ cm}$ και στρέφεται με την επίδραση ζεύγους δυνάμεων, που καθεμία είναι ίση με $F = 30 \text{ N}$ και είναι πάντοτε κάθετη στην άκρη της ίδιας διαμέτρου. Σε χρόνο $t = 10 \text{ sec}$ η τροχαλία εκτελεί 80 στροφές. Πόση είναι η ισχύς που αναπτύσσει το ζεύγος των δυνάμεων;

Κίνηση τῶν βλημάτων

10. Ἡ κίνηση τῶν βλημάτων

Όταν ἓνα βλήμα κινεῖται μέσα στὸν ἀέρα, τότε πάνω στό βλήμα ἐνεργοῦν δύο ἐξωτερικὲς δυνάμεις, τὸ βάρος $\vec{B}$ τοῦ βλήματος καὶ ἡ ἀντίσταση τοῦ ἀέρα $\vec{F}_{αντ.}$. Ἡ ἐπίδραση πού ἐξασκεῖ ἡ ἀντίσταση τοῦ ἀέρα πάνω στὴν κίνηση τοῦ βλήματος, εἶναι ἀρκετὰ πολὺπλοκη καὶ γι' αὐτὸ στὴ στοιχειώδη μελέτῃ τῆς κινήσεως τῶν βλημάτων παραλείπουμε τὴν ἀντίσταση τοῦ ἀέρα καὶ ὑποθέτουμε ὅτι τὰ βλήματα κινοῦνται στὸ κενό. Τότε πάνω στό βλήμα ἐπιδρουν δύο αἷτια κινήσεως, τὸ βάρος $\vec{B}$ τοῦ βλήματος καὶ ἡ ἀρχικὴ ταχύτητα $\vec{v}_0$ πού δίνουμε στό βλήμα, καὶ τὸ βλήμα ἐκτελεῖ μιὰ *συνισταμένη κίνηση*, πού προκύπτει ἀπὸ τὴ σύνθεση δύο εὐθύγραμμων κινήσεων. Ἡ κίνηση τοῦ βλήματος ἀνάγεται στὴν κίνηση πού ἔχει τὸ κέντρο βάρους του, δηλαδή τὸ βλήμα θεωρεῖται ὡς *ὕλικο σημεῖο*, πού ἔχει μάζα m ἴση μὲ τὴ μάζα τοῦ βλήματος.

11. Κατακόρυφη βολή

Όταν ἓνα βλήμα (ὕλικο σημεῖο) ἐκτοξεύεται *κατακόρυφα* πρὸς τὰ πάνω μὲ ἀρχικὴ ταχύτητα $\vec{v}_0$, τότε τὸ βλήμα ἐκτελεῖ ταυτόχρονα δύο εὐθύγραμμες κινήσεις: α) ἐξαιτίας τῆς ἀρχικῆς ταχύτητας $\vec{v}_0$ ἐκτελεῖ *εὐθύγραμμη ὁμαλὴ κίνηση* πρὸς τὰ πάνω καὶ β) ἐξαιτίας τοῦ βάρους του $B = mg$ τὸ βλήμα *πέφτει κατακόρυφα* μὲ σταθερὴ ἐπιτάχυνση g . Γιὰ τὴν ταχύτητα καὶ τὴν ἐπιτάχυνση θεωροῦμε θετικὴ φορά τὴ φορά ἀπὸ κάτω πρὸς τὰ πάνω. Ἄν τὸ βλήμα κινηθεῖ ἐπὶ χρόνον t , ἀποκτᾷ ταχύτητα v , πού εἶναι συνισταμένη τῆς ἀρχικῆς ταχύτητας v_0 καὶ τῆς ταχύτητας $v_{πτώσεως} = -gt$, πού ἀποκτᾷ ἐξαιτίας τῆς πτώσεώς του. Ὡστε στὴ χρονικὴ στιγμή t ἡ *συνισταμένη ταχύτητα* εἶναι *κατακόρυφη* καὶ ἔχει μέτρο ἴσο μὲ:

$$v = v_0 - g \cdot t$$

(1)

Στὴ διάρκεια τοῦ χρόνου t τὸ βλήμα, ἐξαιτίας τῆς ἀρχικῆς ταχύτητάς του v_0 , θά ἀνέβαινε σὲ ὕψος $v_0 t$, ἀλλὰ ταυτόχρονα, ἐξαιτίας τοῦ

βάρους του B, θα έπεφτε κατά $-gt^2$. Άρα στή χρονική στιγμή t το βλήμα βρίσκεται σε ύψος h ίσο με:

$$h = v_0 \cdot t - \frac{1}{2} g \cdot t^2 \quad (2)$$

Από τις εξισώσεις (1) και (2) συνάγεται ότι η κατακόρυφη βολή προς τα πάνω είναι *εθύγραμμη όμαλά επιβραδυνόμενη κίνηση*.

Η άνοδος του βλήματος συνεχίζεται όσο η συνισταμένη ταχύτητα u έχει *θετική τιμή* ($u > 0$). Η ταχύτητα γίνεται ίση με μηδέν στή χρονική στιγμή:

1g

διάρκεια ανόδου $t_{ανοδ} = \frac{v_0}{g}$

(3)

Βάζοντας αυτή την τιμή του χρόνου στην εξίσωση (2) βρίσκουμε ότι το βλήμα φτάνει σε ύψος:

μέγιστο ύψος $h_{μεγ} = \frac{v_0^2}{2g}$

(4)

Όταν ο χρόνος είναι $t < \frac{v_0}{g}$, η ταχύτητα είναι *θετική* ($u > 0$) και το βλήμα *ανεβαίνει*.

Όταν ο χρόνος γίνει $t > \frac{v_0}{g}$, η ταχύτητα είναι *αρνητική* ($u < 0$), δηλαδή έχει φορά προς τα κάτω και το βλήμα *κατεβαίνει*.

Ωστε στή χρονική στιγμή $t = \frac{v_0}{g}$ *αντιστρέφεται* ή φορά της κινήσεως του βλήματος και το βλήμα *αρχίζει* να πέφτει *ελεύθερα* χωρίς *αρχική ταχύτητα*.

Τό βλήμα φτάνει στο έδαφος με ταχύτητα u' ίση με:

$$u' = \sqrt{2g \cdot h_{μεγ}} = \sqrt{2g \cdot \frac{v_0^2}{2g}} \quad \eta \quad \boxed{u' = v_0}$$

Ἡ διάρκεια τῆς καθόδου εἶναι:

$$t_{καθ} = \sqrt{\frac{2h_{μεγ}}{g}} = \sqrt{\frac{2}{g} \cdot \frac{v_0^2}{2g}} = \frac{v_0}{g} \quad \eta \quad \boxed{t_{καθ} = t_{ανοδ}}$$

Ὡστε ἡ κάθοδος τοῦ βλήματος διαρκεῖ, ὅσο καὶ ἡ ἀνοδὸς του καὶ τὸ βλήμα ἐπιστρέφει στὸ ἔδαφος μὲ ταχύτητα, ποῦ τὸ μέτρο της (v') εἶναι ἴσο μὲ τὸ μέτρο τῆς ἀρχικῆς ταχύτητας (v_0). Τὸ συμπέρασμα αὐτὸ εἶναι συνέπεια τῆς ἀρχῆς τῆς διατηρήσεως τῆς ἐνέργειας, γιατί ἡ ἀρχικὴ κινητικὴ ἐνέργεια τοῦ βλήματος στὸ ὕψος h ἔχει μεταβληθεῖ σέ δυναμικὴ ἐνέργεια, ἡ ὁποία κατὰ τὴν κάθοδο τοῦ βλήματος μεταβάλλεται πάλι σέ κινητικὴ ἐνέργεια. Ὡστε ἰσχύει ἡ ἐξίσωση:

$$\frac{1}{2} m \cdot v_0^2 = m \cdot g \cdot h$$

Ὅταν τὸ βλήμα ἐκτοξεύεται κατακόρυφα πρὸς τὰ κάτω μὲ ἀρχικὴ ταχύτητα v_0 , τότε τὸ σῶμα ἐκτελεῖ μιὰ συνισταμένη κίνηση, ποῦ εἶναι εὐθύγραμμη ὁμαλὰ ἐπιταχυνόμενη κίνηση καὶ ἰσχύουν οἱ ἐξισώσεις:

$$v = v_0 + g \cdot t \quad \text{καί} \quad h = v_0 \cdot t + \frac{1}{2} g \cdot t^2$$

Παρατήρηση. Ἄν στὴν ἐξίσωση (2) βάλουμε τὴν τιμὴ τοῦ t ἀπὸ τὴν ἐξίσωση (1), βρίσκουμε:

$$h = \frac{v_0^2 - v^2}{2g} \quad \alpha\rho\alpha \quad v = \pm \sqrt{v_0^2 - 2gh} \quad (5)$$

Ἡ ἐξίσωση (5) φανερώνει ὅτι τὸ βλήμα περνάει δύο φορές ἀπὸ ἓνα σημεῖο M τῆς κατακορύφου, ποῦ βρίσκεται σέ ὕψος h , καὶ τὴ μιὰ φορά τὸ βλήμα ἔχει ταχύτητα θετικὴ ($+v$), ἐνῶ τὴν ἄλλη φορά ἔχει ταχύτητα ἀρνητικὴ ($-v$). Ὡστε στὸ σημεῖο M ἡ ταχύτητα τοῦ βλήματος ἔχει τὴν ἴδια ἀπόλυτὴ τιμὴ.

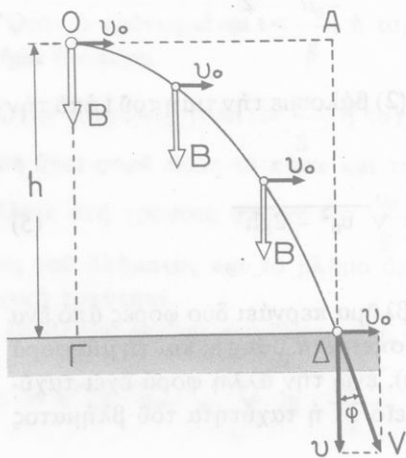
12. Όριζόντια βολή

Από ένα σημείο O πού βρίσκεται σέ ύψος h πάνω από τό οριζόντιο επίπεδο του εδάφους, εκτοξεύεται μέ *οριζόντια αρχική ταχύτητα* u_0 ένα βλήμα (ύλικό σημείο), πού έχει βάρος $B = mg$ (σχ. 19). Τότε τό βλήμα εκτελεί ταυτόχρονα δύο ευθύγραμμες κινήσεις: α) εξαιτίας της αρχικής ταχύτητας u_0 εκτελεί *οριζόντια όμαλή κίνηση*· β) εξαιτίας του βάρους του B τό βλήμα *πέφτει κατακόρυφα* μέ σταθερή επιτάχυνση g . Η συνισταμένη κίνηση είναι μία *καμπυλόγραμμη κίνηση* και τό βλήμα διαγράφοντας ένα τόξο ήμipαραβολής (ΟΔ) φτάνει στό σημείο Δ , πού είναι ή τέταρτη κορυφή του παραλληλογράμμου, πού ορίζεται από τούς δύο δρόμους:

$$OG = h = \frac{1}{2} g \cdot t^2 \quad (1) \quad \text{καί} \quad OA = \Gamma\Delta = s = u_0 \cdot t \quad (2)$$

Τό βλήμα κινείται κατά οριζόντια διεύθυνση, όσο χρόνο διαρκεί ή ελεύθερη πτώση του. Ωστε ή *διάρκεια* της κινήσεως του βλήματος προσδιορίζεται από τήν εξίσωση (1) και είναι:

διάρκεια κινήσεως $t = \sqrt{\frac{2h}{g}}$



Σχ. 19. Όριζόντια βολή.

Έπομένως τό διάστημα s , πού διανύει τό βλήμα κινούμενο οριζόντια, είναι:

$$\text{βεληνεκές (οριζόντια μετατόπιση)} \quad s = v_0 \cdot \sqrt{\frac{2h}{g}} \quad (3)$$

Ἡ ἐξίσωση (3) δίνει τήν ἀπόσταση τοῦ σημείου Δ τοῦ ἐδάφους ἀπό τήν κατακόρυφο ΟΓ, δηλαδή δίνει τό βεληνεκές τοῦ βλήματος. Τό βλήμα φτάνοντας στό σημείο Δ ἔχει τήν ἀρχική οριζόντια ταχύτητα v_0 καί τήν κατακόρυφη ταχύτητα $v = gt$, πού ἀπόκτησε κατά τήν πτώση του. Ὡστε τό βλήμα φτάνει στό σημείο Δ μέ ταχύτητα V , πού εἶναι ἡ συνισταμένη τῶν ταχυτήτων τῶν δύο συνιστωσῶν κινήσεων ($\vec{V} = \vec{v}_0 + \vec{v}$), ἔχει τή διεύθυνση τῆς ἐφαπτομένης τῆς τροχιάς τοῦ βλήματος στό σημείο Δ καί μέτρο ἴσο μέ:

$$V = \sqrt{v_0^2 + v^2} \quad \text{ἢ} \quad V = \sqrt{v_0^2 + 2gh}$$

Τό βλήμα συναντᾷ τό ἔδαφος μέ μία γωνία φ πού προσδιορίζεται ἀπό τή σχέση:

$$\varepsilon\varphi \varphi = \frac{v_0}{v} \quad \text{ἢ} \quad \varepsilon\varphi \varphi = \frac{v_0}{\sqrt{2gh}}$$

Ἡ τελική ταχύτητα V τοῦ βλήματος βρίσκεται εὐκόλα καί ἂν ἐφαρμόσουμε τήν ἀρχή τῆς διατηρήσεως τῆς ἐνέργειας. Στό σημείο Ο τό βλήμα ἔχει ὅλική μηχανική ἐνέργεια:

$$E_{ολ} = m \cdot g \cdot h + \frac{1}{2} m \cdot v_0^2$$

Ὅταν τό βλήμα φτάνει στό σημείο Δ, ὅλη ἡ ἀρχική ἐνέργεια τοῦ βλήματος ἔχει μεταβληθεῖ σέ κινητική ἐνέργεια καί ἔχουμε τήν ἐξίσωση:

$$\frac{1}{2} m \cdot V^2 = m \cdot g \cdot h + \frac{1}{2} m \cdot v_0^2 \quad \text{άρα} \quad V = \sqrt{v_0^2 + 2gh}$$

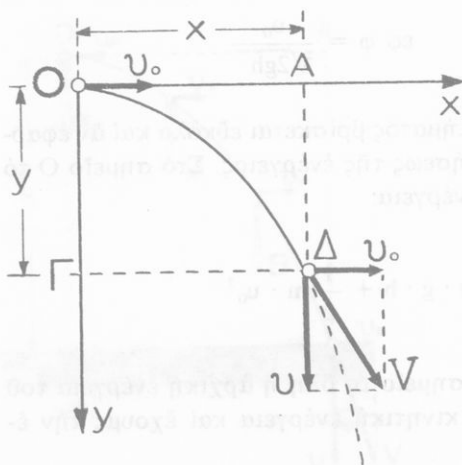
Όταν ένα αεροπλάνο αφήνει μία βόμβα νά πέσει, τότε συμβαίνει οριζόντια βολή, γιατί τη στιγμή που αφήνεται ελεύθερη η βόμβα, αυτή έχει οριζόντια ταχύτητα v_0 ίση με την ταχύτητα του αεροπλάνου. Γι' αυτό η βόμβα αφήνεται ελεύθερη νά πέσει πρίν φτάσει τό αεροπλάνο πάνω από τό στόχο.

Προσδιορισμός της τροχιάς. Θεωρούμε τούς δύο όρθογώνιους άξονες Ox καί Oy (σχ. 20). Στη χρονική στιγμή t τό βλήμα βρίσκεται στό σημείο Δ πού ορίζεται από τά διαστήματα $OA = x$ καί $OG = y$ πού είναι:

$$x = v_0 \cdot t \quad \text{καί} \quad y = \frac{1}{2} g \cdot t^2$$

$$\text{Έπειδή είναι } t = \frac{x}{v_0} \quad \text{έχουμε} \quad y = \frac{g}{2v_0^2} \cdot x^2$$

Η εξίσωση πού βρήκαμε, παριστάνει μία παραβολή πού έχει άξονα τόν Oy .



Σχ. 20. Η τροχιά $O\Delta$ είναι τόξο παραβολής.

Παράδειγμα. Ένα αεροπλάνο κινείται με σταθερή οριζόντια ταχύτητα u σε ύψος $h = 2000 \text{ m}$ και σε κάποια στιγμή αφήνει ελεύθερη να πέσει μία βόμβα. Αυτή φτάνει σε ένα σημείο του εδάφους που απέχει $s = 5000 \text{ m}$ από την κατακόρυφο που περνάει από το σημείο στο οποίο ήταν το αεροπλάνο τη στιγμή που άφησε τη βόμβα ελεύθερη. Πόση είναι η ταχύτητα v του αεροπλάνου; $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

Η βόμβα κινείται επί χρόνο:

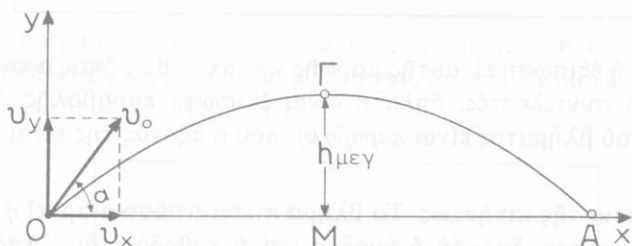
$$t = \sqrt{\frac{2h}{g}} = \sqrt{\frac{2 \cdot 2000 \text{ m}}{10 \text{ m/sec}^2}} = 20 \text{ sec}$$

Όστε είναι: $v = \frac{s}{t} = \frac{5000 \text{ m}}{20 \text{ sec}} = 250 \text{ m/sec}$

13. Πλάγια βολή

Από ένα σημείο O του οριζόντιου εδάφους εκτοξεύεται ένα βλήμα (ύλικο σημείο) με αρχική ταχύτητα u_0 , που ή διεύθυνσή της σχηματίζει γωνία α με το οριζόντιο επίπεδο (σχ. 21). Το βλήμα έχει βάρος $B = mg$. Αναλύουμε την ταχύτητα u_0 σε δύο συνιστώσες, *την οριζόντια συνιστώσα u_x και την κατακόρυφη συνιστώσα u_y* , που αντίστοιχα έχουν μέτρο:

$$u_x = u_0 \cdot \sin \alpha \quad \text{καί} \quad u_y = u_0 \cdot \eta \mu \alpha$$



Σχ. 21. Πλάγια βολή.

“Ωστε τό βλήμα εκτελεί ταυτόχρονα δύο ευθύγραμμες κινήσεις, μία οριζόντια ομαλή κίνηση με ταχύτητα v_x και μία κατακόρυφη ομαλά επιβραδυνόμενη κίνηση με αρχική ταχύτητα v_y (δηλαδή κατακόρυφη βολή προς τα πάνω). Τό βλήμα ξεκινάει στή χρονική στιγμή $t = 0$ καί στή χρονική στιγμή t έχει:

$$\text{οριζόντια ταχύτητα} \quad v_x = v_0 \cdot \sin \alpha \quad (1)$$

$$\text{κατακόρυφη ταχύτητα} \quad v_y = v_0 \cdot \eta \mu \alpha - g t \quad (2)$$

Στή διάρκεια του χρόνου t τό βλήμα έχει διανύσει κατά τίς διευθύνσεις Ox καί Oy τά διαστήματα:

$$\text{οριζόντια} \quad x = v_x \cdot t \quad \eta \quad x = v_0 t \cdot \sin \alpha \quad (3)$$

$$\text{κατακόρυφα} \quad y = v_y t - \frac{1}{2} g t^2 \quad \eta \quad y = v_0 t \cdot \eta \mu \alpha - \frac{1}{2} g t^2 \quad (4)$$

Οί εξισώσεις (1) καί (2) προσδιορίζουν τήν ταχύτητα του βλήματος σέ συνάρτηση με τό χρόνο καί οί εξισώσεις (3) καί (4) προσδιορίζουν σέ κάθε χρονική στιγμή τή θέση του βλήματος πάνω στο κατακόρυφο επίπεδο xOy στο οποίο κινείται τό βλήμα.

Σχήμα της τροχιάς. “Αν στήν εξίσωση (4) αντικαταστήσουμε τήν τιμή του t από τήν εξίσωση (3) βρίσκουμε:

$$\text{εξίσωση της τροχιάς} \quad y = x \cdot \epsilon \varphi \alpha - \frac{g}{2 v_0^2 \cdot \sin^2 \alpha} \cdot x^2 \quad (5)$$

Αυτή ή εξίσωση είναι της μορφής $y = ax + bx^2$, όπου a καί b είναι σταθεροί συντελεστές, δηλαδή είναι εξίσωση παραβολής. “Ωστε ή τροχιά του βλήματος είναι παραβολή, πού ό άξονάς της είναι κατακόρυφος.

Διάρκεια της κινήσεως. Τό βλήμα κινείται, όσο διαρκεί ή κατακόρυφη κίνησή του, δηλαδή ή άνοδος καί ή κάθοδός του. “Από τήν εξίσωση (2) βρίσκουμε ότι ή διάρκεια της άνόδου είναι:

$$\text{διάρκεια ανόδου } t_{\text{ανοδ}} = \frac{v_0 \cdot \eta \mu \alpha}{g}$$

Τόση είναι και η διάρκεια της καθόδου (§11) και επομένως η *όλική διάρκεια* ($t_{\text{ολ}}$) της κινήσεως είναι:

$$\text{όλική διάρκεια κινήσεως } t_{\text{ολ}} = \frac{2v_0 \cdot \eta \mu \alpha}{g}$$

Μέγιστο ύψος. "Αν στην εξίσωση (4) αντικαταστήσουμε τό t με την τιμή του $t_{\text{ανοδ}}$, βρίσκουμε ότι τό βλήμα φτάνει σε μέγιστο ύψος:

$$\text{μέγιστο ύψος } h_{\text{μεγ}} = \frac{v_0^2}{2g} \cdot \eta \mu^2 \alpha$$

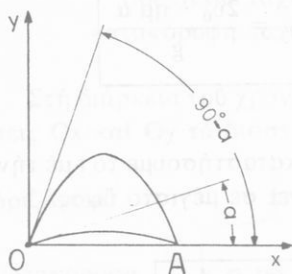
Βεληνεκές. "Η όριζόντια κίνηση του βλήματος διαρκεί, όσο και η κατακόρυφη κίνησή του (άνοδος και κάθοδος). "Αν στην εξίσωση (3) αντικαταστήσουμε τό t με την τιμή του $t_{\text{ολ}}$ βρίσκουμε ότι τό *βεληνεκές* (s) είναι:

$$\text{βεληνεκές } s = \frac{v_0^2}{g} \cdot \eta \mu 2\alpha \quad (6)$$

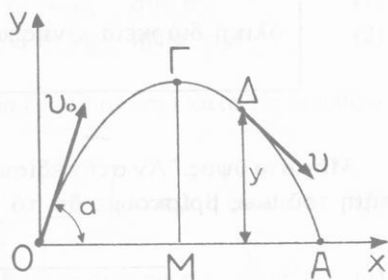
"Αν τό μέτρο (v_0) της αρχικής ταχύτητας διατηρείται σταθερό, τό βεληνεκές έχει τή μέγιστη δυνατή τιμή του, όταν είναι $\eta \mu 2\alpha = 1$, άρα $2\alpha = 90^\circ$ και $\alpha = 45^\circ$. Τότε έχουμε:

$$\text{μέγιστο βεληνεκές } s_{\text{μεγ}} = \frac{v_0^2}{g}$$

Από την εξίσωση (6) φαίνεται ότι σε δύο συμπληρωματικές γωνίες (α και $90^\circ - \alpha$) αντιστοιχεί τό ίδιο βεληνεκές (s), γιατί τότε ή τιμή του $\eta\mu 2\alpha$ αντιστοιχεί σε δύο παραπληρωματικές γωνίες (σχ. 22). Η βολή, πού αντιστοιχεί στη μικρότερη γωνία, ονομάζεται *εὐθύφορη*, ἐνῶ ἐκείνη, πού αντιστοιχεί στη μεγαλύτερη γωνία, ονομάζεται *ἐπισκηπτική*.



Σχ. 22. Δύο γωνίες βολής με τό ίδιο βεληνεκές.



Σχ. 23. Η ταχύτητα του βλήματος σε ένα σημείο της τροχιάς του.

Ταχύτητα του βλήματος σε ὀρισμένο ὕψος. Σέ μία χρονική στιγμή t τό βλήμα βρίσκεται στό σημείο Δ της τροχιάς του, δηλαδή σε ὕψος y πάνω ἀπό τό ὀριζόντιο ἐπίπεδο Ox (σχ. 23). Ἐκείνη τή στιγμή ή ταχύτητα $\vec{v}$ τοῦ βλήματος ἔχει τή διεύθυνση της ἐφαπτομένης της τροχιάς στό σημείο Δ , εἶναι ή συνισταμένη τῶν ταχυτήτων $\vec{v}_x$ καί $\vec{v}_y$ ($\vec{v} = \vec{v}_x + \vec{v}_y$) καί τό μέτρο της (v) δίνεται ἀπό τήν εξίσωση:

$$v^2 = v_x^2 + v_y^2 \quad \text{ἢ} \quad v^2 = (v_0 \cdot \sin \alpha)^2 + (v_0 \cdot \eta\mu \alpha - gt)^2$$

καί
$$v^2 = v_0^2 - 2g(v_0 \cdot \eta\mu \alpha - \frac{1}{2}gt^2)$$

Από τήν τελευταία εξίσωση καί τήν εξίσωση (4) βρίσκουμε ότι εἶναι:

ταχύτητα στό ὕψος y	$v = \sqrt{v_0^2 - 2gy}$
---	--

α. Άλλος τρόπος μελέτης της πλάγιας βολής. Τό βλήμα κινείται πάνω στο κατακόρυφο επίπεδο xOy (σχ. 23). Η εξίσωση (5) της τροχιάς του βλήματος γράφεται και έτσι:

$$y = x \left(\varepsilon\phi \alpha - \frac{g}{2v_0^2 \cdot \sigma\upsilon\nu^2 \alpha} \cdot x \right) \quad (7)$$

Όταν τό βλήμα βρίσκεται στό έδαφος (σημεία Ο καί Α), είναι $y = 0$ καί τότε σύμφωνα μέ τήν εξίσωση (7) είναι:

$$x = 0 \quad \text{ή} \quad \varepsilon\phi \alpha - \frac{g}{2v_0^2 \cdot \sigma\upsilon\nu^2 \alpha} \cdot x = 0 \quad (8)$$

Όταν είναι $x = 0$ καί $y = 0$, τό βλήμα βρίσκεται στην αρχή Ο τών άξόνων. Άρα ή δεύτερη τιμή του x , πού βρίσκουμε από τήν εξίσωση (8) αντιστοιχεί στό σημείο Α του έδάφους καί φανερώνει τό βεληνεκές $OA = s$ πού είναι ίσο μέ:

$$x = \frac{2v_0^2 \cdot \sigma\upsilon\nu^2 \alpha \cdot \varepsilon\phi \alpha}{g} \quad \text{άρα} \quad s = \frac{v_0^2}{g} \cdot \eta\mu 2\alpha$$

Στήν κορυφή Γ της παραβολής, δηλαδή στό μέγιστο ύψος ($h_{\mu\epsilon\gamma}$), τό βλήμα έχει μόνο οριζόντια ταχύτητα $v_x = v_0 \cdot \sigma\upsilon\nu \alpha$. Σύμφωνα μέ τήν αρχή διατηρήσεως της μηχανικής ενέργειας ή όλική μηχανική ενέργεια του βλήματος στό σημείο Γ είναι ίση μέ τήν αρχική κινητική ενέργειά του καί έχουμε τήν εξίσωση:

$$m g \cdot h_{\mu\epsilon\gamma} + \frac{1}{2} m \cdot (v_0 \cdot \sigma\upsilon\nu \alpha)^2 = \frac{1}{2} m \cdot v_0^2$$

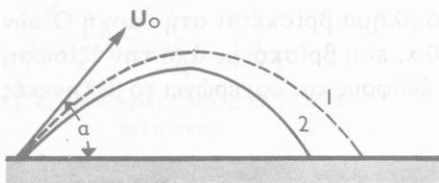
$$\text{άρα} \quad h_{\mu\epsilon\gamma} = \frac{v_0^2}{2g} (1 - \sigma\upsilon\nu^2 \alpha)$$

$$\text{καί} \quad h_{\mu\epsilon\gamma} = \frac{v_0^2}{2g} \cdot \eta\mu^2 \alpha$$

Στό σημείο Δ της τροχιάς, πού βρίσκεται σέ ύψος h , τό μέτρο v τής ταχύτητας τοῦ βλήματος βρίσκεται ἀπό τήν ἐξίσωση:

$$mg \cdot y + \frac{1}{2} m \cdot v^2 = \frac{1}{2} m \cdot v_0^2 \quad \text{ἄρα} \quad v = \sqrt{v_0^2 - 2gy}$$

β. Τροχιά τοῦ βλήματος στόν ἀέρα. Ὅταν τό βλήμα κινεῖται μέσα στόν ἀέρα, τότε στό βλήμα ἐνεργοῦν δύο ἐξωτερικές δυνάμεις, τό βάρος τοῦ $\vec{B}$ καί ἡ ἀντίσταση τοῦ ἀέρα $\vec{F}_{αντ.}$, πού ἐπηρεάζει τήν κίνηση τοῦ βλήματος. Μέσα στόν ἀέρα τό βλήμα διαγράφει μιᾶ ἀσύμμετρη καμπύλη τροχιά, πού ὀνομάζεται *βλητική τροχιά* (σχ. 24).



Σχ. 24. Τροχιά τοῦ βλήματος χωρίς ἀντίσταση τοῦ ἀέρα (1) καί μέ ἀντίσταση τοῦ ἀέρα (2).

Τό μέγιστο ὕψος καί τό βεληνεκές εἶναι μικρότερα ἀπό ἐκεῖνα πού ἀντιστοιχοῦν στήν ἰδανική παραβολική τροχιά. Ἐκτός ὅμως ἀπό τήν ἀντίσταση τοῦ ἀέρα ἐπιδρουν στό βλήμα καί ἄλλα αἷτια (π.χ. ἡ περιστροφική κίνηση τής Γῆς), πού ἐπηρεάζουν τή διαμόρφωση τής βλητικής τροχιάς.

να εὐχαρίστησῃ τὸ πνεύ

Προβλήματα

20. Ἐνα βλήμα ἐκτοξεύεται κατακόρυφα πρὸς τὰ πάνω μέ ἀρχική ταχύτητα $v_0 = 80 \text{ m/sec}$. Νά βρεθεῖ πόσο διαρκεῖ ἡ ἄνοδος τοῦ βλήματος, σέ πόσο μέγιστο ὕψος θά φτάσει καί πόση ταχύτητα v ἔχει στή χρονική στιγμή $t = 12 \text{ sec}$. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

21. Ένα παιδί ρίχνει κατακόρυφα προς τα πάνω σφαίρες με την ίδια αρχική ταχύτητα v_0 . Κάθε σφαίρα τή ρίχνει, όταν ή άμέσως προηγούμενη φτάσει στο μέγιστο ύψος. Σε πόσο ύψος φτάνουν οι σφαίρες, αν ρίχνονται δύο σφαίρες κατά δευτερόλεπτο; $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

22. Μέ πόση αρχική ταχύτητα πρέπει νά ρίξουμε κατακόρυφα προς τα πάνω ένα σώμα, ώστε αυτό νά ξαναγυρίσει στο έδαφος έπειτα από χρόνο $t = 20 \text{ sec}$; Σε πόσο ύψος θά φτάσει τό σώμα; $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

23. Από τό ίδιο σημείο του έδάφους καί μέ την ίδια αρχική ταχύτητα v_0 έκτοξεύουμε κατακόρυφα προς τα πάνω δύο βλήματα. Στή χρονική στιγμή $t = 0$ έκτοξεύουμε τό πρώτο βλήμα Α. Έπειτα από πόσο χρόνο t πρέπει νά έκτοξεύσουμε τό δεύτερο βλήμα Β, ώστε τά δύο βλήματα νά συναντηθούν στο μέσο του μέγιστου ύψους στο όποιο έφτασε τό βλήμα Α;

24. Από ένα σημείο Ο του έδάφους στή χρονική στιγμή $t = 0$ έκτοξεύουμε κατακόρυφα προς τα πάνω ένα βλήμα μέ αρχική ταχύτητα $v_1 = 100 \text{ m/sec}$. Τήν ίδια χρονική στιγμή από ένα σημείο Μ της κατακορύφου πού περνάει από τό σημείο Ο έκτοξεύουμε ένα άλλο βλήμα Β μέ αρχική ταχύτητα $v_2 = 60 \text{ m/sec}$. Η απόσταση ΟΜ είναι ίση μέ $a = 120 \text{ m}$. Έπειτα από πόσο χρόνο t θά συναντηθούν τά δύο βλήματα καί σέ πόσο ύψος; $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

25. Ένα αεροπλάνο πετάει οριζόντια σέ ύψος $h = 1125 \text{ m}$ μέ σταθερή ταχύτητα 360 km/h καί αφήνει έλεύθερη νά πέσει μιά βόμβα πάνω σέ ένα στόχο Δ πού βρίσκεται στο έδαφος. Έκείνη τή στιγμή τό αεροπλάνο βρίσκεται πάνω σέ μιά κατακόρυφο ΑΓ. Νά βρεθεί ή όξεία γωνία ΓΑΔ. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

26. Στο έδαφος υπάρχει ένας στόχος Σ, πού βρίσκεται πάνω στήν κατακόρυφο ΚΣ. Ένα αεροπλάνο πού κινείται μέ ταχύτητα $v = 360 \text{ km/h}$ όρμάει προς τό στόχο έτσι, ώστε ή τροχιά του νά σχηματίζει γωνία $\alpha = 9^\circ$ μέ την κατακόρυφο ΚΣ. Από ποιό ύψος πρέπει νά αφήσει έλεύθερη τή βόμβα, ώστε νά πέσει σέ απόσταση από τό σημείο Σ μικρότερη από 156 m ; $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

27. Πόση πρέπει να είναι η ελάχιστη ταχύτητα v_0 ενός βλήματος, πού τό βεληνικές του θέλουμε να είναι s μέτρα;

Έφαρμογή: $s = 9000 \text{ m}$, $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

28. Να βρεθεί πόση πρέπει να είναι η γωνία βολής α , ώστε τό βεληνικές s να είναι n φορές μεγαλύτερο από τό μέγιστο ύψος h πού φτάνει τό βλήμα. Έφαρμογή: $n = 6$.

29. Από ένα σημείο A πού βρίσκεται σέ ύψος $h_1 = 50 \text{ m}$ πάνω από τό οριζόντιο επίπεδο του εδάφους εκτοξεύουμε βλήμα μέ αρχική ταχύτητα $v_0 = 60 \text{ m/sec}$ και μέ γωνία βολής $\alpha = 30^\circ$. Τό βλήμα φτάνει σέ ένα σημείο Γ του εδάφους. Να βρεθεί η απόσταση του σημείου Γ από την κατακόρυφο πού περνάει από τό σημείο A και η ταχύτητα πού έχει τό βλήμα, όταν φτάνει στό έδαφος. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

30. Από ένα σημείο O του οριζόντιου εδάφους ρίχνουμε ένα σώμα πλάγια πρós τά πάνω μέ αρχική ταχύτητα $v_0 = 50 \text{ m/sec}$. Να βρεθεί πόση πρέπει να είναι η γωνία βολής, ώστε τό βεληνικές να είναι ίσο μέ $s = 125 \text{ m}$. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

31. Από ένα σημείο O του οριζόντιου εδάφους εκτοξεύεται βλήμα μέ αρχική ταχύτητα v_0 . Να βρεθεί πόση πρέπει να είναι η γωνία βολής φ , για να φτάσει τό βλήμα σέ ένα ορισμένο σημείο M του κατακόρυφου επιπέδου xOy , όταν οι συντεταγμένες του σημείου M είναι $x = a$ και $y = \beta$. Θα λάβουμε $\text{ef } \varphi = z$.

32. Στο σημείο O του οριζόντιου εδάφους υπάρχει ένα αντιαεροπορικό πυροβόλο. Στη χρονική στιγμή $t = 0$ ένα αεροπλάνο, κινούμενο μέ σταθερή ταχύτητα v και σέ σταθερό ύψος h , βρίσκεται πάνω στην κατακόρυφο Oy . Την ίδια χρονική στιγμή $t = 0$ τό πυροβόλο ρίχνει ένα βλήμα μέ αρχική ταχύτητα v_0 πού η διεύθυνσή του σχηματίζει γωνία α μέ την κατακόρυφο Oy . Να βρεθεί: α) πόση πρέπει να είναι η γωνία α , για να συναντήσει τό βλήμα τό αεροπλάνο, και β) ποιές χρονικές στιγμές θα γίνει αυτή η συνάντηση.

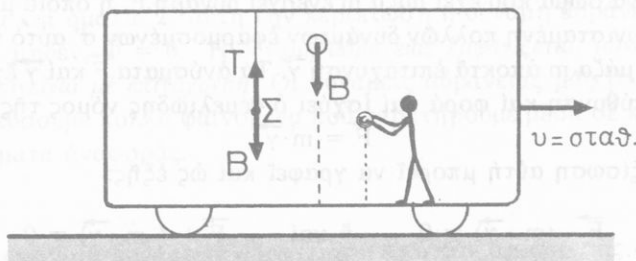
Κινούμενα συστήματα αναφοράς

14. Κινούμενο σύστημα αναφοράς

Όταν εξετάζουμε τά φαινόμενα της κινήσεως, θεωρούμε ότι ό παρατηρητής είναι *άκίνητος*, δηλαδή συνδέεται μέ τό *άκίνητο σύστημα αναφοράς*. Συνήθως ως άκίνητο σύστημα αναφοράς παίρνουμε τή Γή πού τή θεωρούμε άκίνητη. Σέ πολλές όμως περιπτώσεις ό παρατηρητής βρίσκεται μέσα σέ *κινούμενο σύστημα αναφοράς* καί ό ίδιος μετέχει στήν κίνηση, π.χ. όταν βρίσκεται μέσα σέ όχηματα, σέ άνελκυστήρες κ.ά. Όλη τή ζωή μας τή ζούμε μέσα σέ ένα σύστημα αναφοράς πού περιστρέφεται γύρω άπό άξονα (περιστροφή τής Γής). Θά εξετάσουμε ποιά επίδραση έχει στά φαινόμενα πού παρατηρούμε ή *μεταφορική κίνηση του συστήματος αναφοράς*.

15. Σύστημα αναφοράς μέ εϋθύγραμμη όμαλή κίνηση

Άς υποθέσουμε ότι ένα όχημα, πού κινείται εϋθύγραμμα καί όμαλά ($v = \text{σταθ.}$) πάνω σέ όριζόντιο επίπεδο (σχ. 25), έχει άδιαφανή τοιχώματα, ώστε οί παρατηρητές, πού είναι μέσα στό όχημα, δέν μπορούν νά άναφερθούν στά σώματα πού βρίσκονται έξω άπό τό όχημα. Ένα νήμα τής στάθμης, πού βρίσκεται μέσα στό όχημα, είναι κατακόρυφο, γιατί στό σφαιρίδιό του ένεργούν δύο αντίθετες έξωτερικές δυνάμεις, τό βάρος $\vec{B}$ του σφαιριδίου καί ή τάση $\vec{T}$ του νήματος. Τό σφαιρίδιο κινείται μέ τήν ταχύτητα $\vec{v}$ πού έχει τό όχημα καί καμιά έξωτερική δύναμη δέν ένεργεί στό σφαιρίδιο, ή όποία θά μπορούσε νά μεταβάλεϊ



Σχ. 25. Σύστημα αναφοράς μέ εϋθύγραμμη όμαλή κίνηση.

τήν ταχύτητά του. "Αν οι παρατηρητές, πού είναι μέσα στο όχημα, ξεετάσουν πειραματικά τήν ἐλεύθερη πτώση τῶν σωμάτων, θά βροῦν ὅτι ἡ ἐλεύθερη πτώση τῶν σωμάτων μέσα στοῦ κινούμενο ὄχημα ἀκολουθεῖ ἀκριβῶς τοὺς ἰδίους νόμους, πού ἰσχύουν γιά τήν ἐλεύθερη πτώση τῶν σωμάτων μέσα στοῦ ἀκίνητο ἐργαστήριό μας. "Ὡστε οἱ νόμοι τῆς ἐλεύθερης πτώσεως τῶν σωμάτων ἰσχύουν ἀμετάβλητοι γιά τὸ ἀκίνητο ἐργαστήριό μας καί γιά τὸ ὄχημα πού κινεῖται εὐθύγραμμα καί ὁμαλά σχετικὰ μέ τήν ἐπιφάνεια τῆς Γῆς. Στό ἴδιο συμπέρασμα καταλήγουμε, ἂν μέσα στοῦ ὁμαλά κινούμενο ὄχημα ξεετάσουμε πειραματικά ὁποιοδήποτε μηχανικό φαινόμενο. "Από τὰ παραπάνω συνάγεται ὅτι παρατηρητές πού βρίσκονται μέσα σέ θάλαμο, χωρίς καμιά ἐπικοινωνία μέ τὸ ἐξωτερικό περιβάλλον, μέ κανένα μηχανικό πείραμα δέν μποροῦν νά ἀποδείξουν ὅτι ὁ θαλαμὸς τους ἡρεμεῖ ἢ ὅτι κινεῖται εὐθύγραμμα καί ὁμαλά σχετικὰ μέ ἄλλο ἀκίνητο σύστημα ἀναφορᾶς.

Ὁ Einstein ἀπέδειξε ὅτι γιά ὅλα γενικά τὰ φυσικά φαινόμενα ἰσχύει ἡ ἐξῆς γενικὴ ἀρχή:

Οἱ νόμοι τῆς Φυσικῆς, πού ἰσχύουν σέ ἓνα ἀκίνητο σύστημα ἀναφορᾶς A, ἰσχύουν ἀμετάβλητοι καί σέ κάθε ἄλλο σύστημα ἀναφορᾶς B, πού κινεῖται εὐθύγραμμα καί ὁμαλά ὡς πρὸς τὸ σύστημα A.

Αὐτὸ τὸ γενικό συμπέρασμα εἶναι βασικὴ ἀρχὴ τῆς εἰδικῆς θεωρίας τῆς σχετικότητας.

16. Δύναμη ἀδράνειας

Σέ ἓνα σῶμα πού ἔχει μάζα m ἐνεργεῖ δύναμη $\vec{F}$, ἡ ὁποία μπορεῖ νά εἶναι συνισταμένη πολλῶν δυνάμεων ἐφαρμοσμένων σ' αὐτὸ τὸ σῶμα. Τότε ἡ μάζα m ἀποκτᾷ ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}$. Τὰ ἀνύσματα $\vec{F}$ καί $\vec{\gamma}$ ἔχουν τήν ἴδια διεύθυνση καί φορά καί ἰσχύει ὁ θεμελιώδης νόμος τῆς Δυναμικῆς:

$$\vec{F} = m \cdot \vec{\gamma}$$

Ἡ ἐξίσωση αὐτὴ μπορεῖ νά γραφεῖ καί ὡς ἐξῆς:

$$\vec{F} - (m \cdot \vec{\gamma}) = 0 \quad \text{ἢ καί} \quad \vec{F} + (-m \cdot \vec{\gamma}) = 0 \quad (1)$$

Ἡ μορφή τῆς ἐξισώσεως (1) θυμίζει τὴ συνθήκη ἰσορροπίας δύο δυ-

νάμεων, αρκεί νά δεχτοῦμε ὅτι ἡ παράσταση $(-m \cdot \vec{\gamma})$ φανερώνει μιὰ δύναμη $\vec{\Phi}$, ἡ ὁποία ὀνομάζεται *δύναμη ἀδράνειας*. Ὡστε:

Δύναμη ἀδράνειας ($\vec{\Phi}$) ὀνομάζεται ἡ δύναμη, τήν ὁποία παριστάνει τὸ ἄνυσμα $-m \cdot \vec{\gamma}$. Ἡ δύναμη ἀδράνειας ἔχει τήν ἴδια διεύθυνση μέ τή διεύθυνση τοῦ ἀνύσματος τῆς ἐπιταχύνσεως ($\vec{\gamma}$), ἀλλά φορά ἀντίθετη μέ τή φορά τοῦ ἀνύσματος τῆς ἐπιταχύνσεως καί μέτρο ἴσο μέ τὸ γινόμενο τῆς μάζας (m) ἐπὶ τήν ἐπιτάχυνση (γ).

δύναμη ἀδράνειας

$$\vec{\Phi} = -m \cdot \vec{\gamma}$$

Ὅταν λοιπόν ἓνα σῶμα ἔχει μάζα m καί μέ τήν ἐπίδραση ἐξωτερικῆς δυνάμεως $\vec{F}$ κινεῖται μέ ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}$, τότε ἰσχύει ἡ ἀκόλουθη ἀρχή τοῦ d'Alembert:

Ἡ ἐξωτερική δύναμη $\vec{F}$ πού ἐνεργεῖ σέ ἓνα σῶμα καί ἡ δύναμη ἀδράνειας $-m \cdot \vec{\gamma}$ ἀποτελοῦν σέ κάθε στιγμή σύστημα δυνάμεων, πού ἔχουν συνισταμένη ἴση μέ μηδέν.



ἀρχή τοῦ d'Alembert:

$$\vec{F} - m \vec{\gamma} = 0$$

(2)

Ἡ ἐξίσωση (2) περιλαμβάνει ὅλες τίς δυνατές κινητικές καταστάσεις ἑνός σώματος. Γιατί, ἂν εἶναι $\vec{\gamma} = 0$, τότε εἶναι καί $\vec{F} = 0$, ἄρα στό σῶμα δέν ἐνεργεῖ ἐξωτερική δύναμη καί τὸ σῶμα ἢ ἡρεμεῖ ἢ κινεῖται εὐθύγραμμα καί ὁμαλά. Σ' αὐτὴ τήν περίπτωση ἡ δύναμη ἀδράνειας εἶναι ἴση μέ μηδέν, $\vec{\Phi} = 0$. Ἡ δύναμη ἀδράνειας ἐμφανίζεται, μόνο ὅταν τὸ σῶμα κινεῖται μέ ἐπιτάχυνση. Οἱ δυνάμεις ἀδράνειας μᾶς βοηθοῦν νά ἐρμηνεύσουμε πολλὰ φαινόμενα πού παρατηροῦμε μέσα σέ κινούμενα συστήματα ἀναφορᾶς.

Ἡ ἐμφάνιση δυνάμεων ἀδράνειας. Ἀπὸ τὸν ὁρισμὸ τῆς δυνάμεως ἀδράνειας μπορεῖ νά θεωρηθεῖ ὅτι ἡ δύναμη ἀδράνειας εἶναι μιὰ ἐν-



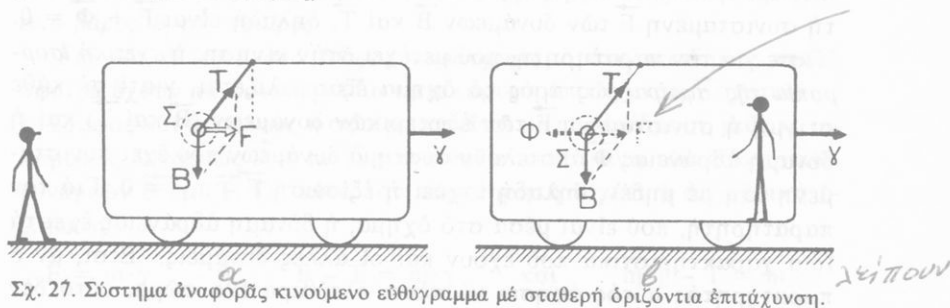
Σχ. 26. Για τόν επιβάτη εμφανίζεται ή δύναμη αδράνειας Φ .

νοια χωρίς φυσική υπόσταση. Μερικές όμως άπλές παρατηρήσεις μπορούν νά μᾶς δείξουν τήν εμφάνιση τῶν δυνάμεων αδράνειας. Ξέρουμε ὅτι μέ τόν ὄρο *δύναμη* ἐννοοῦμε ἕνα φυσικό μέγεθος, πού τό ἀντιλαμβανόμαστε, καθορίζεται καί μετρίεται *μόνο* ἀπό τά ἀποτελέσματα πού ἐπιφέρει. Οἱ δυνάμεις αδράνειας ἐπιφέρουν τά ἴδια ἀποτελέσματα πού ἐπιφέρουν καί οἱ ἄλλες δυνάμεις. Ἔτσι, ὅταν τό αὐτοκίνητο ξεκινάει ἀπότομα, ὁ ἐπιβάτης, πού κάθεται μέσα στό αὐτοκίνητο, ἐξασκεῖ στό πίσω μέρος τοῦ καθίσματός του μιά δύναμη $-m\gamma$, ἡ ὁποία προκαλεῖ ἐλαστική παραμόρφωση τῶν ἐλατηρίων τοῦ καθίσματος (σχ. 26). Αὐτή ἡ ἐλαστική παραμόρφωση εἶναι ἴδια μέ τήν παραμόρφωση πού προκαλεῖ στά ἐλατήρια τοῦ καθίσματος καί μιά συνηθισμένη δύναμη, πού ἔχει φορά πρὸς τά πίσω. Αὐτό τό παράδειγμα δείχνει ὅτι ἡ δύναμη αδράνειας $\vec{\Phi} = -m\vec{\gamma}$ ἐμφανίζεται ὡς μιά ἀντίδραση τῆς μάζας m τοῦ ἐπιβάτη στό νά ἀποκτήσει ἐπιτάχυνση, δηλαδή ὡς ἀντίδραση τῆς μάζας m στό νά μεταβληθεῖ ἡ ταχύτητά της. Ὡστε μπορούμε νά ποῦμε ὅτι *οἱ ἐκδηλώσεις τῆς αδράνειας μιᾶς μάζας m ἰσοδυναμοῦν μέ ἀποτελέσματα δυνάμεων, τίς ὁποῖες γι' αὐτό τίς ὀνομάζουμε δυνάμεις αδράνειας*. Ἐπειδή ἐκδηλώσεις τῆς αδράνειας ἔχουμε, μόνο ὅταν ὑπάρχει ἐπιτάχυνση (δηλαδή μεταβολή τῆς ταχύτητας), γι' αὐτό καί οἱ δυνάμεις αδράνειας ἐμφανίζονται, μόνο ὅταν μιά μάζα κινεῖται μέ ἐπιτάχυνση.

17. Σύστημα ἀναφορᾶς κινούμενο εὐθύγραμμα μέ ἐπιτάχυνση

Ξέρουμε ὅτι ἡ ἡρεμία ἢ ἡ κίνηση ἑνός σώματος εἶναι *σχετική* καί συνδέεται πάντοτε μέ ὀρισμένο σύστημα ἀναφορᾶς, πού αὐθαίρετα τό θεωροῦμε *ἀκίνητο*. Θά ἐξετάσουμε δύο συνηθισμένες περιπτώσεις συστημάτων ἀναφορᾶς, πού κινούνται *εὐθύγραμμα μέ σταθερή ἐπιτάχυνση* ($\gamma = \text{σταθ.}$).

α) Όχημα κινούμενο εὐθύγραμμα πάνω σέ ὀριζόντιο ἐπίπεδο. "Ένα ὄχημα κινεῖται εὐθύγραμμα πάνω σέ ὀριζόντιο ἐπίπεδο μέ σταθερή ὀριζόντια ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}$ (σχ. 27). Ένας ἀκίνητος παρατηρητής στέκεται στό ἔδαφος (ἀκίνητο σύστημα ἀναφορᾶς) καί μπορεῖ νά παρατηρεῖ ὅ, τι συμβαίνει μέσα στό ὄχημα. Ένας ἄλλος παρατηρητής εἶναι ἀκίνητος μέσα στό ὄχημα, δηλαδή μετέχει στήν κίνηση τοῦ ὀχήματος, πού αὐτός ὁ παρατηρητής τό παίρνει ὡς σύστημα ἀναφορᾶς (κινούμενο σύστημα ἀναφορᾶς).



Σχ. 27. Σύστημα ἀναφορᾶς κινούμενο εὐθύγραμμα μέ σταθερή ὀριζόντια ἐπιτάχυνση.

Ἀπό τήν ὀροφή τοῦ ὀχήματος εἶναι κρεμασμένη μέ νήμα μιά μεταλλική σφαῖρα Σ , πού ἔχει μάζα m καί βάρος $B = mg$. Γιά τόν ἀκίνητο στό ἔδαφος παρατηρητή τό ὄχημα καί ἡ σφαῖρα ἔχουν πάντοτε τήν ἴδια ἐπιτάχυνση ὡς πρὸς τό ἔδαφος. Σ' αὐτή τήν περίπτωση τό πείραμα δείχνει ὅτι τό νήμα σχηματίζει μιά σταθερή γωνία θ μέ τήν κατακόρυφο (σχ. 27α). Γιά τόν ἀκίνητο παρατηρητή στή σφαῖρα ἐνεργοῦν μόνο δύο ἐξωτερικές δυνάμεις, τό βάρος $\vec{B}$ τῆς σφαίρας καί ἡ τάση $\vec{T}$ τοῦ νήματος. Γιά νά κινεῖται ὁμοῦ ἡ σφαῖρα μέ σταθερή ὀριζόντια ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}$, πρέπει νά ἐνεργεῖ στή σφαῖρα μιά σταθερή ὀριζόντια δύναμη $\vec{F}$, πού ἔχει τή φορά τῆς ἐπιταχύνσεως. Αὐτή ἡ δύναμη $\vec{F}$ εἶναι ἡ συνισταμένη τῶν δυνάμεων $\vec{B}$ καί $\vec{T}$ καί γι' αὐτό τό νήμα ἐκτρέπεται ἀπό τήν κατακόρυφο καί σχηματίζει μέ αὐτή γωνία θ , ἡ ὁποία ἐξαρτᾶται ἀπό τήν ἐπιτάχυνση. Ὡστε γιά τόν ἀκίνητο παρατηρητή ἡ σφαῖρα κινεῖται σύμφωνα μέ τή θεμελιώδη ἐξίσωση:

$$\vec{F} = m \cdot \vec{\gamma} \quad \text{καί ἡ δύναμη } \vec{F} \text{ εἶναι} \quad \vec{F} = \vec{B} + \vec{T}$$

Ὁ παρατηρητής πού μετέχει στήν κίνηση τοῦ ὀχήματος παρατηρεῖ

ότι η σφαίρα *ισορροπεί* σε όρισμένη θέση ως προς το όχημα και ότι το νήμα σχηματίζει σταθερή γωνία θ με την κατακόρυφο (σχ. 27β). Αυτός ο παρατηρητής, για να έρμηνεύσει τη σχετική *ισορροπία* της σφαίρας ως προς το όχημα, πρέπει να δεχτεί ότι στη σφαίρα ενεργούν οι εξής τρεις δυνάμεις: το βάρος $\vec{B}$ της σφαίρας, ή τάση $\vec{T}$ του νήματος και ή δύναμη αδράνειας $\vec{\Phi}$. Αυτές οι τρεις δυνάμεις έχουν συνισταμένη ίση με μηδέν, άρα ή καθεμία είναι αντίθετη με τη συνισταμένη των δύο άλλων δυνάμεων και επομένως ή δύναμη αδράνειας $\vec{\Phi}$ είναι αντίθετη με τη συνισταμένη $\vec{F}$ των δυνάμεων $\vec{B}$ και $\vec{T}$, δηλαδή είναι $\vec{F} + \vec{\Phi} = 0$. "Ωστε για τον παρατηρητή, που μετέχει στην κίνηση, ή *σχετική ισορροπία* της σφαίρας ως προς το όχημα εξασφαλίζεται, γιατί σε κάθε στιγμή ή συνισταμένη $\vec{F}$ των εξωτερικών δυνάμεων ($\vec{B}$ και $\vec{T}$) και ή δύναμη αδράνειας $\vec{\Phi}$ αποτελούν σύστημα δυνάμεων που έχει συνισταμένη ίση με μηδέν, δηλαδή ισχύει ή εξίσωση $\vec{F} - m\vec{\gamma} = 0$. Για τον παρατηρητή, που είναι μέσα στο όχημα, ή δύναμη αδράνειας έχει τα ίδια χαρακτηριστικά που έχουν και οι άλλες δυνάμεις. Έτσι, αν ο παρατηρητής αυτός αφήσει να πέσει ελεύθερα ένα σώμα, αυτό δεν πέφτει κατακόρυφα, αλλά διαγράφει μία άλλη τροχιά. "Αν το όχημα ήρεμεί, ή κινείται ομαλά ($\vec{\gamma} = 0$), τότε ή δύναμη αδράνειας είναι ίση με μηδέν ($\vec{\Phi} = 0$) και το νήμα είναι κατακόρυφο.

Συμπέρασμα. Και οι δύο παρατηρητές διαπιστώνουν ότι κατά την κίνηση του οχήματος με σταθερή επιτάχυνση $\vec{\gamma}$ το νήμα εκτρέπεται από την κατακόρυφο, σχηματίζει με αυτή μία σταθερή γωνία θ και ή σφαίρα *ισορροπεί* σε όρισμένη θέση ως προς το όχημα. Αυτό το φαινόμενο ο ακίνητος στο έδαφος παρατηρητής το έρμηνεύει σύμφωνα με το θεμελιώδη νόμο της Δυναμικής, ενώ ο παρατηρητής που μετέχει στην κίνηση το έρμηνεύει σύμφωνα με το νόμο της Στατικής για την ισορροπία τριών δυνάμεων, παραδεχόμενος ότι ή τρίτη δύναμη είναι ή δύναμη αδράνειας $\vec{\Phi}$. Και οι δύο τρόποι έρμηνείας είναι σύμφωνοι με τους νόμους της Μηχανικής.

β) Άνελκυστήρας κινούμενος με σταθερή επιτάχυνση. Στην όροφή ενός άνελκυστήρα, που κινείται κατακόρυφα, είναι στερεωμένο δυναμόμετρο, από το οποίο κρέμεται μία σφαίρα που έχει βάρος

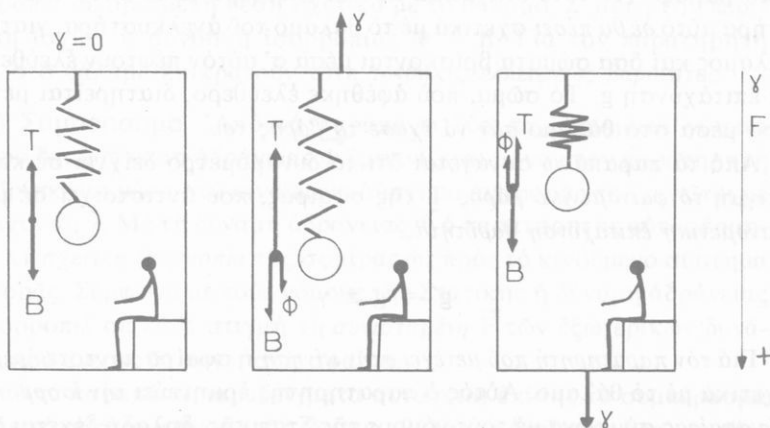
$B = mg$ (σχ.28). 'Ως θετική φορά τών κατακόρυφων επιταχύνσεων και δυνάμεων θεωρούμε τή φορά από πάνω προς τά κάτω. 'Ο άνελκυστήρας κινείται μέ επιτάχυνση πού έχει σταθερό μέτρο γ . 'Όταν ο άνελκυστήρας ήρεμεί στο έδαφος ($\gamma = 0$) ο άκίνητος παρατηρητής, πού βρίσκεται στο έδαφος και ο παρατηρητής, πού είναι μέσα στον άνελκυστήρα, διαπιστώνουν ότι στή σφαίρα ενεργούν δύο δυνάμεις, τό βάρος $\vec{B}$ τής σφαίρας και ή τάση $\vec{T}$ του έλατηρίου, οι όποιες έχουν συνισταμένη ίση μέ μηδέν. Τότε τό δυναμόμετρο δείχνει τό πραγματικό βάρος B τής σφαίρας.

Γιά τόν άκίνητο στο έδαφος παρατηρητή ο άνελκυστήρας και ή σφαίρα έχουν πάντοτε τήν ίδια κατακόρυφη επιτάχυνση $\vec{\gamma}$ σχετικά μέ τό έδαφος και έπομένως ή σφαίρα κινείται μέ τήν επίδραση μιās κατακόρυφης δυνάμεως $\vec{F} = m \cdot \vec{\gamma}$, πού είναι συνισταμένη τών εξωτερικών δυνάμεων $\vec{B}$ και $\vec{T}$. Γι' αυτό τόν παρατηρητή ισχύει ή άλγεβρική εξίσωση:

$$F = m \cdot \gamma \quad \eta \quad B - T = m \cdot \gamma \quad \text{και} \quad m \cdot g - T = m \cdot \gamma$$

'Από τήν τελευταία εξίσωση βρίσκουμε ότι σε κάθε στιγμή ή τάση T του έλατηρίου είναι:

$$T = m(g - \gamma) \quad (1)$$



Σχ. 28 Κατακόρυφη κίνηση άνελκυστήρα μέ σταθερή επιτάχυνση.

Ἡ ἐξίσωση (1) δείχνει ὅτι τὸ φαινομενικὸ βάρος T τῆς σφαίρας μέσα στὸν κινούμενο ἀνελκυστήρα ἐξαρτᾶται ἀπὸ τὴν ἐπιτάχυνση τῆς κινήσεως. Θὰ ἐξετάσουμε τὶς ἐνδείξεις τοῦ δυναμομέτρου, δηλαδή τὸ φαινομενικὸ βάρος T τῆς σφαίρας, σύμφωνα μέ τὴν ἐξίσωση (1) κατὰ τὶς διάφορες φάσεις τῆς κινήσεως τοῦ ἀνελκυστήρα.

1. Ἀνοδος. Τότε εἶναι $\gamma < 0$ ἄρα

$$T = m [g - (-\gamma)] = m(g + \gamma) \quad \text{καί} \quad T > B$$

2. Κίνηση ὁμαλή. Τότε εἶναι $\gamma = 0$ ἄρα

$$T = m(g - 0) = m \cdot g \quad \text{καί} \quad T = B$$

3. Κάθοδος. Τότε εἶναι $\gamma > 0$ ἄρα

$$T = m(g - \gamma) \quad \text{καί} \quad T < B$$

4 Κάθοδος μέ ἐπιτάχυνση $\gamma = g$. Τότε εἶναι

$$T = m(g - g) \quad \text{ἄρα} \quad T = 0$$

Τὸ φαινομενικὸ βάρος εἶναι ἴσο μέ μηδέν. Ἐπειδὴ ὁ ἀνελκυστήρας καὶ ἡ σφαῖρα πέφτουν ἐλεύθερα, γι' αὐτὸ ἡ σφαῖρα δέν ἔχει φαινομενικὸ βάρος. Ἄν τότε ἓνα σῶμα ἀφεθεῖ ἐλεύθερο μέσα στὸν ἀνελκυστήρα αὐτὸ δέ θὰ πέσει σχετικὰ μέ τὸ θάλαμο τοῦ ἀνελκυστήρα, γιατί ὁ θάλαμος καὶ ὅσα σῶματα βρίσκονται μέσα σ' αὐτόν πέφτουν ἐλεύθερα μέ ἐπιτάχυνση g . Τὸ σῶμα, πού ἀφέθηκε ἐλεύθερο, διατηρεῖται μετέωρο μέσα στοῦ θάλαμο σάν νά ἔχασε τὸ βάρος του.

Ἀπὸ τὰ παραπάνω συνάγεται ὅτι τὸ δυναμόμετρο δείχνει σέ κάθε στιγμή τὸ φαινομενικὸ βάρος T τῆς σφαίρας, πού ἀντιστοιχεῖ σέ μιὰ φαινομενικὴ ἐπιτάχυνση βαρύτητας:

$$g' = g \pm \gamma$$

Γιὰ τὸν παρατηρητὴ πού μετέχει στὴν κίνηση ἡ σφαῖρα πάντοτε ἡρεμεῖ σχετικὰ μέ τὸ θάλαμο. Αὐτὸς ὁ παρατηρητὴς ἐρμηνεύει τὴν ἰσορροπία τῆς σφαίρας σύμφωνα μέ τοὺς νόμους τῆς Στατικῆς, δηλαδή δέχεται ὅτι οἱ δυνάμεις πού ἐφαρμόζονται στὴ σφαῖρα ἔχουν συνισταμένη ἴση μέ

μηδέν. Θα εξετάσουμε τις ενδείξεις του δυναμομέτρου που βλέπει αυτός ο παρατηρητής κατά τις διάφορες φάσεις της κινήσεως του ανελκυστήρα.

1. *Άνοδος*. Βλέπει ότι είναι $T > B$, άρα ισχύει η *συνθήκη ισορροπίας*:

$$\begin{aligned} B + \Phi + T &= 0 & \text{ή} & & T = B + \Phi = m \cdot g + m \cdot \gamma \\ & \text{και} & & & T = m(g + \gamma) \end{aligned}$$

Η τελευταία εξίσωση είναι ίδια με την εξίσωση που βρίσκει σ' αυτή την περίπτωση και ο ακίνητος παρατηρητής.

2. *Κίνηση όμαλή*. Τότε είναι $T = B$

3. *Κάθοδος*. Ο παρατηρητής βλέπει ότι είναι $T < B$, άρα ισχύει η *συνθήκη ισορροπίας*:

$$B - (T + \Phi) = 0 \quad \text{ή} \quad T = B - \Phi \quad \text{και} \quad T = m(g - \gamma)$$

Η εξίσωση είναι ίδια με εκείνη που βρίσκει και ο ακίνητος παρατηρητής.

4. *Κάθοδος με επιτάχυνση* $\gamma = g$. Τότε είναι $T = 0$, αλλά ο παρατηρητής βλέπει ότι η σφαίρα, αν και δεν έχει βάρος, εξακολουθεί να ισορροπεί σε όρισμένη θέση σχετικά με το θάλαμο. Σ' αυτή την περίπτωση ισχύει η *συνθήκη ισορροπίας* $\Phi = B$. Για τον παρατηρητή μέσα στο θάλαμο επικρατούν τότε *συνθήκες έλλειψως βαρύτητας*.

γ) *Συμπέρασμα*. Από τα παραπάνω δύο παραδείγματα γίνεται φανερό ότι η δύναμη αδράνειας Φ εμφανίζεται μόνο στον παρατηρητή που βρίσκεται μέσα στο κινούμενο σύστημα αναφοράς που κινείται με επιτάχυνση $\vec{\gamma}$. Με τη δύναμη αδράνειας $\vec{\Phi}$ ο παρατηρητής αυτός ερμηνεύει τη *σχετική ισορροπία* της σφαίρας ως προς το κινούμενο σύστημα αναφοράς. Σύμφωνα με τους νόμους της Στατικής η δύναμη αδράνειας $\vec{\Phi}$ ισορροπεί σε κάθε στιγμή τη *συνισταμένη* $\vec{F}$ των εξωτερικών δυνάμεων που ενεργούν πάνω στη σφαίρα.

Από τα παραπάνω παραδείγματα συνάγεται επίσης το συμπέρασμα ότι, αν το σύστημα αναφοράς (όχημα, θάλαμος ανελκυστήρα) *κινείται όμαλά* ($\gamma = 0$), ο παρατηρητής έχει την εντύπωση ότι το σύστημα

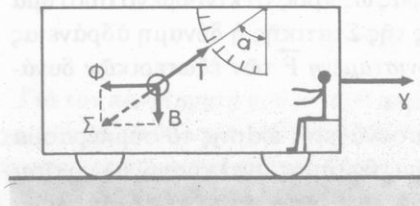
αναφοράς του είναι *ακίνητο*. "Αν όμως ο παρατηρητής διαπιστώσει ότι στο σύστημα αναφοράς του εμφανίζονται δυνάμεις αδράνειας, τότε συμπεραίνει ότι το σύστημά του *κινείται με επιτάχυνση*, πού μπορεί να την υπολογίσει από τη δύναμη αδράνειας $\Phi = m \cdot \gamma$. "Ωστε:

"Όταν δέν έχουμε *ακίνητο* σύστημα αναφοράς, είναι *αδύνατο* να υπολογίσουμε την ταχύτητα με την οποία κινείται το σύστημα αναφοράς μας. Μπορούμε μόνο να διαπιστώσουμε τη μεταβολή πού παθαίνει ή ταχύτητά μας, δηλαδή μπορούμε να διαπιστώσουμε την *επιτάχυνση* της κινήσεώς μας.

18. Μετρητές επιταχύνσεως

"Όταν ένα σύστημα αναφοράς κινείται με επιτάχυνση $\vec{\gamma}$, τότε ένας παρατηρητής, πού μετέχει στην κίνηση, διαπιστώνει ότι εμφανίζονται *δυνάμεις αδράνειας*, πού έχουν τη διεύθυνση της επιταχύνσεως, φορά αντίθετη με τη φορά της επιταχύνσεως και μέτρο κατά απόλυτη τιμή ίσο με $\Phi = m\gamma$. "Ετσι αυτός ο παρατηρητής από τις δυνάμεις αδράνειας μπορεί να προσδιορίσει τη διεύθυνση, τη φορά και το μέτρο της επιταχύνσεως. Σ' αυτή την αρχή στηρίζεται ή λειτουργία των *μετρητών επιταχύνσεως*. "Αναφέρουμε δύο απλούς τύπους τέτοιων μετρητών, με τούς οποίους μπορούμε να μετρήσουμε *οριζόντιες* ή *κατακόρυφες* επιταχύνσεις.

α. Μετρητής οριζόντιων επιταχύνσεων. "Από την όροφή ενός οχήματος, πού κινείται ευθύγραμμα πάνω σε οριζόντιο επίπεδο, κρέμεται ένα απλό εκκρεμές (σχ. 29). "Όταν το όχημα κινείται με οριζόντια επιτάχυνση $\vec{\gamma}$, το νήμα του εκκρεμοῦ σχηματίζει γωνία α με την



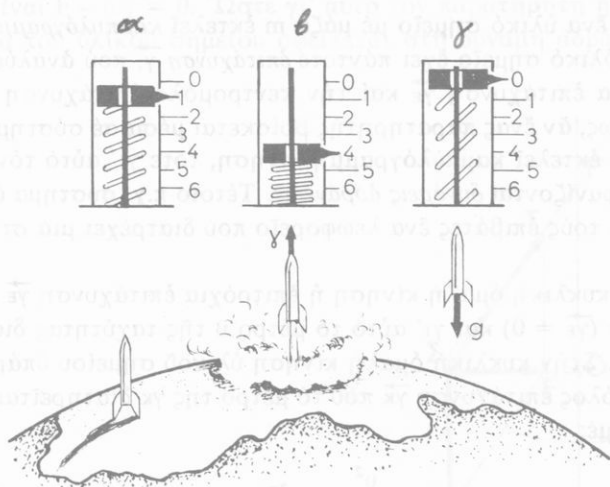
Σχ. 29. Μετρητής οριζόντιων επιταχύνσεων.

κατακόρυφο και για τον παρατηρητή, πού είναι μέσα στο όχημα, ή σφαίρα *ισορροπεί* με την επίδραση των τριών ομοεπίπεδων δυνάμεων $\vec{B}$, $\vec{T}$ και $\vec{\Phi}$. Τότε ισχύει η εξίσωση:

$$\Phi = B \cdot \epsilon\phi \alpha \quad \text{ή} \quad m \cdot \gamma = m \cdot g \cdot \epsilon\phi \alpha \quad \text{άρα} \quad \gamma = g \cdot \epsilon\phi \alpha$$

Ωστε η μέτρηση της επιταχύνσεως γ ανάγεται σε μέτρηση της γωνίας α . Το νήμα μετακινείται εμπρός από τόξο, στο οποίο αναγράφονται οι αντίστοιχες τιμές της επιταχύνσεως γ .

β. Μετρητής κατακόρυφων επιταχύνσεων. Ο μετρητής αυτός αποτελείται από ένα συμπαγή μεταλλικό δακτύλιο, πού στηρίζεται πάνω σε ελατήριο και μπορεί να μετακινείται ελεύθερα κατά μήκος μιας κατακόρυφης ράβδου (σχ. 30). "Ας θεωρήσουμε ότι ο μετρητής βρίσκεται μέσα σε έναν πύραυλο πού είναι *άκίνητος* στο έδαφος. Τότε η τάση T του ελατηρίου είναι αντίθετη με το πραγματικό βάρος $B = mg$ του δακτυλίου και ο δείκτης του όργανου δείχνει τη διαίρεση 1 (σχ. 30α). "Όταν ο πύραυλος *ανεβαίνει κατακόρυφα* με επιτάχυνση γ , τότε το φαινομενικό βάρος του δακτυλίου αυξάνεται και ο δακτύλιος *ισορροπεί* σε τέτοια θέση, ώστε η τάση T του ελατηρίου (φαινομενικό βάρος)



Σχ. 30. Μετρητής κατακόρυφων επιταχύνσεων.

νά είναι αντίθετη με τη συνισταμένη του βάρους B και της δυνάμεως αδράνειας Φ (σχ. 30β) και τότε ισχύει η σχέση:

$$T = B + \Phi \quad \text{ή} \quad T = m(g + \gamma) \quad (1)$$

"Αν τότε ο δεικτης του οργάνου δείχνει π.χ. τη διαίρεση 4, αυτό σημαίνει ότι το φαινομενικό βάρος T του δακτυλίου είναι 4 φορές μεγαλύτερο από το πραγματικό βάρος $B = mg$, πού έχει ο δακτύλιος, όταν είναι ακίνητος στο έδαφος. "Ωστε, αν στην εξίσωση (1) βάλουμε $T = 4 mg$, βρίσκουμε $\gamma = 3g$.

"Αν ο πύραυλος πέφτει ελεύθερα προς τη Γῆ, το φαινομενικό βάρος του δακτυλίου γίνεται ίσο με μηδέν (συνθήκες έλλειψης βαρύτητας) και ο δεικτης δείχνει τότε τη διαίρεση μηδέν (σχ. 30γ). "Έτσι ο παρατηρητής μπορεί να μετρήσει την επιτάχυνση πού έχει ή κατακόρυφη κίνησή του. Σήμερα χρησιμοποιούνται τελειοποιημένοι μετρητές επιταχύνσεως, πού αναφέρονται στη μέτρηση της επιταχύνσεως γ από τα αποτελέσματα πού επιφέρει η αναπτυσσόμενη δύναμη αδράνειας:

$$\vec{\Phi} = - m\vec{\gamma}$$

19. Στρεφόμενο σύστημα αναφοράς

"Όταν ένα υλικό σημείο με μάζα m εκτελεί *καμπυλόγραμμη κίνηση*, τότε το υλικό σημείο έχει πάντοτε *επιτάχυνση* $\vec{\gamma}$, πού αναλύεται στην *επιτροχία επιτάχυνση* $\vec{\gamma}_E$ και την *κεντρομόλο επιτάχυνση* $\vec{\gamma}_K$ (§ 3). Έπομένως, αν ένας παρατηρητής βρίσκεται μέσα σε σύστημα αναφοράς, πού εκτελεί καμπυλόγραμμη κίνηση, τότε γι' αυτό τον παρατηρητή εμφανίζονται *δυνάμεις αδράνειας*. Τέτοιο π.χ. σύστημα αναφοράς είναι για τους επιβάτες ένα λεωφορείο πού διατρέχει μιά στροφή του δρόμου.

Στήν κυκλική όμαλή κίνηση ή επιτροχία επιτάχυνση $\vec{\gamma}_E$ είναι ίση με μηδέν ($\vec{\gamma}_E = 0$) και γι' αυτό τό μέτρο v της ταχύτητας διατηρείται σταθερό. Στήν κυκλική όμαλή κίνηση ύλικού σημείου ύπάρχει μόνο κεντρομόλος επιτάχυνση $\vec{\gamma}_K$ πού τό μέτρο της γ_K διατηρείται σταθερό και ίσο μέ:

$$\gamma_K = \frac{v^2}{R} = \omega^2 R$$

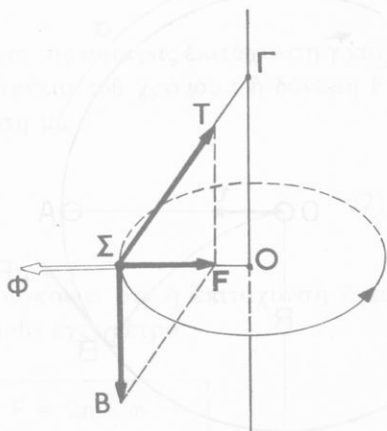
α. Σύστημα αναφοράς πού εκτελεί κυκλική όμαλή κίνηση. Μιά μικρή σφαίρα Σ , πού τή θεωρούμε ως ύλικό σημείο μέ μάζα m , είναι δεμένη σέ ένα νήμα καί διαγράφει πάνω σέ όριζόντιο επίπεδο κυκλική τροχιά ακτίνας R μέ σταθερή γωνιακή ταχύτητα ω (σχ. 31). Σέ κάθε στιγμή πάνω στό ύλικό σημείο εφαρμόζονται μόνο δύο έξωτερικές δυνάμεις, τό βάρος $\vec{B}$ του ύλικού σημείου καί ή τάση $\vec{T}$ του νήματος.

Γιά τόν άκίνητο στό έδαφος παρατηρητή ή κυκλική κίνηση του ύλικού σημείου όφείλεται στήν όριζόντια κεντρομόλο δύναμη $\vec{F} = m \cdot \vec{\gamma}_κ$, ή όποία είναι συνιστασμένη των έξωτερικών δυνάμεων $\vec{B}$ καί $\vec{T}$ καί έχει μέτρο ίσο μέ:

κεντρομόλος δύναμη

$$F = m \cdot \omega^2 \cdot R$$

Γιά τόν παρατηρητή πού μετέχει στήν κίνηση, δηλαδή πού συνδέεται μέ τό κινούμενο σύστημα αναφοράς, τό ύλικό σημείο Σ βρίσκεται σέ σχετική ίσορροπία ως πρός αυτό τό σύστημα αναφοράς. Τό ύλικό σημείο Σ ίσορροπεί πάνω στήν κυκλική τροχιά του, γιατί σέ κάθε στιγμή ή συνισταμένη $\vec{F}$ των έξωτερικών δυνάμεων καί ή δύναμη αδράνειας $\vec{\Phi}$ αποτελούν σύστημα δυνάμεων πού έχει συνισταμένη ίση μέ μηδέν, δηλαδή είναι $\vec{F} - m\vec{\gamma} = 0$. Ώστε γι' αυτό τόν παρατηρητή ή σχετική ίσορροπία του ύλικού σημείου όφείλεται στή δύναμη αδράνειας $\vec{\Phi}$,



Σχ. 31. Σύστημα αναφοράς πού εκτελεί κυκλική όμαλή κίνηση.

πού είναι *αντίθετη* με την κεντρομόλο δύναμη $\vec{F}$, ονομάζεται *φυγόκεντρη δύναμη αδράνειας* και κατ' απόλυτη τιμή τό μέτρο της είναι:

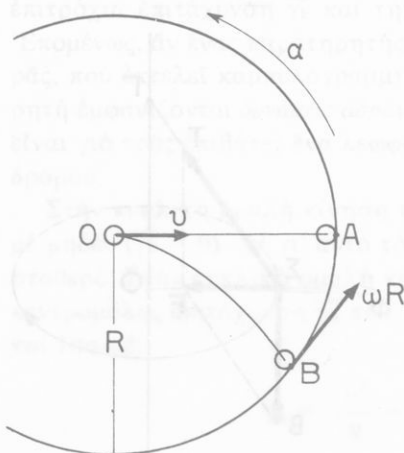
φυγόκεντρη δύναμη αδράνειας

$$\Phi = m \cdot \omega^2 \cdot R$$

β. Στρεφόμενος δίσκος. Όταν βρισκόμαστε μέσα σέ στρεφόμενο σύστημα αναφοράς, τότε γιά νά έρμηνεύσουμε όρισμένα μηχανικά φαινόμενα είμαστε υποχρεωμένοι νά λάβουμε υπόψη τή *δύναμη αδράνειας*. Θά εξετάσουμε ένα ενδιαφέρον παράδειγμα. Θεωρούμε ότι ένας παρατηρητής είναι ακίνητος στό κέντρο Ο ενός όριζόντιου δίσκου, πού στήν άρχή ήρεμεί (σχ. 32). Στήν περιφέρεια είναι στερεωμένος ένας στόχος σέ σχήμα τόξου. Όταν ό δίσκος ήρεμεί, ό παρατηρητής έκτοξεύει όριζόντια μιá σφαίρα μέ άρχική ταχύτητα $\vec{v}$. Τριβές δέν υπάρχουν. Η σφαίρα έκτελεί *εϋθύγραμμη όμαλή κίνηση* καί στή διάρκεια τοϋ χρόνου t διατρέχει τήν άκτίνα $OA = R$ τοϋ δίσκου καί φτάνει στό σημείο Α τοϋ στόχου. Τότε ισχύει ή έξίσωση:

$$R = v \cdot t$$

Έστω ότι ό δίσκος *στρέφεται* μέ σταθερή *γωνιακή ταχύτητα* ω γύρω από κατακόρυφο άξονα, πού περνάει από τό κέντρο Ο τοϋ δίσκου. Ο



Σχ. 32. Η σφαίρα φτάνει στό σημείο Β καί όχι στό Α.

παρατηρητής έκτοξεύει πάλι τη σφαίρα με την ίδια οριζόντια ταχύτητα $\vec{v}$ και κατά την ίδια διεύθυνση OA. Ο παρατηρητής βλέπει ότι η σφαίρα διαγράφει καμπύλη τροχιά OB και φτάνει στο σημείο B του στόχου. Ο παρατηρητής, για να εξηγήσει αυτή την κίνηση της σφαίρας, δέχεται ότι στη διάρκεια της κινήσεως ενεργεί πάνω στη σφαίρα μία δύναμη $\vec{F}$ που *εκτρέπει* τη σφαίρα από την εθύγραμμη τροχιά της. Αυτή η δύναμη $\vec{F}$ ονομάζεται *δύναμη Coriolis* και είναι δύναμη αδράνειας.

Για τον ακίνητο στό εδαφος παρατηρητή η σφαίρα εκτελεί εθύγραμμη ομαλή κίνηση κατά μήκος μιας στρεφόμενης ακτίνας του δίσκου.

Υπολογισμός της δυνάμεως Coriolis. Η δύναμη Coriolis $\vec{F}$ είναι κάθετη στη διεύθυνση της ταχύτητας $\vec{v}$ και στον άξονα περιστροφής, άρα είναι κάθετη στη διεύθυνση του ανύσματος της γωνιακής ταχύτητας $\vec{\omega}$. Βρήκαμε παραπάνω την εξίσωση $R = v \cdot t$. Όταν ο δίσκος στρέφεται, τότε στη διάρκεια του χρόνου t ένα σημείο της περιφέρειας του δίσκου, κινούμενο με γραμμική ταχύτητα ωR , διαγράφει τόξο που αντιστοιχεί στη γωνία κατά την οποία στράφηκε ο δίσκος στη διάρκεια του χρόνου t . Το μήκος του τόξου $\widehat{AB}$ είναι:

$$\widehat{AB} = \omega R \cdot t = \omega \cdot (vt) \cdot t \quad \text{και} \quad \widehat{AB} = \omega \cdot v \cdot t^2 \quad (1)$$

Η δύναμη Coriolis $\vec{F}$ δίνει στη μάζα m της σφαίρας επιτάχυνση $\vec{\gamma}$ και ισχύει η εξίσωση $\vec{F} = m \cdot \vec{\gamma}$. Στη διάρκεια του χρόνου t η δύναμη $\vec{F}$ προκαλεί μετατόπιση της σφαίρας ίση με:

$$\widehat{AB} = \frac{1}{2} \gamma \cdot t^2 \quad (2)$$

Από τις εξισώσεις (1) και (2) βρίσκουμε ότι η επιτάχυνση έχει μέτρο $\gamma = 2\omega v$. Άρα η δύναμη Coriolis έχει μέτρο:

δύναμη Coriolis $F = 2m \cdot \omega \cdot v$

20. Ἡ Γῆ ὡς στρεφόμενο σύστημα ἀναφορᾶς

Συνήθως, ὅταν ἐξετάζουμε τὴν κίνηση τῶν σωμάτων, δεχόμαστε ὅτι ἡ Γῆ εἶναι ἓνα ἀκίνητο σύστημα ἀναφορᾶς. Ἀλλὰ ὁ πλανήτης μας περιστρέφεται γύρω ἀπὸ τὸν ἄξονά του μὲ γωνιακὴ ταχύτητα ω καὶ ἐπομένως σὲ ὅλη τὴ ζωὴ μας βρισκόμαστε μέσα σὲ ἓνα *στρεφόμενο σύστημα ἀναφορᾶς*. Ἔτσι σὲ ὁρισμένα γήινα μηχανικὰ φαινόμενα μᾶς ἐμφανίζεται ἡ *δράση τῶν δυνάμεων ἀδράνειας*, δηλαδή ἐμφανίζονται ἡ φυγόκεντρη δύναμη ἀδράνειας καὶ ἡ δύναμη Coriolis. Ἀναφέρουμε δύο σημαντικὰ γήινα μηχανικὰ φαινόμενα.

1. Ἀποδείχεται ὅτι:

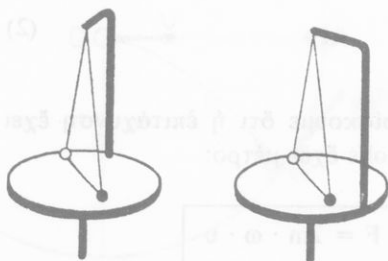
Ἐξαιτίας τῆς φυγόκεντρης δυνάμεως ἀδράνειας ἡ τιμὴ τοῦ g συνεχῶς ἐλαττώνεται, ὅσο προχωροῦμε ἀπὸ τὸν πόλο πρὸς τὸν ἰσημερινό.

2. Ἀποδείχεται ὅτι:

Ἐξαιτίας τῆς δυνάμεως Coriolis ἓνα κινούμενο σῶμα ἐκτρέπεται ἀπὸ τὴ διεύθυνση τῆς κινήσεώς του.

Αὕτὴ ἡ ἐκτροπὴ γίνεται ἰδιαίτερα αἰσθητὴ στὴν κίνηση τῶν ρευμάτων τῆς θάλασσας, τῶν ἀνέμων καὶ τῶν βλημάτων.

Στροφή τοῦ ἐπιπέδου αἰωρήσεως τοῦ ἐκκρεμοῦς. Σὲ ἓναν ὀριζόντιο δίσκο, πού μπορεῖ νὰ στρέφεται γύρω ἀπὸ κατακόρυφο ἄξονα, βρίσκεται ἓνα ἐκκρεμές πού τὸ νήμα του εἶναι στερεωμένο στὸ σημεῖο ἀπὸ τὸ ὁποῖο περνάει ὁ ἄξονας περιστροφῆς τοῦ δίσκου (σχ. 33). Τὸ ἐκκρεμές μπορεῖ νὰ αἰωρεῖται πάνω σὲ ὁποιοδήποτε κατακόρυφο ἐπίπεδο, πού περνάει ἀπὸ τὸ σημεῖο στηρίξεως τοῦ νήματος. Τὸ ἐκκρεμές αἰωρεῖται ἐξαιτίας τοῦ βάρους τῆς σφαίρας, δηλαδή μιᾶς κατακόρυφης δυνάμε-



Σχ. 33. Τὸ ἐπίπεδο αἰωρήσεως τοῦ ἐκκρεμοῦς διατηρεῖται σταθερό.

ως. Έτσι στο έκκρεμές δεν ενεργεί καμιά δύναμη κάθετα στο επίπεδο αιώρησης και επομένως, όταν ο δίσκος στρέφεται, το επίπεδο αιώρησης του έκκρεμους *δέ μεταβάλλεται*.

Ας φανταστούμε ένα τέτοιο έκκρεμές πάνω από το Βόρειο πόλο. Μέσα σε μία αστρική ημέρα ή Γῆ στρέφεται κατά γωνία 2π rad και κατά φορά αντίθετη με τη φορά της κινήσεως των δεικτών του ρολογιού. Τότε καμιά δύναμη δεν αναγκάζει το επίπεδο αιώρησης του έκκρεμους να παρακολουθήσει την περιστροφή της Γῆς. Άλλα ό παρατηρητής, που βρίσκεται πάνω στη Γῆ, βλέπει ότι το επίπεδο αιώρησης του έκκρεμους *στρέφεται* κατά τη φορά της κινήσεως των δεικτών του ρολογιού, δηλαδή βλέπει ότι η σφαίρα σε κάθε μετάβαση και επιστροφή της *έκτρέπεται* προς τα δεξιά. Αυτή η έκτροπή της σφαίρας οφείλεται στη δύναμη Coriolis και παρατηρείται σε όλα τα γεωγραφικά πλάτη. Γενικά αποδείχνεται ότι:

Σε γεωγραφικό πλάτος φ το επίπεδο αιώρησης του έκκρεμους μέσα σε 24 ώρες στρέφεται κατά γωνία β που είναι ίση με:

$$\beta = 360^\circ \cdot \eta \mu \varphi$$

Στόν πόλο ($\varphi = 90^\circ$) στη διάρκεια μιᾶς ημέρας το επίπεδο αιώρησης του έκκρεμους στρέφεται κατά 360° , ενώ στὸν ἰσημερινό ($\varphi = 0^\circ$) ή γωνία στροφῆς αὐτοῦ τοῦ ἐπιπέδου εἶναι ἴση μέ μηδέν. Ὁ Foucault, στηριζόμενος στο παρακάτω φαινόμενο, απέδειξε με το έκκρεμές *τὴν περιστροφή τῆς Γῆς γύρω ἀπὸ τὸν ἄξονά της* (έκκρεμές τοῦ Foucault).

για' μάλιστα



Προβλήματα

33. Στό πάτωμα ἐνός ἀνελκυστήρα βρίσκεται ἕνα κιβώτιο πού ἔχει βάρος $B = 800$ N. Νά βρεθεῖ πόση δύναμη ἐξασκεῖ τό σῶμα στό πάτωμα τοῦ ἀνελκυστήρα: α) όταν ὁ ἀνελκυστήρας ἀνεβαίνει μέ ἐπιτάχυνση $\gamma = 1$ m/sec². β) όταν ὁ ἀνελκυστήρας κατεβαίνει μέ ἐπιτάχυνση $\gamma = 1$ m/sec². καί γ) όταν ὁ ἀνελκυστήρας κατεβαίνει μέ ἐπιβράδυνση $\gamma = 2$ m/sec². $g = 10$ m/sec²

34. Στο πάτωμα ενός βαγονιού βρίσκεται κιβώτιο που έχει μάζα $m = 100 \text{ kg}$. Ο συντελεστής τριβής ολίσθησής του κιβωτίου είναι $\eta = 0,2$. Τό βαγόνι αρχίζει να κινείται πάνω σε οριζόντιο επίπεδο με επιτάχυνση γ . Πόσο πρέπει να γίνει το μέτρο της επιταχύνσεως γ , για να αρχίσει το κιβώτιο να γλιστράει πάνω στο πάτωμα του βαγονιού; $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

35. Μέσα σε ακίνητο ανελκυστήρα βρίσκεται υδραργυρικό βαρόμετρο, που δείχνει ότι η ατμοσφαιρική πίεση είναι $p_0 = 76 \text{ cm Hg}$. Ο ανελκυστήρας αρχίζει να ανεβαίνει με επιτάχυνση $\gamma_1 = 1 \text{ m/sec}^2$, έπειτα κινείται ομαλά και τέλος κινείται με επιβράδυνση που έχει απόλυτη τιμή $\gamma_2 = 2 \text{ m/sec}^2$. Τι πίεση δείχνει το βαρόμετρο κατά τις τρεις φάσεις της κινήσεως του ανελκυστήρα; $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

36. Ένα αυτοκίνητο κινείται πάνω σε οριζόντιο δρόμο με σταθερή ταχύτητα $v = 20 \text{ m/sec}$. Για να σταματήσει αρχίζει να φρενάρει και τότε ένα νήμα της στάθμης, που κρέμεται από την όροφή του αυτοκινήτου, γέρνει προς τα εμπρός κατά μία γωνία ϕ , για την οποία είναι $\text{ef } \phi = 0,2$. Έπειτα από πόσο χρόνο θα σταματήσει το αυτοκίνητο;

12 37. Ένα σπειροειδές ελατήριο έχει ασημαντη μάζα και μήκος $l = 0,25 \text{ m}$. Η σταθερή του ελατηρίου είναι $k = 200 \text{ N/m}$. Το ελατήριο είναι στερεωμένο στην όροφή λεωφορείου και από την άκρη του ελατηρίου κρέμεται μεταλλική σφαίρα που έχει βάρος $F = 0,5 \text{ N}$. Το λεωφορείο κινείται με σταθερή οριζόντια επιτάχυνση που έχει μέτρο γ και τότε το ελατήριο σχηματίζει γωνία $\alpha = 15^\circ$ με την κατακόρυφο. Πόση είναι η επιτάχυνση και πόσο είναι τότε το μήκος του ελατηρίου; $g = 10 \text{ m/sec}^2$, $\text{ef } 15^\circ \approx 0,27$, $\text{syn } 15^\circ \approx 0,96$.

12 38. Ένας γυάλινος σωλήνας ΑΒΓΔ με σταθερή διάμετρο έχει σχήμα Π (άναποδογυρισμένου Π) και είναι ανοιχτός στις δύο άκρες του. Μέσα στο σωλήνα υπάρχει ένα υγρό και οι ελεύθερες επιφάνειές του βρίσκονται στο ίδιο οριζόντιο επίπεδο ΟΟ'. Το οριζόντιο τμήμα ΒΓ του σωλήνα έχει μήκος $l = 20 \text{ cm}$. Η διάταξη αυτή τοποθετείται στο οριζόντιο πάτωμα αυτοκινήτου έτσι, ώστε το ευθύγραμμο τμήμα ΒΓ να είναι παράλληλο με τη διεύθυνση της κινήσεως του αυτοκινήτου. Όταν το αυτοκίνητο κινείται με οριζόντια επιτάχυνση $\gamma = 0,5 \text{ g}$ ή

επιβράδυνση $\gamma = 0,5 \text{ g}$, τότε η στάθμη του ύγρου μέσα στο σωλήνα AB αντίστοιχα ανεβαίνει κατά h ή κατεβαίνει κατά h . Νά υπολογιστεί αυτή η μεταβολή της στάθμης h .

39. Από την όροφή ενός λεωφορείου που κινείται με ταχύτητα $v = 20 \text{ m/sec}$ πάνω σε οριζόντιο επίπεδο, κρέμεται ένα νήμα της στάθμης. Νά βρεθεί η γωνία που σχηματίζει το νήμα της στάθμης με την κατακόρυφο, όταν το λεωφορείο διατρέχει με την παραπάνω ταχύτητα μία στροφή, που έχει ακτίνα καμπυλότητας $R = 1 \text{ km}$. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

40. Ένας ακροβάτης, πάνω στη μοτοσικλέτα του, κινείται πάνω στην εσωτερική επιφάνεια κώνου, που έχει την κορυφή του στο έδαφος και τον άξονά του κατακόρυφο. Το βάρος του ακροβάτη και της μηχανής του είναι $B = 900 \text{ N}$ και κινείται με ταχύτητα $v = 10 \text{ m/sec}$ πάνω σε οριζόντια τροχιά ακτίνας $R = 20 \text{ m}$. Νά βρεθεί η γωνία ϕ που σχηματίζει η κωνική επιφάνεια με το οριζόντιο επίπεδο και η δύναμη που εξασκεί ο ακροβάτης με τη μηχανή του πάνω στην κωνική επιφάνεια. Οί τριβές παραλείπονται. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

41. Μία ράβδος Ox στρέφεται με σταθερή γωνιακή ταχύτητα ω γύρω από κατακόρυφο άξονα Oy , σχηματίζοντας με αυτόν γωνία ϕ . Η ράβδος Ox διαγράφει επιφάνεια κώνου, που η κορυφή του είναι προς τα κάτω στο σημείο O . Πάνω στη ράβδο μπορεί να κινείται χωρίς τριβή ένα υλικό σημείο Σ που έχει μάζα m . Νά βρεθεί σε ποιά θέση $O\Sigma = x$ μπορεί να ισορροπεί το υλικό σημείο Σ . Τί θα συμβεί, αν αυξηθεί ή ελατωθεί αυτή η απόσταση x ;

Έφαρμογή: $\phi = 60^\circ$. Συχνότητα περιστροφής της ράβδου Ox : $\nu = 2 \text{ Hz}$. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

42. Στην επιφάνεια της θάλασσας και σε γεωγραφικό πλάτος $\phi = 45^\circ$ ή επιτάχυνση της βαρύτητας έχει μέτρο $g = 9,811 \text{ m/sec}^2$. Δεχόμεστε ότι το βάρος ενός σώματος είναι ή συνισταμένη της έλξης, που εξασκεί η Γη, και της φυγόκεντρης δύναμης αδράνειας, που οφείλεται στην περιστροφή της Γης. Θεωρούμε τη Γη σφαιρική με ακτίνα $R = 6370 \text{ km}$. Ο χρόνος μίας περιστροφής της Γης γύρω από τον άξονα της είναι $T = 86164 \text{ sec}$. Νά βρεθεί η τιμή του g στον πόλο και στον

ισημερινό. "Αν μία γωνία α είναι πολύ μικρή, τότε θα πάρουμε κατά προσέγγιση $\sin \alpha \approx 1$.

43. "Όταν ένας τεχνητός δορυφόρος βρίσκεται ακίνητος πάνω στο έδαφος, στερεώνουμε στην όροφή του μέσα στο θάλαμο τή μία άκρη σπειροειδούς έλατηρίου καί στην άλλη άκρη του στερεώνουμε μία μάζα m . Τότε τό έλατήριο επιμηκύνεται κατά $\sqrt{20}$ cm. "Η σταθερή του έλατηρίου είναι k . "Όταν ό δορυφόρος θά κινείται γύρω από τή Γή πάνω στην κυκλική τροχιά του, πόση θά είναι ή επιμήκυνση του έλατηρίου; "Επιτάχυνση τής βαρύτητας στο έδαφος $g_0 = 10 \text{ m/sec}^2$.

'Εφαρμογές τής διατηρήσεως τής όρμης

21. "Η όρμη ύλικού σημείου

"Ένα ύλικό σημείο, πού έχει μάζα m καί κινείται μέ σταθερή ταχύτητα $\vec{v}$, έχει όρμη $\vec{J} = m \cdot \vec{v}$ πού τό μέτρο της είναι ίσο μέ $J = m \cdot v$.

"Αν στο ύλικό σημείο ένεργήσει επί χρόνο Δt μία σταθερή δύναμη $\vec{F}$, τότε ή ταχύτητα του ύλικού σημείου μεταβάλλεται κατά $\Delta \vec{v}$ καί σύμφωνα μέ τό θεμελιώδη νόμο τής Δυναμικής ισχύει ή εξίσωση:

$$\vec{F} = m \cdot \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} \quad \text{άρα} \quad \boxed{\vec{F} \cdot \Delta t = m \cdot \Delta \vec{v}} \quad (1)$$

Τό γινόμενο $m \cdot \Delta \vec{v}$ εκφράζει τή μεταβολή τής όρμης του ύλικού σημείου καί τό γινόμενο $\vec{F} \cdot \Delta t$ εκφράζει τήν ώθηση δυνάμεως πού δέχτηκε τό ύλικό σημείο.

Στό σύστημα μονάδων MKS είναι:

μονάδα όρμης $1 \text{ kg} \cdot \text{m/sec}$ μονάδα ώθήσεως δυνάμεως $1 \text{ N} \cdot \text{sec}$

"Η εξίσωση (1) φανερώνει ότι:

Ἡ μεταβολή τῆς ὀρμῆς ὑλικοῦ σημείου εἶναι ἴση μέ τήν ὥθηση τῆς δυνάμεως.

α. Ὅρμη στερεοῦ σώματος πού ἔχει μεταφορική κίνηση. Ὄταν ἕνα στερεό σῶμα ἔχει μεταφορική κίνηση, τότε σέ κάθε στιγμή ὅλα τά ὑλικά σημεία τοῦ σώματος ἔχουν τήν ἴδια ταχύτητα $\vec{v}$ καί ἐπομένως ἡ ὀρμή τοῦ στερεοῦ εἶναι:

$$\vec{J} = (m_1 + m_2 + m_3 + \dots) \cdot \vec{v} \quad \text{ἢ} \quad \boxed{\vec{J} = m \cdot \vec{v}}$$

ὅπου m εἶναι ἡ ὀλική μάζα τοῦ στερεοῦ.

Ἀποδείχεται ὅτι:

Ἡ ὀρμή ἑνός ὑλικοῦ συστήματος εἶναι ἴση μέ τήν ὀρμή ἑνός ὑλικοῦ σημείου, πού συμπίπτει μέ τό κέντρο βάρους τοῦ συστήματος καί ἔχει μάζα m ἴση μέ τήν ὀλική μάζα τοῦ συστήματος.

Ἄν λοιπόν σέ κάποια χρονική στιγμή τό κέντρο βάρους τοῦ συστήματος ἔχει ταχύτητα $\vec{v}$, τότε ἡ ὀρμή τοῦ ὑλικοῦ συστήματος εἶναι:

$$\text{ὀρμή ὑλικοῦ συστήματος} \quad \boxed{\vec{J} = m \cdot \vec{v}}$$

Ἐνα στερεό σῶμα θεωρεῖται ὡς σύστημα ὑλικῶν σημείων.

22. Ἡ ἀρχή τῆς διατηρήσεως τῆς ὀρμῆς

Γιά ἕνα ὑλικό σύστημα ἰσχύει ἡ ἐξίσωση:

$$\vec{F} \cdot \Delta t = m \cdot \Delta \vec{v}$$

Τό $\Delta \vec{v}$ εἶναι ἡ μεταβολή τῆς ταχύτητας τοῦ κέντρου βάρους τοῦ συστήματος, ὅπου θεωρεῖται συγκεντρωμένη ὅλη ἡ μάζα m τοῦ συστήματος. Ἡ συνισταμένη $\vec{F}$ τῶν ἐξωτερικῶν δυνάμεων ἐφαρμόζεται στό κέντρο βάρους τοῦ συστήματος.

Ἡ κίνηση τοῦ κέντρου βάρους τοῦ συστήματος προσδιορίζεται μόνο ἀπὸ τὴ συνισταμένη $\vec{F}$ τῶν ἐξωτερικῶν δυνάμεων ποὺ ἐνεργοῦν στὸ σύστημα. Ἡ κίνηση τοῦ κέντρου βάρους δὲν ἐξαρτᾶται ἀπὸ τὶς ἐσωτερικὲς δυνάμεις τοῦ συστήματος.

Ἄν λοιπὸν στὸ ὑλικὸ σύστημα δὲν ἐνεργεῖ καμιὰ ἐξωτερικὴ δύναμη ἢ ἡ συνισταμένη τῶν ἐξωτερικῶν δυνάμεων εἶναι ἴση μὲ μηδέν, δηλαδή ἂν εἶναι $\vec{F} = 0$, τότε καὶ ἡ μεταβολὴ τῆς ὁρμῆς $m \cdot \Delta \vec{v}$ τοῦ κέντρου βάρους τοῦ συστήματος εἶναι ἴση μὲ μηδέν. Ἐπομένως τὸ κέντρο βάρους τοῦ συστήματος ἢ ἡρεμεῖ ($\vec{v} = 0$) ἢ ἐκτελεῖ εὐθύγραμμη ὁμαλὴ κίνηση ($\vec{v} = \text{σταθ.}$). Σ' αὐτὴ τὴν περίπτωση ἡ ὁρμὴ τοῦ ὑλικοῦ συστήματος διατηρεῖται σταθερή.

Ἐνα ὑλικὸ σύστημα λέγεται μονωμένο, ὅταν δὲν ἐπιδρᾷ πάνω του καμιὰ ἐξωτερικὴ δύναμη. Τότε ἰσχύει ἡ ἐξῆς ἀρχὴ τῆς διατηρήσεως τῆς ὁρμῆς:

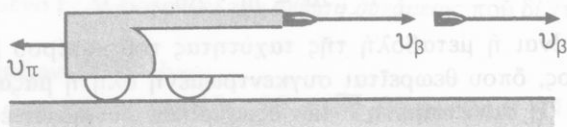
Ἡ ὁλικὴ ὁρμὴ ἑνὸς μονωμένου συστήματος μαζὼν διατηρεῖται σταθερή.

$$\text{ἀρχὴ διατηρήσεως τῆς ὁρμῆς} \quad m \cdot \vec{v} = \text{σταθ.}$$

ὅπου m εἶναι ἡ ὁλική μάζα τοῦ συστήματος, ποὺ τὴ θεωροῦμε συγκεντρωμένη στὸ κέντρο βάρους τοῦ συστήματος καὶ $\vec{v}$ εἶναι ἡ ταχύτητα τοῦ κέντρου βάρους τοῦ συστήματος.

23. Ἐφαρμογὴ τῆς ἀρχῆς τῆς διατηρήσεως τῆς ὁρμῆς στὴν κίνηση τοῦ πυραύλου

Μία πολὺ σημαντικὴ ἐφαρμογὴ τῆς διατηρήσεως τῆς ὁρμῆς ἔχουμε στὴν κίνηση τοῦ πυραύλου. Ὅς φανταστοῦμε ὅτι πάνω σὲ λεῖο ὀριζόντιο ἐπίπεδο μπορεῖ νὰ κινεῖται ἓνα ἐλαφρὸ πυροβόλο, ποὺ ἔχει μάζα m_{π} (σχ. 34). Τὸ βάρος $\vec{B}$ τοῦ πυροβόλου καὶ ἡ ἀντίδραση $\vec{A}$ τοῦ



Σχ. 34. Ἀνάκρουση τοῦ πυροβόλου.

λείου επιπέδου έχουν συνισταμένη $\vec{F}$ ίση με μηδέν ($\vec{F} = 0$). "Ωστε το σύστημα θεωρείται *μονωμένο*. Τό βλήμα έχει μάζα m_B και βγαίνει από το πυροβόλο με ταχύτητα $\vec{v}_B$. Από την ανάφλεξη της έκρηκτικής ύλης παράγονται μέσα σε μικρό χώρο πολύ θερμά αέρια που έχουν πολύ μεγάλη πίεση. Έτσι από την πίεση των αερίων αναπτύσσονται *μεγάλες δυνάμεις* πάνω στο βλήμα και στα έσωτερικά τοιχώματα του σωλήνα του πυροβόλου. Αυτές οι δυνάμεις είναι *έσωτερικές δυνάμεις* του μονωμένου συστήματος.

Ανάκρουση του πυροβόλου. Αρχικά ή όρμή του μονωμένου συστήματος είναι *ίση με μηδέν*. Όταν το βλήμα βγαίνει από το πυροβόλο με ταχύτητα $\vec{v}_B$, τότε το βλήμα απέκτησε όρμη $m_B \cdot \vec{v}_B$. Τό πυροβόλο όπισθοχωρεί (*ανάκρουση*) με ταχύτητα $\vec{v}_\pi$, ώστε σύμφωνα με την αρχή της διατηρήσεως της όρμης να ισχύει ή εξίσωση:

$$m_\pi \cdot \vec{v}_\pi + m_B \cdot \vec{v}_B = 0 \quad \text{άρα} \quad \vec{v}_\pi = - v_B \cdot \frac{m_B}{m_\pi}$$

Οι ταχύτητος $\vec{v}_\pi$ και $\vec{v}_B$ έχουν την ίδια διεύθυνση, αλλά αντίθετη φορά. Τό πυροβόλο κινείται με φορά αντίθετη με τη φορά της κινήσεως του βλήματος.

Κίνηση του πυραύλου. Στην αρχή της διατηρήσεως της όρμης στηρίζεται ή *κίνηση του πυραύλου*. Αντί για βλήμα, εκτοξεύεται *συνεχώς* μάζα αερίων, που είναι πολύ θερμά, έχουν μεγάλη πίεση και παράγονται από την καύση ενός καυσίμου υλικού. Τό απαιτούμενο για την καύση οξυγόνο ή υπάρχει μέσα στον πύραυλο ή παίρνεται από την ατμόσφαιρα. Η πίεση των αερίων δημιουργεί *μεγάλες δυνάμεις*, που πιέζουν τά έσωτερικά τοιχώματα του πυραύλου. Αυτές οι δυνάμεις έχουν *μιά συνισταμένη $\vec{F}$* , που έχει *τή διεύθυνση* της κινήσεως των αερίων, αλλά *φορά* αντίθετη με τη φορά της κινήσεως των αερίων. Έτσι αναπτύσσεται πάνω στον πύραυλο *μιά πολύ μεγάλη προωστική δύναμη*.

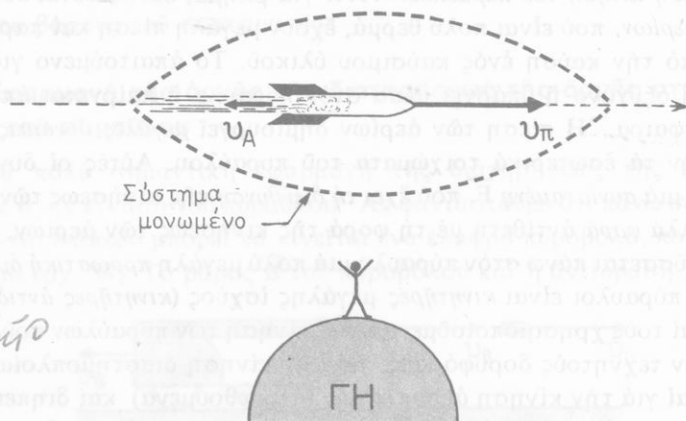
Οι πύραυλοι είναι *κινητήρες* μεγάλης ισχύος (*κινητήρες* αντιδράσεως) και τούς χρησιμοποιούμε για την κίνηση των πυραύλων που μεταφέρουν τεχνητούς δορυφόρους, για την κίνηση διαστημοπλοίων καθώς και για την κίνηση αεροπλάνων (αεριωθούμενα) και διηπειρωτικών βλημάτων. Η μελέτη της κινήσεως των πυραύλων είναι πολύ-

πλοκο πρόβλημα, γιατί επεμβαίνουν πολλοί παράγοντες (π.χ. ή έλξη τής Γης, ή αντίσταση του άέρα, ή γρήγορη έλάττωση τής μάζας του πυραύλου κ.ά.).

α. Έπιτάχυνση του πυραύλου. Για εύκολία θεωρούμε ότι ό πυραυλος είναι μονωμένο σύστημα στο όποιο δέν ένεργεί καμιά έξωτερική δύναμη (άντίσταση του άέρα, έλξεις άστρικών σωμάτων). Άς υποθέσουμε ότι ό πυραυλος κινείται εύθύγραμμα (σχ. 35) και ότι στή χρονική στιγμή t έχει ταχύτητα v σχετικά μέ τή Γή. Άν τά άέρια ξεφεύγουν άπό τόν πυραυλο μέ σταθερή ταχύτητα v_A σχετικά μέ τόν πυραυλο, τότε ή ταχύτητα τής μάζας τών άερίων σχετικά μέ τή Γή είναι $v + v_A$.

Κατά τήν κίνηση του πυραύλου ή μάζα δ τών άερίων, πού ξεφεύγουν άπό τόν πυραυλο κατά μονάδα χρόνου, διατηρείται σταθερή.

Τή στιγμή πού ό πυραυλος άρχίζει νά κινείται ($t = 0$), ή όλική άρχική μάζα του είναι m_0 . Στή χρονική στιγμή t ό πυραυλος έχει ταχύτητα v , μάζα m (όπου $m < m_0$) και έπομένως τό μονωμένο σύστημα (δηλαδή ό πυραυλος) έχει όρμή $m \cdot v$. Σέ μιά έπόμενη χρονική στιγμή $t + \Delta t$ ή μάζα του πυραύλου είναι $m - \Delta m$, γιατί στή διάρκεια του χρόνου Δt ξεφυγε μάζα άερίων Δm . Τήν ίδια αυτή χρονική στιγμή $t + \Delta t$ ό πυραυλος έχει ταχύτητα $v + \Delta v$. Έπομένως στή χρονική



Σχ. 35. Ό πυραυλος ως μονωμένο σύστημα.

στιγμή $t + \Delta t$ ή ολική όρμή του μονωμένου συστήματος είναι ίση με τό άθροισμα των έξής όρμών:

$$\begin{array}{ll} \text{όρμή του πυραύλου} & (m - \Delta m) \cdot (v_{\pi} + \Delta v_{\pi}) \\ \text{όρμή των αερίων πού ξέφυγαν} & \Delta m \cdot (v_{\pi} - v_A) \end{array}$$

Έπειδή τό σύστημα είναι μονωμένο, ή ολική όρμή του συστήματος διατηρείται σταθερή καί έπομένως έχουμε τήν εξίσωση:

$$\underbrace{(m - \Delta m) \cdot (v_{\pi} + \Delta v_{\pi})}_{\text{όρμή τη στιγμή } t + \Delta t} + \underbrace{\Delta m \cdot (v_{\pi} - v_A)}_{\text{όρμή τη στιγμή } t} - m \cdot v_{\pi} = 0$$

"Αν εκτελέσουμε τίς πράξεις βρίσκουμε:

$$m \cdot \Delta v_{\pi} - \Delta m \cdot \Delta v_{\pi} - \Delta m \cdot v_A = 0$$

Ο όρος $\Delta m \cdot \Delta v_{\pi}$ είναι πολύ μικρός σχετικά μέ τούς δύο άλλους όρους καί μπορούμε νά τόν παραλείψουμε. "Ωστε είναι:

$$m \cdot \Delta v_{\pi} - \Delta m \cdot v_A = 0 \quad \text{ή} \quad m \cdot \Delta v_{\pi} = \Delta m \cdot v_A$$

"Αν διαιρέσουμε καί τά δύο μέλη τής τελευταίας εξίσώσεως διά Δt , παίρνουμε τήν εξίσωση:

$$m \cdot \frac{\Delta v_{\pi}}{\Delta t} = \frac{\Delta m}{\Delta t} \cdot v_A \quad \text{άρα} \quad \frac{\Delta v_{\pi}}{\Delta t} = \frac{\Delta m}{\Delta t} \cdot \frac{v_A}{m} \quad (1)$$

Τό $\frac{\Delta m}{\Delta t}$ = δ εκφράζει τή μάζα των αερίων πού ξεφεύγει από τόν πύραυλο κατά μονάδα χρόνου. Τό $\frac{\Delta v_{\pi}}{\Delta t}$ είναι ή μέση επιτάχυνση στή διάρκεια του ελάχιστου χρόνου Δt καί, όταν αυτός ό χρόνος τείνει [Δt] πρós τό μηδέν, τό $\frac{\Delta v_{\pi}}{\Delta t}$ τείνει πρós μιά όριακή τιμή πού είναι ή επιτάχυνση γ του πυραύλου στή χρονική στιγμή t . "Αρα:

$$\text{επιτάχυνση του πυραύλου (στή στιγμή } t) \quad \gamma = \frac{\delta \cdot v_A}{m}$$

Στή χρονική στιγμή t ή μάζα m του πυραύλου είναι $m = m_0 - \delta \cdot t$.

Άρα η επιτάχυνση του πυραύλου σε συνάρτηση με το χρόνο της κινήσεώς του δίνεται από την εξίσωση:

$$\begin{array}{l} \text{επιτάχυνση πυραύλου} \\ \text{(στή στιγμή } t) \end{array} \quad \gamma = \frac{\delta \cdot v_A}{m_0 - \delta \cdot t} \quad (2)$$

Το γινόμενο $\delta \cdot v_A$ είναι θετικό. Το γινόμενο $\delta \cdot t$ εκφράζει την ελάττωση της μάζας του πυραύλου και επομένως πάντοτε είναι $m_0 > \delta \cdot t$. Ωστε η διαφορά $m_0 - \delta \cdot t$ είναι θετική, αλλά με το πέρασμα του χρόνου αυτή η διαφορά συνεχώς ελαττώνεται και τελικά γίνεται ίση με $m_{\text{τελ}}$, που εκφράζει τη μάζα του πυραύλου, όταν εξαντληθεί όλο το καύσιμο ύλικό. Όσο λοιπόν διαρκεί η ενεργητική προώθηση του πυραύλου, η επιτάχυνση γ είναι πάντοτε θετική και συνεχώς αυξάνεται. Σ' αυτή τη φάση της κινήσεως του πυραύλου η ταχύτητά του διαρκώς αυξάνεται, ώσπου να εξαντληθεί το καύσιμο ύλικό. Από τα παραπάνω συνάγεται ότι:

Όταν η μάζα (δ) των αερίων, που ξεφεύγουν κατά μονάδα χρόνου, διατηρείται σταθερή, η επιτάχυνση (γ) του πυραύλου συνεχώς αυξάνεται, ώσπου να εξαντληθεί το καύσιμο ύλικό.

β. Προωστική δύναμη του πυραύλου. Η προώθηση του πυραύλου οφείλεται σε μία δύναμη $\vec{F}$ που έχει μέτρο $F = m \cdot \gamma$. Στή χρονική στιγμή t η μάζα του πυραύλου είναι:

$$m = m_0 - \delta \cdot t$$

Το μέτρο της επιταχύνσεως γ στή χρονική στιγμή t δίνεται από την εξίσωση (2). Επομένως στή χρονική στιγμή t η προωστική δύναμη (F) του πυραύλου έχει μέτρο:

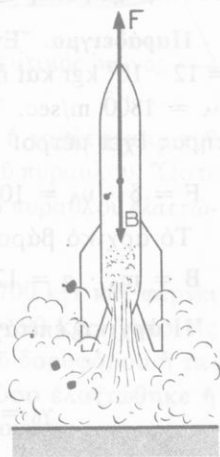
$$\begin{array}{l} \text{προωστική δύναμη} \end{array} \quad F = \delta \cdot v_A \quad (3)$$

Η προωστική δύναμη ($\vec{F}$), που αναπτύσσεται στον πύραυλο είναι

ανάλογη με τη μάζα (δ) των αερίων που ξεφεύγουν κατά μονάδα χρόνου και ανάλογη με την ταχύτητα ($υα$) εξόδου των αερίων από τον πύραυλο.

Τα μεγέθη δ και $υα$ είναι δύο σταθερές που εξαρτώνται από την κατασκευή του πυραύλου και επομένως ή προωστική δύναμη F του πυραύλου είναι σταθερή και εξαρτάται από την κατασκευή του. Γι' αυτό οι κινητήρες αντιδράσεως των αεροπλάνων χαρακτηρίζονται συνήθως από την προωστική δύναμη που αναπτύσσουν.

Απογείωση του πυραύλου. Οι συνθήκες, που επικρατούν κατά την απογείωση του πυραύλου, διαφέρουν από τις συνθήκες που θεωρήσαμε παραπάνω (κίνηση στο κενό, έλλειψη της έλξεως της Γης). Η απογείωση του πυραύλου συνήθως γίνεται σε κατακόρυφη θέση (σχ. 36). Έστω ότι ο πύραυλος βρίσκεται ακόμη ακίνητος στο έδαφος, αλλά ο κινητήρας του άρχισε να λειτουργεί και εκτοξεύει κατακόρυφα προς τα κάτω μιά μάζα δ αερίων με ταχύτητα $υα$. Τότε αναπτύσσεται πάνω στον πύραυλο κατακόρυφη προωστική δύναμη, που έχει φορά προς τα πάνω και μέτρο $F = \delta \cdot υα$. Για να αποσπαστεί ο πύραυλος από το έδαφος, πρέπει η προωστική δύναμη F να γίνει μεγαλύτερη από το βάρος B του πυραύλου, δηλαδή πρέπει να γίνει $F > B$. Τότε ο πύραυλος αρχίζει να ανεβαίνει με την επίδραση της δυνάμεως $F - B$. Άρα τη



Σχ. 36. Απογείωση του πυραύλου.

στιγμή της απογειώσεώς του ο πύραυλος έχει *άρχική επιτάχυνση* γ_0 ίση μέ:

$$\text{άρχική επιτάχυνση} \quad \gamma_0 = \frac{F - B}{m_0}$$

όπου m_0 είναι η *άρχική μάζα* του πυραύλου.

"Όσο χρόνο ο πύραυλος κινείται μέσα στην *ατμόσφαιρα* καί κοντά στή Γῆ, *ἐνεργοῦν* πάνω του δύο σημαντικές *ἐξωτερικές δυνάμεις*, δηλαδή *τό βάρος του*, πού ἐλαττώνεται μέ τό ὕψος καί *ἡ ἀντίσταση τοῦ ἀέρα*, πού ἐξαρτᾶται ἀπό τήν ταχύτητα τοῦ πυραύλου καί τό ὕψος στό ὁποῖο βρίσκεται. Σ' αὐτή τήν πρώτη φάση τῆς κινήσεώς του ὁ πύραυλος δέν μπορεῖ νά θεωρηθεῖ ὡς *μονωμένο σύστημα* καί ὁ νόμος τῆς κινήσεώς του εἶναι *πολύπλοκος*. "Όταν ὅμως ὁ πύραυλος βγεῖ ἔξω ἀπό τήν *ατμόσφαιρα* καί *ἀπομακρυνθεῖ* πολύ ἀπό τή Γῆ, τότε ὁ πύραυλος μπορεῖ νά θεωρηθεῖ ὡς *μονωμένο σύστημα*, δηλαδή σύστημα στό ὁποῖο δέν ἐνεργοῦν *ἐξωτερικές δυνάμεις*. Σ' αὐτή τή φάση τῆς κινήσεως τοῦ πυραύλου ὁ νόμος τῆς κινήσεως του ἀπλοποιεῖται.

Ἀπόρριψη ὀρόφων. Σέ μία χρονική στιγμή t ἡ *ἐπιτάχυνση* τοῦ πυραύλου εἶναι $\gamma = \delta \cdot v_A/m$, δηλαδή εἶναι ἀντιστρόφως ἀνάλογη μέ τή μάζα m πού ἔχει ὁ πύραυλος ἐκείνη τή στιγμή. "Ο πύραυλος ἀποτελεῖται ἀπό πολλούς ὀρόφους. Γιά νά μή μεταφέρει ὁ πύραυλος *ἄχρηστη μάζα*, γι' αὐτό οἱ ὀροφοί του *ἀποσπῶνται διαδοχικά* ἀπό τόν πύραυλο, ὅσο προχωρεῖ ἡ *ἐξάντληση* τοῦ καύσιμου ὕλικου.

Παράδειγμα. "Ενας πύραυλος τύπου V_2 ἔχει *άρχική μάζα* $m_0 = 12 \cdot 10^3$ kgr καί ἐκτοξεύει μάζα ἀερίων $\delta = 100$ kgr/sec μέ ταχύτητα $v_A = 1800$ m/sec. Ἡ *προωστική δύναμη* F πού ἀναπτύσσει ὁ κινητήρας ἔχει μέτρο:

$$F = \delta \cdot v_A = 100 \text{ kgr/sec} \cdot 1800 \text{ m/sec} \quad \text{καί} \quad F = 18 \cdot 10^4 \text{ N}$$

Τό *άρχικό βάρος* τοῦ πυραύλου εἶναι:

$$B = m_0 \cdot g = 12 \cdot 10^3 \text{ kgr} \cdot 10 \text{ m/sec}^2 \quad \text{καί} \quad B = 12 \cdot 10^4 \text{ N}$$

Ἡ *άρχική ἐπιτάχυνση* γ_0 τοῦ πυραύλου εἶναι:

$$\gamma_0 = \frac{F - B}{m_0} = \frac{6 \cdot 10^4 \text{ N}}{12 \cdot 10^3 \text{ kgr}} \quad \text{καί} \quad \gamma_0 = 5 \text{ m/sec}^2$$

γ. Έκτοξευση βλήματος από πύραυλο. Όταν ο πύραυλος εξαντλήσει το καύσιμο ύλικό, εξακολουθεί να κινείται με σταθερή ταχύτητα u_0 , αν πάνω στον πύραυλο δεν ενεργεί καμιά εξωτερική δύναμη. Τότε από τον πύραυλο μπορεί να εκτοξευτεί ένα βλήμα, π.χ. ένας τεχνητός δορυφόρος της Γης. Η εκτόξευση μπορεί να γίνει με τη βοήθεια ενός συμπιεσμένου ελατηρίου, που απότομα εκτείνεται (σχ. 37). Έστω ότι ο πύραυλος έχει μάζα m_π και ο τεχνητός δορυφόρος έχει μάζα m_Δ . Πρίν από την εκτόξευση του δορυφόρου το σύστημα έχει:

μάζα $m_\pi + m_\Delta$ και ταχύτητα u_0

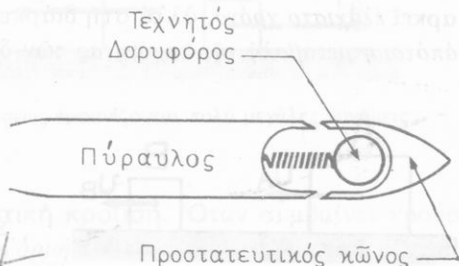
π u_0

Μετά την εκτόξευση ο πύραυλος και ο δορυφόρος έχουν αντίστοιχα ταχύτητα u_π και u_Δ . Θεωρούμε ότι το σύστημα είναι *μονωμένο* και επομένως ισχύει η αρχή της διατήρησης της ορμής:

$$(m_\pi + m_\Delta) \cdot u_0 = m_\pi \cdot u_\pi + m_\Delta \cdot u_\Delta$$

$$\text{ή } m_\pi (u_0 - u_\pi) = m_\Delta (u_\Delta - u_0) \quad (4)$$

π u_0



Σχ. 37. Έκτοξευση τεχνητού δορυφόρου από πύραυλο.

Τα μεγέθη m_π και m_Δ έχουν θετικές τιμές. Άρα η ταχύτητα u_Δ του δορυφόρου είναι *μεγαλύτερη* από την ταχύτητα u_π του πυραύλου. Ωστε κατά την εκτόξευση του δορυφόρου η ταχύτητα του πυραύλου *ελαττώνεται* από u_0 σε u_π .

Παράδειγμα. Ένας πύραυλος έχει μάζα $m_\pi = 2700 \text{ kg}$ και φέρνει πάνω του τεχνητό δορυφόρο, που έχει μάζα $m_\Delta = 90 \text{ kg}$. Από τις παρατηρήσεις βρήκαμε ότι μετά την εκτόξευση του δορυφόρου η ταχύτητά του αυξήθηκε κατά 2 m/sec . Θά βρούμε πόσο ελαττώθηκε η ταχύτητα του πυραύλου. Από την εξίσωση (4) έχουμε:

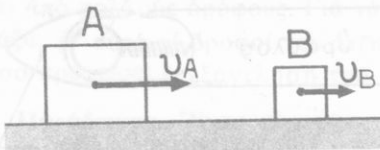
$$(v_0 - v_{\pi}) = \frac{m_{\Delta}}{m_{\pi}} \cdot (v_{\Delta} - v_0) = \frac{90 \text{ kg}}{2700 \text{ kg}} \cdot 2 \text{ m/sec}$$

$$\text{και} \quad v_0 - v_{\pi} \approx 0,066 \text{ m/sec}$$

Ἡ διαφορά μεταξύ τῶν ταχυτήτων v_{Δ} καί v_{π} εἶναι περίπου ἴση μέ 2 m/sec. Αὐτή ἡ διαφορά, ἂν καί εἶναι μικρή, εἶναι ὅμως ἀρκετή, ὥστε ἔπειτα ἀπό μερικές περιφορές γύρω ἀπό τή Γῆ ὁ φορέας πύραυλος καί ὁ δορυφόρος διακρίνονται ἀπό ἕναν παρατηρητή, πού βρίσκεται στή Γῆ, σάν δύο ξεχωριστά σώματα πού κινούνται στό διάστημα.

24. Κρούση δύο στερεῶν σωμάτων

Δύο στερεά σώματα Α καί Β κινούνται χωρίς τριβή πάνω σέ λείο ὀριζόντιο ἐπίπεδο (σχ. 38) κατὰ τήν ἴδια διεύθυνση καί φορά μέ ἀντίστοιχες σταθερές ταχύτητες v_A καί v_B . Τό καθένα σῶμα ἐκτελεῖ μεταφορική κίνηση καί ἐπειδή εἶναι $v_A > v_B$ τά δύο σώματα θά συγκρουστούν. Ἡ κρούση δύο στερεῶν σωμάτων εἶναι ἕνα φαινόμενο πού διαρκεῖ ἐλάχιστο χρόνο, ἀλλά στή διάρκεια αὐτοῦ τοῦ χρόνου συμβαίνει ἀπότομη μεταβολή τῆς ταχύτητας τῶν δύο σωμάτων.



Σχ. 38. Κρούση δύο στερεῶν σωμάτων.

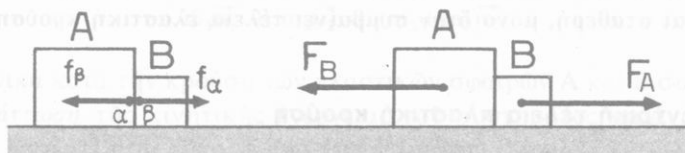
α. Διατήρηση τῆς ὁρμῆς κατὰ τήν κρούση. Τό φαινόμενο τῆς κρούσεως ἀρχίζει καί τελειώνει σέ δύο διαφορετικές χρονικές στιγμές t_1 καί t_2 . Τό πείραμα δείχνει ὅτι στήν ἐλάχιστη διάρκεια τῆς κρούσεως $\Delta t = t_2 - t_1$ συμβαίνουν πολύ μεγάλες μεταβολές τῆς ταχύτητας τῶν δύο σωμάτων καί ἐπομένως στή διάρκεια τοῦ χρόνου Δt ἐμφανίζονται τεράστιες ἐπιταχύνσεις, πού ὀφείλονται σέ πολύ μεγάλες δυνάμεις. Σχετικά μέ αὐτές τίς δυνάμεις ὅλες οἱ ἄλλες δυνάμεις, πού ἐνεργοῦν στά δύο σώματα, θεωροῦνται ἀσήμαντες καί γι' αὐτό, τό σύστημα τῶν δύο σωμάτων πού συγκρούονται, τό θεωροῦμε ὡς *μονωμένο σύστημα*. Στή δι-

άρκεια της κρούσεως λαβαίνουμε υπόψη μόνο τις τεράστιες δυνάμεις που εμφανίζονται στα σημεία έπαφής των δύο στερεών σωμάτων. Το πείραμα δείχνει ότι:

Κατά την κρούση δύο στερεών σωμάτων (μονωμένο σύστημα) ή όλικη όρμη του συστήματος διατηρείται σταθερή.

Μεταξύ των χρονικών στιγμών t_1 και t_2 τα παραπάνω δύο στερεά σώματα βρίσκονται σε έπαφή (σχ. 39). Τότε ένα υλικό σημείο α του σώματος Α εξασκεί σε ένα σημείο β του σώματος Β μία δύναμη f_a , αλλά και τό σημείο β εξασκεί στο σημείο α μία αντίδραση f_b , αντίθετη μέ τη δύναμη f_a . Ωστε στή διάρκεια του χρόνου $t_2 - t_1$ της κρούσεως εφαρμόζονται στα σώματα Α και Β αντίστοιχα οι αντίθετες δυνάμεις.

$$F_A = \Sigma f_a \quad \text{καί} \quad F_B = \Sigma f_b$$



Σχ. 39. Στή διάρκεια της κρούσεως εμφανίζονται πολύ μεγάλες δυνάμεις.

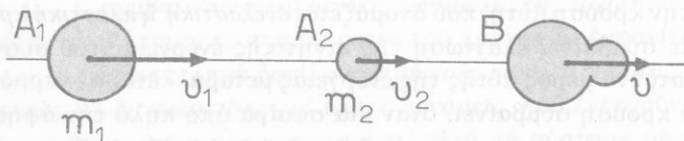
β. Άνελαστική και έλαστική κρούση. Όταν συμβαίνει κρούση δύο στερεών σωμάτων, ή *ολική όρμη του συστήματος διατηρείται σταθερή*, αλλά σχεδόν πάντοτε ένα μέρος της κινητικής ενέργειας του συστήματος μετατρέπεται σε θερμότητα και γι' αυτό ή *ολική κινητική ενέργεια του συστήματος δέ διατηρείται σταθερή*. Ένδιαφέρουσες είναι δύο άκρσιες περιπτώσεις. Σε όρισμένες κρούσεις τά δύο σώματα *κολλάνε* τό ένα μέ τό άλλο καί μετά την κρούση αποτελούν ένα σώμα. Κατά την κρούση αυτή, πού όνομάζεται *άνελαστική ή πλαστική κρούση*, πάντοτε συμβαίνει *ελάττωση της κινητικής ενέργειας του συστήματος*, γιατί ένα μέρος αυτής της ενέργειας μεταβάλλεται σε θερμότητα. Τέτοια κρούση συμβαίνει, όταν μία σφαίρα από πηλό τήν αφήσουμε *ελεύθερη* νά πέσει πάνω σε μία πλάκα από πηλό. Μετά την κρούση ή μάζα της σφαίρας είναι ένσωματωμένη μέ τη μάζα της πλάκας.

Αντίθετα, σέ μερικές κρούσεις τά δύο στερεά σώματα, μετά τή σύγκρουσή τους, πάντοτε *αποχωρίζονται* τό ένα από τό άλλο. Κατά τήν κρούση αὐτή, πού ὀνομάζεται *ἐλαστική κρούση*, συμβαίνει πολύ μικρή ἐλάττωση τῆς κινητικῆς ἐνέργειας τοῦ συστήματος. Καί ἂν τά συγκρουόμενα σώματα εἶναι τελείως ἐλαστικά, τότε συμβαίνει *τέλεια ἐλαστική κρούση* καί ἡ ὅλική κινητική ἐνέργεια τοῦ συστήματος *διατηρεῖται σταθερή*. Τέτοια κρούση συμβαίνει, ὅταν ἀπό ὀρισμένο ὕψος h ἀφήσουμε μιά σφαῖρα ἀπό χάλυβα νά πέσει ἐλεύθερα πάνω σέ μιά πλάκα ἀπό χάλυβα. Τότε ἡ σφαῖρα μετά τήν κρούση ἀνεβαίνει στό ἴδιο ὕψος h , γιατί ἡ μηχανική ἐνέργεια τῆς σφαίρας *διατηρεῖται σταθερή*. Οἱ κρούσεις τῶν στερεῶν σωμάτων παρουσιάζουν διάφορες μορφές, ἀπό τήν τέλεια ἀνελαστική ὥς τήν τέλεια ἐλαστική κρούση. Ὡστε:

Κατά τήν κρούση ἡ ὅλική ὁρμή τοῦ συστήματος διατηρεῖται σταθερή, ἐνῶ ἡ ὅλική κινητική ἐνέργεια τοῦ συστήματος διατηρεῖται σταθερή, μόνο ὅταν συμβαίνει τέλεια ἐλαστική κρούση.

25. Κεντρική τέλεια πλαστική κρούση

Θεωροῦμε δύο τελείως πλαστικές σφαῖρες A_1 καί A_2 , πού ἀντίστοιχα ἔχουν μάζες m_1 καί m_2 , ἐκτελοῦν εὐθύγραμμη μεταφορική κίνηση καί τά κέντρα βάρους τῶν δύο σφαιρῶν βρίσκονται πάντοτε πάνω στήν ἴδια εὐθεία (σχ. 40). Οἱ ταχύτητες $\vec{v}_1$ καί $\vec{v}_2$ τῶν δύο σφαιρῶν ἔχουν τόν ἴδιο φορέα καί τήν ἴδια φορά. Σ' αὐτή τήν περίπτωση ἡ κρούση ὀνομάζεται *κεντρική κρούση*. Κατά τή σύγκρουσή τους οἱ δύο σφαῖρες κολλᾶνε ἡ μιά μέ τήν ἄλλη καί ἀποτελοῦν ἓνα σῶμα B , πού ἔχει μάζα $m_1 + m_2$ καί ταχύτητα $\vec{v}$, ἡ ὁποία ἔχει τή διεύθυνση καί τή φορά τῶν ταχυτήτων $\vec{v}_1$ καί $\vec{v}_2$. Ἀλλά κατά τήν κρούση αὐτή συμβαίνει πάντοτε παραμόρφωση τῶν σωμάτων, γιά τήν ὁποία ἀπαιτεῖται *δαπάνη ἐνέργειας*.



Σχ. 40. Κεντρική κρούση δύο τελείως πλαστικῶν σφαιρῶν A καί B .

ας. Ἡ ὅλική ὁρμή τοῦ συστήματος διατηρεῖται σταθερή καί ἐπομένως ἰσχύει ἡ ἀκόλουθη ἀλγεβρική ἐξίσωση:

$$(m_1 \cdot v_1 + m_2 \cdot v_2) - (m_1 + m_2) \cdot v = 0$$

ἄρα

$$v = \frac{m_1 \cdot v_1 + m_2 \cdot v_2}{m_1 + m_2} \quad (1)$$

Ἄν οἱ ταχύτητες $\vec{v}_1$ καί $\vec{v}_2$ ἔχουν τήν ἴδια διεύθυνση, ἀλλά ἀντίθετη φορά, τότε στήν ἐξίσωση (1) οἱ ταχύτητες v_1 καί v_2 εἶναι ἐτερόσημες. Ὄταν οἱ ταχύτητες $\vec{v}_1$ καί $\vec{v}_2$ ἔχουν διαφορετικές διευθύνσεις, τότε ἡ ταχύτητα $\vec{v}$ τοῦ νέου σώματος προσδιορίζεται ἀπό τήν ἀνυσματική ἐξίσωση:

$$m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2 = (m_1 + m_2) \vec{v}$$

Γενικά κατά τήν κρούση τῶν πλαστικῶν σφαιρῶν Α καί Β συμβαίνει ἐλάττωση τῆς κινητικῆς ἐνέργειας τοῦ συστήματος κατά ΔΕ, ἡ ὁποία ὑπολογίζεται εὐκόλα ἀπό τήν ἐξίσωση:

$$\Delta E = \left(\frac{1}{2} m_1 v_1^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2^2 \right) - \frac{1}{2} (m_1 + m_2) v^2 \quad \text{ἄρα}$$

ἐλάττωση κινητικῆς
ἐνέργειας

$$\Delta E = \frac{m_1 m_2 (v_1 - v_2)^2}{2(m_1 + m_2)}$$

Παράδειγμα. Ἐνα σιδηροδρομικό βαγόνι Α ἔχει μάζα $m_1 = 10^4$ kg, κινεῖται πάνω σέ ὀριζόντια εὐθύγραμμη τροχιά μέ ταχύτητα $v_1 = 1$ m/sec. Τό βαγόνι Α συγκρούεται μέ ἕνα ἄλλο βαγόνι Β, πού ἔχει μάζα $m_2 = 15 \cdot 10^3$ kg καί εἶναι σταματημένο πάνω στή γραμμή μέ λυμένα τά φρένα του. Κατά τή σύγκρουση τά δύο βαγόνια συνδέονται τό ἕνα μέ τό ἄλλο καί ἀποτελοῦν ἕνα σύστημα πού κινεῖται μέ ταχύτητα v . Τό βαγόνι Β ἀρχικά εἶχε ταχύτητα $v_2 = 0$. Ἀπό τήν ἐξίσωση (1) ἔχομε:

$$v = \frac{m_1}{m_1 + m_2} \cdot v_1 = \frac{10^4 \text{ kgr}}{25 \cdot 10^3 \text{ kgr}} \cdot 1 \frac{\text{m}}{\text{sec}} = 0,40 \frac{\text{m}}{\text{sec}}$$

Ἡ μεταβολή τῆς κινητικῆς ἐνέργειας εἶναι:

$$\Delta E = \frac{10^4 \text{ kgr} \cdot 15 \cdot 10^3 \text{ kgr}}{2 \cdot 25 \cdot 10^3 \text{ kgr}} \cdot 1 \frac{\text{m}^2}{\text{sec}^2} = \frac{150 \cdot 10^6}{50 \cdot 10^3} \text{ Joule} = 3000 \text{ Joule}$$

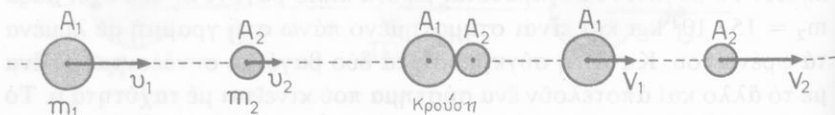
26. Κεντρική τέλεια ἐλαστική κρούση

Ὅταν συμβαίνει τέλεια ἐλαστική κρούση προκαλοῦνται στά δύο σώματα ἐλαστικές παραμορφώσεις, πού διαρκοῦν ἐλάχιστο χρόνο. Σ' αὐτό τόν ἐλάχιστο χρόνο τά δύο τελείως ἐλαστικά σώματα ξαναπαίρνουν τό ἀρχικό σχῆμα τους, καί μεταξύ τῶν δύο σωμάτων ἀναπτύσσονται ἰσχυρές δυνάμεις, πού ἀναγκάζουν τά σώματα νά ἀπομακρυνθοῦν τό ἓνα ἀπό τό ἄλλο.

Ἄς θεωρήσουμε δύο τελείως ἐλαστικές σφαῖρες A_1 καί A_2 , πού ἀντίστοιχα ἔχουν μάζες m_1 καί m_2 , ἐκτελοῦν εὐθύγραμμη μεταφορική κίνηση καί τά κέντρα βάρους τῶν δύο σφαιρῶν βρίσκονται πάντοτε πάνω στήν ἴδια εὐθεία (σχ. 41). Οἱ ταχύτητες $\vec{v}_1$ καί $\vec{v}_2$ τῶν δύο σφαιρῶν ἔχουν τόν ἴδιο φορέα, τήν ἴδια φορά καί ἡ κρούση τῶν δύο σφαιρῶν εἶναι κεντρική. Μετά τήν κρούση οἱ σφαῖρες A_1 καί A_2 ἔχουν ἀντίστοιχες ταχύτητες $\vec{V}_1$ καί $\vec{V}_2$, πού ἔχουν τήν ἴδια διεύθυνση καί φορά μέ τίς ταχύτητες $\vec{v}_1$ καί $\vec{v}_2$. Κατά τήν τέλεια ἐλαστική κρούση ἡ ὁλική ὁρμή καί ἡ ὁλική κινητική ἐνέργεια τοῦ συστήματος διατηροῦνται σταθερές καί ἐπομένως ἰσχύουν οἱ ἀκόλουθες ἀλγεβρικές ἐξισώσεις:

$$m_1 \cdot v_1 + m_2 \cdot v_2 = m_1 \cdot V_1 + m_2 \cdot V_2$$

$$\text{ἢ} \quad m_1(v_1 - V_1) = m_2(V_2 - v_2) \quad (1)$$



Σχ. 41. Κεντρική κρούση δύο τελείως ἐλαστικῶν σφαιρῶν Α καί Β.

$$\frac{1}{2} m_1 \cdot v_1^2 + \frac{1}{2} m_2 \cdot v_2^2 = \frac{1}{2} m_1 \cdot V_1^2 + \frac{1}{2} m_2 \cdot V_2^2$$

$$\eta \quad m_1(v_1^2 - V_1^2) = m_2(V_2^2 - v_2^2) \quad (2)$$

Αν διαιρέσουμε κατά μέλη τις εξισώσεις (1) και (2) έχουμε:

$$v_1 + V_1 = V_2 + v_2 \quad (3)$$

Από τις εξισώσεις (1) και (3) βρίσκουμε ότι μετά την κρούση οι σφαίρες A_1 και A_2 έχουν αντίστοιχες ταχύτητες:

$$V_1 = \frac{2m_2 v_2 + (m_1 - m_2) v_1}{m_1 + m_2} \quad (4) \quad V_2 = \frac{2m_1 v_1 + (m_2 - m_1) v_2}{m_1 + m_2} \quad (5)$$

Όταν οι ταχύτητες $\vec{v}_1$ και $\vec{v}_2$ έχουν διαφορετικές διευθύνσεις, τότε για να εκφράσουμε το νόμο της διατηρήσεως της όρμης, εκλέγουμε κατάλληλους άξονες και πάνω σ' αυτούς προβάλλουμε τα άνύσματα των όρμων πριν και μετά την κρούση.

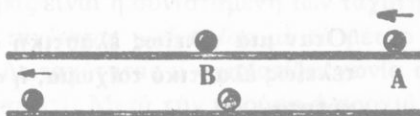
α. Μερικές περιπτώσεις. 1. Σφαίρες με ίσες μάζες. Αν οι παραπάνω δύο τελείως ελαστικές σφαίρες A_1 και A_2 έχουν ίσες μάζες $m_1 = m_2 = m$, τότε από τις εξισώσεις (4) και (5) βρίσκουμε:

$$V_1 = \frac{2m v_2}{2m} \quad \eta \quad V_1 = v_2 \quad \text{και} \quad V_2 = \frac{2m v_1}{2m} \quad \eta \quad V_2 = v_1$$

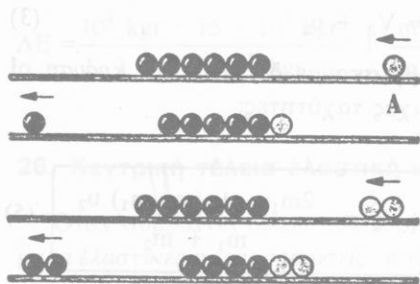
Κατά την κεντρική κρούση δύο τελείως ελαστικών σφαιρών, που έχουν ίσες μάζες, οι σφαίρες ανταλλάσσουν τις ταχύτητές τους.

Αν λοιπόν ή μιá από τις δύο σφαίρες, π.χ. ή B (σχ. 42) αρχικά είναι ακίνητη ($v_2 = 0$), τότε μετά την κρούση ή σφαίρα A μένει ακί-

Σχ. 42. Οι δύο ίσες σφαίρες ανταλλάσσουν τις ταχύτητές τους.



νητη ($V_1 = 0$), ενώ η σφαίρα Β αποκτά την ταχύτητα που είχε η σφαίρα Α ($V_2 = v_1$). Η ορμή και η κινητική ενέργεια της σφαίρας Α μπορούν να μεταδοθούν στην ακίνητη σφαίρα Β και διά μέσου μιάς σειράς από ίσες ελαστικές σφαίρες, που έφάπτονται ή μιά με την άλλη (σχ. 43).



Σχ. 43. Μετάδοση της ορμής και της κινητικής ενέργειας.

2. Κρούση πάνω σε τελείως ελαστικό τοίχωμα. Μιά τελείως ελαστική σφαίρα, που έχει μάζα m_1 και ταχύτητα v_1 , συγκρούεται κάθετα με ένα τελείως ελαστικό τοίχωμα που ήρεμει (σχ. 44). Τότε είναι $m_2 = \infty$ και $v_2 = 0$. Μετά την κρούση το μέτρο V_1 της ταχύτητας που έχει η σφαίρα είναι:

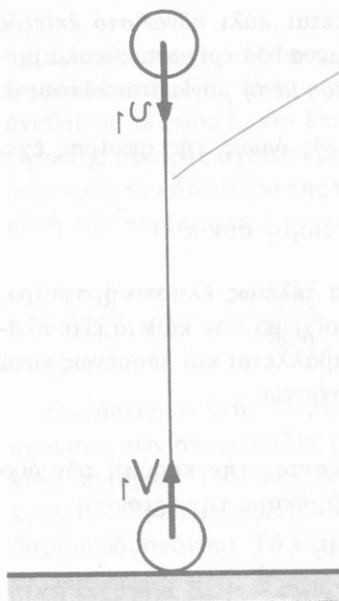
$$V_1 = \frac{2m_2v_2 + (m_1 - m_2)v_1}{m_1 + m_2}$$

Αν διαιρέσουμε και τους δύο όρους του κλάσματος διά m_2 και βάλουμε $v_2 = 0$, έχουμε:

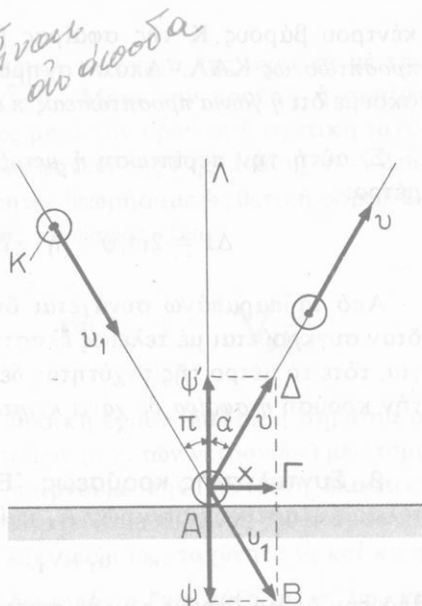
$$V_1 = \frac{\left(\frac{m_1}{m_2} - 1\right)v_1}{\left(\frac{m_1}{m_2} + 1\right)} \quad \text{άρα} \quad V_1 = -v_1$$

γιατί είναι $m_1/m_2 = 0$. Ωστε:

Όταν μιά τελείως ελαστική σφαίρα χτυπάει κάθετα πάνω σε τελείως ελαστικό τοίχωμα, η σφαίρα ανακλάται με αντίθετη ταχύτητα.



Σχ. 44. Κάθετη κρούση ελαστικής σφαίρας.



Σχ. 45. Πλάγια κρούση ελαστικής σφαίρας.

Κατά την κρούση αυτή η μεταβολή της όρμης έχει μέτρο:

$$\Delta J = m_1 (v_1 - V_1) = m_1 [v_1 - (-v_1)] \quad \text{ή} \quad \Delta J = 2m_1 v_1$$

2//K

"Αν η τελείως ελαστική σφαίρα χτυπάει πλάγια πάνω στο άκίνητο ελαστικό τοίχωμα (σχ. 45), τότε η διεύθυνση της κινήσεως του κέντρου βάρους K της σφαίρας σχηματίζει γωνία π με την κάθετο στο σημείο A (σημείο προσπτώσεως). Η τροχιά του κέντρου βάρους K της σφαίρας βρίσκεται πάνω στο επίπεδο KAL (επίπεδο προσπτώσεως), πού είναι κάθετο στο τοίχωμα. Τή στιγμή πού η σφαίρα χτυπάει πάνω στο τοίχωμα αναλύουμε την ταχύτητά της $\vec{v}_1$ σε δύο συνιστώσες $\vec{\chi}$ και $\vec{\psi}$. Κατά την κρούση η συνιστώσα $\vec{\chi}$ διατηρείται σταθερή, ενώ η συνιστώσα $\vec{\psi}$ μετατρέπεται στην αντίθετη συνιστώσα $\vec{\psi}'$. Έτσι μετά την κρούση η ταχύτητα $\vec{v}$ της σφαίρας είναι η συνισταμένη των ταχυτήτων $\vec{\chi}$ και $\vec{\psi}'$. Τώρα το μέτρο της ταχύτητας v είναι ίσο με το μέτρο της ταχύτητας v_1 . Η διεύθυνση της ταχύτητας $\vec{v}$ σχηματίζει γωνία α με την κάθετο ΛΑ (γωνία ανακλάσεως). Μετά την κρούση η τροχιά του

κέντρου βάρους K της σφαίρας βρίσκεται πάλι πάνω στο επίπεδο προσπτώσεως ΚΑΛ. Από τα σχηματιζόμενα ίσα τρίγωνα εύκολα βρίσκουμε ότι η γωνία προσπτώσεως ψ είναι ίση με τη γωνία ανακλάσεως α .

Σ' αυτή την περίπτωση η μεταβολή της όρμης της σφαίρας έχει μέτρο:

$$\Delta J = 2m_1 v_1 \psi \quad \text{ή} \quad \Delta J = 2m_1 v_1 \cdot \sin \pi$$

Από τα παραπάνω συνάγεται ότι μιά τελείως ελαστική σφαίρα, όταν συγκρούεται με τελείως ελαστικό τοίχωμα είτε κάθετα είτε πλάγια, τότε το μέτρο της ταχύτητας δέ μεταβάλλεται καί επομένως κατά την κρούση η σφαίρα δέ χάνει κινητική ενέργεια.

β. Συντελεστής κρούσεως. Εξετάζοντας την κρούση των δύο τελείως ελαστικών σφαιρών A_1 καί A_2 βρήκαμε την εξίσωση

$$v_1 + V_1 = V_2 + v_2$$

από την οποία έχουμε την εξίσωση:

$$\underset{\substack{\text{πριν από} \\ \text{τήν κρούση}}}{v_1} - v_2 = - \left(\underset{\substack{\text{μετά την} \\ \text{κρούση}}}{V_1} - V_2 \right)$$

Αυτές οι δύο διαφορές ταχυτήτων φανερώνουν τη σχετική ταχύτητα της σφαίρας A_1 σχετικά με τη σφαίρα A_2 πριν καί μετά την κρούση. Παρατηρούμε ότι στην τελείως ελαστική κρούση το μέτρο της σχετικής ταχύτητας διατηρείται σταθερό, ή φορά της όμως αντιστρέφεται. Για δύο σώματα που συγκρούονται, ονομάζεται συντελεστής κρούσεως (u) ο μέ αντίθετο σημείο λόγος της σχετικής ταχύτητας μετά την κρούση προς τη σχετική ταχύτητα πριν από την κρούση.

$$\text{συντελεστής κρούσεως} \quad u = - \frac{V_1 - V_2}{v_1 - v_2}$$

Στην τέλεια ελαστική κρούση είναι $u = 1$, ενώ στην τέλεια άνελαστική κρούση είναι $u = 0$. Γενικά ο συντελεστής κρούσεως παίρνει τιμές από μηδέν ως τη μονάδα.

Μιά σφαίρα αφήνεται ελεύθερη νά πέσει από ύψος h_1 . Όταν η

σφαίρα φτάσει στο έδαφος ή σχετική ταχύτητά της σχετικά με την επιφάνεια της Γής είναι $v_1 = \sqrt{2gh_1}$. Μετά την κρούση ή σφαίρα ανεβαίνει σε ύψος h_2 και επομένως μετά την κρούση ή σχετική ταχύτητα της σφαίρας σχετικά με την επιφάνεια της Γής είναι $v_2 = -\sqrt{2gh_2}$ (τήν προς τα κάτω φορά της ταχύτητας θεωρήσαμε ως θετική φορά). Σε αυτή την περίπτωση ο συντελεστής κρούσεως είναι:

$$u = -\frac{v_2}{v_1} = -\frac{-\sqrt{2gh_2}}{\sqrt{2gh_1}} \quad \text{και} \quad u = \sqrt{\frac{h_2}{h_1}}$$

Παράδειγμα. Στην Πυρηνική Φυσική έχουν ιδιαίτερη σημασία οι κρούσεις των στοιχειωδών σωματιδίων (π.χ. των νετρονίων) με ατομικούς πυρήνες. Για παράδειγμα παίρνουμε την κεντρική έλαστική κρούση του νετρονίου με ένα δευτερόνιο (είναι ο πυρήνας του ατόμου του βαρίου υδρογόνου). Το νετρόνιο έχει μάζα m_N , ταχύτητα v_1 και κινητική ενέργεια $E_1 = \frac{1}{2} m_N v_1^2$. Το δευτερόνιο έχει μάζα $m_D = 2m_N$ και αρχικά ήρεμει ($v_2 = 0$). Το νετρόνιο και το δευτερόνιο τα θεωρούμε ως τελειώς έλαστικές σφαίρες και ή κρούση τους είναι κεντρική. Άρα ή ταχύτητα V_1 του νετρονίου μετά τη σύγκρουσή του με το δευτερόνιο (έξισωση 4) είναι:

$$V_1 = \frac{2m_D v_2 + (m_N - m_D)v_1}{m_N + m_D} = \frac{(m_N - 2m_D)v_1}{3m_N} \quad \text{ή} \quad V_1 = -\frac{v_1}{3}$$

Μετά την κρούση το νετρόνιο έχει κινητική ενέργεια:

$$E_N = \frac{1}{2} m_N \cdot V_1^2 = \frac{1}{2} m_N \cdot \left(-\frac{v_1}{3}\right)^2$$

ή $E_N = \frac{1}{9} E_1$

Όστε κατά την κρούση το νετρόνιο αποβάλλει τα $\frac{8}{9}$ της αρχικής κινητικής ενέργειάς του. Αυτή την ενέργεια την παίρνει το δευτερόνιο. Έτσι το νετρόνιο επιβραδύνεται και γι' αυτό λέμε ότι το βαρύ υδρογόνο είναι ένας επιβραδυντής νετρονίων.

Προβλήματα

18 44. Μιά βάρκα είναι ακίνητη πάνω στην ήρεμη επιφάνεια μιας λίμνης. Η βάρκα έχει μήκος $l = 3 \text{ m}$. Ένας άνθρωπος, που ήταν ακίνητος πάνω στη βάρκα, αρχίζει να βαδίζει από την πλώρη προς την πρύμνη. Κατά πόσο διάστημα θα μετακινηθεί η βάρκα, αν η μάζα του ανθρώπου είναι $m_A = 60 \text{ kg}$ και της βάρκας είναι $m_B = 120 \text{ kg}$; Η αντίσταση του νερού παραλείπεται.

19 45. Ένα σφυρί έχει μάζα $m = 2 \text{ kg}$ και χτυπάει πάνω στο κεφάλι καρφιοῦ, που θέλουμε να χωθεῖ μέσα σέ ξύλο. Πόση δύναμη F ἐνεργεῖ πάνω στο καρφί, αν μέσα σέ χρόνο $\Delta t = 0,01 \text{ sec}$ ἡ ταχύτητα τοῦ σφυριοῦ μεταβάλλεται ἀπὸ $v = 5 \text{ m/sec}$ σέ μηδέν;

46. Ένα πυροβόλο έχει μάζα $m_{\Pi} = 300 \text{ kg}$ καὶ ρίχνει βλήμα πού έχει μάζα $m_B = 5 \text{ kg}$ καὶ μέ γωνία βολῆς $\alpha = 30^\circ$ σχετικὰ μέ τό ὀριζόντιο ἐπίπεδο. Τό βλήμα έχει ταχύτητα $v_B = 500 \text{ m/sec}$ καὶ τό πυροβόλο βρίσκεται πάνω στό ὀριζόντιο ἔδαφος. Πόση εἶναι ἡ ὀριζόντια ταχύτητα ἀνακρούσεως τοῦ πυροβόλου;

47. Ένας δοκιμαστικός σωλήνας έχει μάζα M καὶ κλείνεται μέ φελλό πού έχει μάζα m . Ὁ σωλήνας περιέχει λίγες σταγόνες αἰθέρα καὶ εἶναι στερεωμένος σέ ὀριζόντια θέση στήν ἄκρη μιᾶς κατακόρυφης ράβδου πού μπορεῖ νά στρέφεται γύρω ἀπὸ ὀριζόντιο ἄξονα O πού περνάει ἀπὸ τήν πάνω ἄκρη τῆς ράβδου. Ἡ μάζα τῆς ράβδου θεωρεῖται ἀσήμαντη. Ὄταν θερμάνουμε ἐλαφρά τό σωλήνα, παράγονται ἀτμοὶ αἰθέρα μέ πίεση καὶ ὁ φελλός ἐκτοξεύεται. Πόση ἀρχική ταχύτητα v πρέπει νά ἀποκτήσει ὁ φελλός, γιά νά διαγράψει ὁ σωλήνας ὀλόκληρη κυκλική τροχιά γύρω ἀπὸ τόν ἄξονα O ;

48. Ένας πύραυλος έχει μάζα $m = 200 \text{ tn}$ καὶ τά ἀέρια ξεφεύγουν μέ ταχύτητα $v = 24 \text{ km/sec}$ σχετικὰ μέ τόν πύραυλο. Νά βρεθεῖ πόση μάζα δ ἀερίων πρέπει νά ξεφεύγει κατὰ δευτερόλεπτο: α) γιά νά ἀρχίσει ὁ πύραυλος νά ἀνεβαίνει καὶ β) γιά νά ἀνεβαίνει μέ ἐπιτάχυνση $\gamma = 5 \text{ m/sec}^2$. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

49. Σέ ἕναν πύραυλο, πού ἡ ἀρχική μάζα του εἶναι $m_0 = 18 \text{ tn}$,

εφαρμόζεται μία σταθερή κατακόρυφη προωστική δύναμη $F = 3 \cdot 10^5$ N. Η μάζα δ των αερίων που ξεφεύγουν κατά δευτερόλεπτο είναι σταθερή. Στο τέλος του χρόνου $t_1 = 90$ sec ή ολική μάζα του πυραύλου είναι $m_{\text{τελ}} = 6$ tn και όλο το καύσιμο υλικό έχει εξαντληθεί. Νά βρεθεί ή επιτάχυνση γ του πυραύλου σέ μία χρονική στιγμή t , όπου $0 \leq t \leq 90$ sec, $g = 10$ m/sec².

50. Ο τελευταίος όροφος ενός πυραύλου βρίσκεται πολύ μακριά από τή Γη, ώστε θεωρείται μονωμένο σύστημα, έχει μάζα m και απομακρύνεται από τή Γη μέ ταχύτητα $v = 1500$ m/sec. Ξαφνικά συμβαίνει έκρηξη και αυτό τό κινητό χωρίζεται σέ δύο κομμάτια A και B. Η μάζα m_2 του B είναι τά $3/5$ τής μάζας m_1 του A. Τό κομμάτι A εξακολουθεί νά απομακρύνεται μέ ταχύτητα $v_1 = 1700$ m/sec και ή διεύθυνση τής κινήσεως του σχηματίζει γωνία $\alpha = 45^\circ$ μέ τή διεύθυνση τής αρχικής κινήσεως. 1) Νά βρεθεί σέ συνάρτηση μέ τή μάζα m και νά παρασταθεί γραφικά ή όρμη $\vec{J}$ του πυραύλου πρίν από τήν έκρηξη και ή όρμη $\vec{J}_1$ του κομματιού A μετά τήν έκρηξη. 2) Νά προσδιοριστεί ή όρμη $\vec{J}_2$ του κομματιού B, ή διεύθυνση τής κινήσεως του και τό μέτρο v_2 τής ταχύτητάς του.

51. Από ύψος $h = 10$ m αφήνουμε ελεύθερη νά πέσει μία σφαίρα πού έχει μάζα $m_1 = 30$ gr. Η σφαίρα πέφτει πάνω σέ πλάκα μολύβδου πού έχει μάζα $m_2 = 500$ gr και διατηρείται όριζόντια, κρεμασμένη από κατακόρυφα σπειροειδή ελατήρια. Μετά τήν κρούση ή σφαίρα μένει ένσωματωμένη μέσα στήν πλάκα του μολύβδου. Πόση είναι μετά τήν κρούση ή ταχύτητα v_1 του συστήματος πλάκα-σφαίρα και πόση ή ελάττωση τής κινητικής ενέργειας; $g = 10$ m/sec².

52. Ένα βλήμα, πού έχει μάζα $m_1 = 15$ gr κινείται μέ όριζόντια ταχύτητα v_1 και συγκρούεται μέ ένα κομμάτι ξύλου, πού έχει μάζα $m_2 = 3$ kg και κρέμεται άκίνητο από ένα μακρύ κατακόρυφο σχοινί. Τό βλήμα σφηνώνεται μέσα στό ξύλο και άμέσως μετά τήν κρούση τό κέντρο βάρους του ξύλου άνεβαίνει κατά $h = 20$ cm ψηλότερα από τήν αρχική θέση του. Νά βρεθεί τό μέτρο v_1 τής ταχύτητας του βλήματος. $g = 10$ m/sec².

53. Δύο απόλυτα πλαστικές σφαίρες A και B έχουν αντίστοιχα

μάζες m_1 και m_2 και τό άθροισμα τών μαζών τους είναι $M = 200 \text{ kg}$. Η σφαίρα Α κινείται μέ ταχύτητα $v_1 = 80 \text{ m/sec}$, ενώ ή σφαίρα Β κινείται κατά τήν αντίθετη φορά μέ ταχύτητα $v_2 = 45 \text{ m/sec}$. Μετά τήν κεντρική κρούση τους οί δύο σφαίρες άποτελοφν ένα σωμα Γ πού κινείται μέ ταχύτητα $v = 30 \text{ m/sec}$ κατά τή φορά τής κινήσεως τής σφαίρας Α. Νά βρεθεί ή μάζα τής κάθε σφαίρας και ή άπώλεια κινητικής ένέργειας πού σημειώθηκε κατά τήν κρούση.

54. Πάνω στήν όριζόντια επιφάνεια μιās παγωμένης λίμνης βρίσκεται άκίνητη μιá πέτρα Α πού έχει μάζα $m_1 = 3 \text{ kg}$. Πάνω της χτυπάει μιá άλλη πέτρα Β, πού έχει μάζα $m_2 = 5 \text{ kg}$. Οί δύο πέτρες θεωροφνται ως μη έλαστικά σώματα και ή κρούση είναι κεντρική. Μετά τή σύγκρουση ή πέτρα Α διατρέχει πάνω στόν πάγο διάστημα $s = 60 \text{ m}$. Ό συντελεστής τριβής όλισθήσεως είναι $\mu = 0,02$. Πόση ταχύτητα είχε ή πέτρα Β τή στιγμή πού έγινε ή σύγκρουση; $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

55. Μιά σφαίρα Α έχει μάζα $m_1 = 100 \text{ gr}$ και κινείται όριζόντια μέ ταχύτητα $v_1 = 20 \text{ cm/sec}$. Μιά άλλη σφαίρα Β πού έχει μάζα $m_2 = 25 \text{ gr}$ κινείται κατακόρυφα άπό κάτω πρós τά πάνω μέ ταχύτητα $v_2 = 50 \text{ cm/sec}$. Οί δύο σφαίρες συγκρούονται κεντρικά και άποτελοφν ένα σωμα Γ. Νά βρεθεί κατά ποιά διεύθυνση και μέ πόση ταχύτητα υ κινείται τό νέο σωμα Γ.

56. Δύο άπόλυτα έλαστικές σφαίρες Α και Β έχουν αντίστοιχα μάζα m_1 και $m_2 = 2 m_1$ και κρέμονται άπό κατακόρυφο νήμα, πού έχει μήκος $l = 1 \text{ m}$. Οί άκτίνες τών δύο σφαιρών θεωροφνται άσήμαντες. Αρχικά οί δύο σφαίρες έφάπτονται ή μιá μέ τήν άλλη. Απομακρύνουμε τή σφαίρα Α άπό τή θέση ίσορροπίας της, ώστε τό νήμα νά σχηματίσει γωνία $\alpha = 60^\circ$ μέ τήν κατακόρυφο πού περνάει άπό τό σημείο στηρίξεως τοφ νήματος και αφήνομε τή σφαίρα έλεύθερη, χωρίς άρχική ταχύτητα. Νά βρεθεί ή ταχύτητα v_1 και v_2 αντίστοιχα τών σφαιρών Α και Β μετά τήν κρούση. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

57. Δύο όμοιες σφαίρες Α και Β πού ή καθεμιá έχει μάζα $m = 20 \text{ gr}$, ήρεμοφν πάνω στήν όριζόντια επιφάνεια μιās παγωμένης λίμνης. Η σφαίρα Α ρίχνεται πάνω στήν άλλη σφαίρα Β μέ ταχύτητα $v_1 = 50$

cm/sec. "Αν ο συντελεστής κρούσεως μεταξύ των δύο σφαιρών είναι $u = 0,75$, νά βρεθούν οι ταχύτητες V_A και V_B των δύο σφαιρών μετά την κρούση.

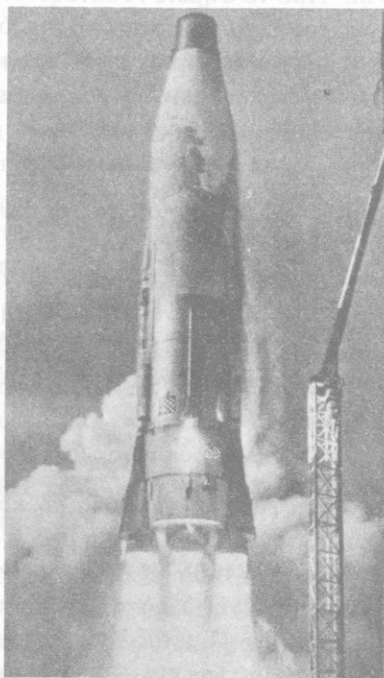
58. Έμπρός από ένα ανένδοτο κατακόρυφο τοίχωμα ΔΕ βρίσκονται δύο σημεία Α και Β, πού οι αποστάσεις τους από τό τοίχωμα είναι αντίστοιχα $\alpha = 2,75$ m και $\beta = 4$ m. Ή απόσταση των δύο σημείων είναι $AB = \gamma = 10$ m. Από τό σημείο Α έκτοξεύεται πρὸς τό τοίχωμα μιά ἐλαστική σφαίρα, πού κινείται πάνω στό ὀριζόντιο ἐπίπεδο χωρίς τριβή. Νά βρεθεῖ πόσο εἶναι τό μήκος s τοῦ δρόμου πού διατρέχει ἡ σφαίρα, γιά νά πάει ἀπό τό σημείο Α στό σημείο Β, ἀφοῦ πρῶτα ἀνακλαστεῖ ἡ σφαίρα πάνω στό τοίχωμα.

59. Από ἕνα σημείο Α, πού βρίσκεται σέ ὕψος h πάνω ἀπό τό ὀριζόντιο ἔδαφος, ἀρχίζει νά κινεῖται μιά σφαίρα κατά μήκος κεκλιμένου ἐπιπέδου, πού ἔχει μήκος $l = h/3$ καί κλίση 30° σχετικά μέ τό ὀριζόντιο ἐπίπεδο. Ή σφαίρα φτάνει στήν ἄκρη Γ τοῦ κεκλιμένου ἐπιπέδου καί ἀπό ἐκεῖ πέφτει πάνω στήν ἀνένδοτη ὀριζόντια ἐπιφάνεια τοῦ ἐδάφους. Ή κρούση θεωρεῖται ἐλαστική. Σέ πόσο ὕψος H ἀνεβαίνει ἡ σφαίρα μετά τήν κρούση;

60. Μιά μικρή σφαίρα Α, πού ἔχει μάζα m_1 καί κινεῖται μέ ταχύτητα v_1 , συγκρούεται κεντρικά μέ μιά ἄλλη μικρή σφαίρα Β, πού ἔχει μάζα m_2 καί εἶναι ἀκίνητη ($v_2 = 0$). Ή κρούση εἶναι ἐλαστική. α) Νά βρεθεῖ ποιά τιμή πρέπει νά ἔχει ὁ λόγος m_1/m_2 τῶν μαζῶν τῶν δύο σφαιρῶν, ὥστε: 1) ἡ μάζα m_1 νά μεταδώσει στή μάζα m_2 πολύ μικρό μέρος τῆς κινητικῆς ἐνέργειας τῆς καί 2) ἡ μάζα m_1 νά μεταδώσει στή μάζα m_2 τό μεγαλύτερο μέρος τῆς κινητικῆς ἐνέργειας τῆς. β) Πῶς μπορεῖ νά ἐφαρμοστεῖ τό παραπάνω φαινόμενο τῆς κρούσεως γιά τό φρενάρισμα νετρονίων πού ἔχουν μεγάλη ταχύτητα; (μάζα νετρονίου $m_n =$ μάζα πρωτονίου m_p).

61. Δύο μικρές σφαῖρες Α καί Β θεωροῦνται ὡς ὕλικά σημεία καί ἔχουν τήν ἴδια μάζα m . Ή σφαίρα Α κινεῖται κατά τή διεύθυνση τοῦ ἄξονα x μέ ταχύτητα $v_1 = 300$ m/sec καί συγκρούεται μέ τή σφαίρα Β

πού είναι ακίνητη ($v_2 = 0$). Μετά την κρούση οι διευθύνσεις της κινήσεως των σφαιρών Α και Β σχηματίζουν με τον άξονα x αντίστοιχα γωνίες θ_1 και $\theta_2 = 30^\circ$. Νά βρεθούν η γωνία θ_1 και οι ταχύτητες V_1 και V_2 των σφαιρών μετά την κρούση.

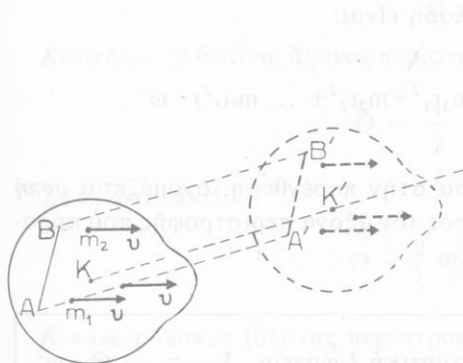


Κατακόρυφη απογείωση πυραύλου. Ο πύραυλος έχει μήκος 24 m, μάζα 110 000 kgf και τὰ καύσιμα και τὸ ὀξυγόνο ἔχουν μάζα 100 000 kgf.

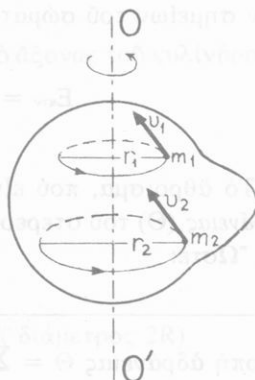
Στροφική κίνηση στερεού

27. Στροφική κίνηση στερεού

Ένα στερεό σώμα αποτελείται από στοιχειώδεις μάζες $m_1, m_2, m_3, \dots, m_n$ που τις θεωρούμε σαν υλικά σημεία. Όταν το στερεό εκτελεί μεταφορική κίνηση, όλα τα υλικά σημεία του στερεού έχουν σε κάθε στιγμή την ίδια ταχύτητα $\vec{v}$ και μία ευθεία του στερεού μένει πάντοτε παράλληλη με τον έαυτό της (σχ. 46). Η μεταφορική κίνηση του στερεού ανάγεται στην κίνηση που εκτελεί το κέντρο βάρους του σώματος. Τότε το σώμα το θεωρούμε ως υλικό σημείο, που έχει μάζα m ίση με την ολική μάζα του στερεού σώματος.



Σχ. 46. Μεταφορική κίνηση στερεού.



Σχ. 47. Στροφική κίνηση στερεού.

Αν το ίδιο στερεό στρέφεται γύρω από ένα σταθερό άξονα OO' , τότε τα υλικά σημεία του στερεού, που αποτελούν τον άξονα περιστροφής, παραμένουν ακίνητα (σχ. 47). Όλα τα άλλα υλικά σημεία του στερεού έχουν σε κάθε στιγμή την ίδια γωνιακή ταχύτητα $\vec{\omega}$ και διαγράφουν κυκλικές τροχιές, που τα επίπεδά τους είναι κάθετα στον άξονα περιστροφής. Τότε λέμε ότι το στερεό σώμα εκτελεί στροφική κίνηση. Αν η γωνιακή ταχύτητα $\vec{\omega}$ του στερεού διατηρείται σταθερή, το στερεό εκτελεί ομαλή στροφική κίνηση. Υποθέτουμε ότι το στερεό δέ γλιστράει κατά μήκος του άξονα περιστροφής.

28. Κινητική ενέργεια στρεφόμενου στερεού

Ένα στερεό σώμα, πού έχει μάζα m , στρέφεται γύρω από σταθερό άξονα (σχ. 47) με σταθερή γωνιακή ταχύτητα ω . Ένα ύλικό σημείο του σώματος έχει μάζα m_1 , βρίσκεται σε απόσταση r_1 από τον άξονα περιστροφής, διαγράφει την κυκλική τροχιά του με ταχύτητα πού έχει μέτρο $v_1 = \omega \cdot r_1$ και επομένως έχει κινητική ενέργεια:

$$E_1 = \frac{1}{2} m_1 \cdot v_1^2 \quad \text{ή} \quad E_1 = \frac{1}{2} m_1 \cdot \omega^2 \cdot r_1^2$$

Η ολική κινητική ενέργεια ($E_{\text{κιν}}$) του στρεφόμενου στερεού σώματος είναι ίση με τό άθροισμα των κινητικών ενεργειών όλων των υλικών σημείων του σώματος, δηλαδή είναι:

$$E_{\text{κιν}} = \frac{1}{2} (m_1 r_1^2 + m_2 r_2^2 + \dots m_n r_n^2) \cdot \omega^2$$

Τό άθροισμα, πού είναι μέσα στην παρένθεση, ονομάζεται *ροπή αδράνειας* (Θ) του στερεού ως προς τόν άξονα περιστροφής πού πήραμε. Όστε:

$$\text{ροπή αδράνειας } \Theta = \sum m r^2 \quad \text{κινητική ενέργεια } E_{\text{κιν}} = \frac{1}{2} \Theta \cdot \omega^2$$

Η ροπή αδράνειας είναι *μονόμετρο* μέγεθος καί στό σύστημα μονάδων MKS *μονάδα ροπής αδράνειας* είναι $1 \text{ kg} \cdot \text{m}^2$.

Η *ροπή αδράνειας στερεού*. Στη στροφική κίνηση του στερεού σώματος σημασία έχει τό πώς κατανέμεται ή μάζα του σώματος γύρω από τόν άξονα περιστροφής. Από αυτή τήν κατανομή τής μάζας m του σώματος εξαρτάται ή ροπή αδράνειας του σώματος. Αν τό στερεό σώμα είναι *όμογενές* καί έχει άπλό γεωμετρικό σχήμα, τότε έχει καί *άξονα συμμετρίας*. Σ' αυτή τήν περίπτωση υπολογίζεται ή ροπή αδράνειας του σώματος ως προς τόν άξονα συμμετρίας του.

Ροπή αδράνειας μερικῶν στερεῶν σωμάτων. Θεωρούμε ὁμογενή στερεά σώματα πού ἔχουν γεωμετρικό σχῆμα, ἔχουν μάζα m καί ὁ ἄξονας περιστροφῆς περνάει ἀπό τό κέντρο βάρους τοῦ καθενός σώματος καί εἶναι ἄξονας συμμετρίας. Στόν παρακάτω πίνακα δίνεται ἡ ροπή αδράνειας Θ γιά μερικά στερεά.

Ράβδος (l μήκος ράβδου, ἄξονας κάθετος στή ράβδο) 1/2

$$\Theta = \frac{1}{12} m \cdot l^2$$

Κυκλικός δίσκος (R ἀκτίνα, ἄξονας κάθετος στό ἐπίπεδο τοῦ δίσκου)

$$\Theta = \frac{1}{2} m \cdot R^2$$

Κύλινδρος (R ἀκτίνα, ἄξονας περιστροφῆς ὁ ἄξονας τοῦ κυλίνδρου)

$$\Theta = \frac{1}{2} m \cdot R^2$$

Σφαῖρα (R ἀκτίνα)

$$\Theta = \frac{2}{5} m \cdot R^2$$
 2/5

Κυκλικός δίσκος (ἄξονας περιστροφῆς μιά διάμετρος 2R)

$$\Theta = \frac{1}{4} m \cdot R^2$$

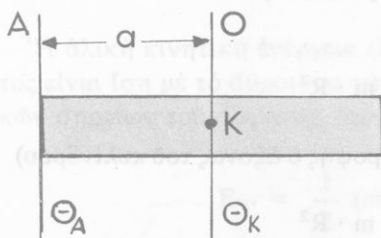
Σφόνδυλος (ἀκτίνα R, ἡ μάζα στήν περιφέρεια)

$$\Theta = m \cdot R^2$$

α. Παράλληλοι ἄξονες περιστροφῆς. Ἡ ροπή αδράνειας ἑνός στερεοῦ σώματος ἐξαρτᾶται ἀπό τό πῶς κατανέμεται ἡ μάζα m τοῦ σώματος γύρω ἀπό τόν ἄξονα περιστροφῆς. Ἐάν ὁ ἄξονας περιστροφῆς μετατεθεῖ παράλληλα μέ τόν ἑαυτό του, τότε ἡ ροπή αδράνειας

τοῦ σώματος μεταβάλλεται. Ἄς θεωρήσουμε ἓνα στερεό σῶμα (σχ. 48) καὶ δύο παράλληλους ἄξονες περιστροφῆς, τὸν ἄξονα Ο, πού περνάει ἀπὸ τὸ κέντρο βάρους Κ τοῦ σώματος καὶ τὸν ἄξονα Α, πού ἡ ἀπόστασή του ἀπὸ τὸν ἄξονα Ο εἶναι a . Ἐάν Θ_K εἶναι ἡ ροπή ἀδράνειας τοῦ σώματος ὡς πρὸς τὸν ἄξονα Ο καὶ Θ_A ἡ ροπή ἀδράνειας τοῦ σώματος ὡς πρὸς τὸν ἄξονα Α ἀποδείχνεται ὅτι ἰσχύει ἡ ἐξίσωση:

$$\text{παράλληλοι ἄξονες περιστροφῆς} \quad \Theta_A = \Theta_K + m \cdot a^2$$



Σχ. 48. Παράλληλοι ἄξονες περιστροφῆς.

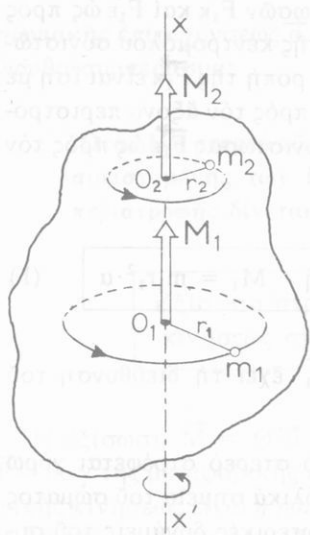
Παράδειγμα. Ἡ ροπή ἀδράνειας ὁμογενοῦς ράβδου (σχ. 48) ὡς πρὸς τὸν ἄξονα Ο εἶναι $\Theta_K = \frac{1}{12} m \cdot l^2$, ὅπου l εἶναι τὸ μήκος τῆς ράβδου. Ἡ ροπή ἀδράνειας τῆς ράβδου ὡς πρὸς ἄξονα Α κάθετο στὴ ράβδο καὶ πού περνάει ἀπὸ τὴν ἄκρη τῆς ράβδου εἶναι:

$$\Theta_A = \Theta_K + m \cdot a^2 \quad \text{ἢ} \quad \Theta_A = \frac{1}{12} m \cdot l^2 + m \cdot \frac{l^2}{4}$$

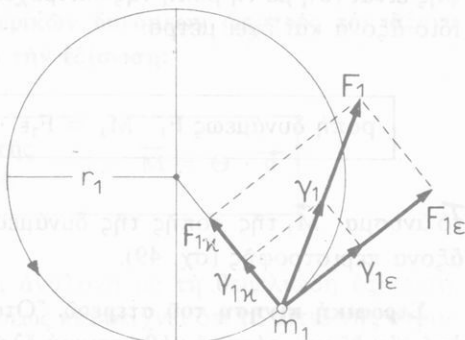
$$\text{καὶ} \quad \Theta_A = \frac{1}{3} m \cdot l^2$$

29. Ἐξίσωση τῆς στρωφικῆς κινήσεως στερεοῦ

Ὄταν τὸ στερεό στρέφεται γύρω ἀπὸ σταθερὸ ἄξονα (σχ. 49), ὅλα τὰ ὑλικά σημεῖα τοῦ στερεοῦ διαγράφουν κυκλικές τροχιές, πού τὰ ἐπίπεδά τους εἶναι κάθετα στὸν ἄξονα περιστροφῆς. Σέ κάθε στιγμή ὅλα τὰ ὑλικά σημεῖα τοῦ στερεοῦ ἔχουν τὴν ἴδια γωνιακὴ ταχύτητα ω καὶ τὴν ἴδια γωνιακὴ ἐπιτάχυνση α .



Σχ. 49. Στροφική κίνηση στερεού.



Σχ. 50. Κυκλική κίνηση ενός υλικού σημείου του στερεού.

Κίνηση ενός υλικού σημείου του στερεού. Ένα υλικό σημείο του στερεού έχει μάζα m_1 και βρίσκεται σε απόσταση r_1 από τον άξονα περιστροφής. Αν το υλικό σημείο εκτελεί *κυκλική μεταβαλλόμενη κίνηση*, τότε σε μία χρονική στιγμή t το υλικό σημείο έχει:

γωνιακή ταχύτητα ω
γωνιακή επιτάχυνση α

ταχύτητα $v_1 = \omega \cdot r_1$
επιτάχυνση γ_1

Η επιτάχυνση $\vec{\gamma}_1$ αναλύεται σε δύο συνιστώσες, την κεντρομόλο επιτάχυνση $\vec{\gamma}_{1κ}$ και την επιτροχια επιτάχυνση $\vec{\gamma}_{1ε}$ (σχ. 50). Σύμφωνα με τη θεμελιώδη εξίσωση $\vec{F} = m \cdot \vec{\gamma}$ στο υλικό σημείο ενεργεί μία δύναμη $\vec{F}_1$ που έχει τη διεύθυνση και τη φορά της επιταχύνσεως $\vec{\gamma}_1$ και μέτρο ίσο με $F_1 = m_1 \cdot \gamma_1$. Η δύναμη $\vec{F}_1$ βρίσκεται πάνω στο επίπεδο της κυκλικής τροχιάς του υλικού σημείου και αναλύεται σε δύο κάθετες μεταξύ τους συνιστώσες, την κεντρομόλο συνιστώσα $\vec{F}_{1κ}$ και την επιτροχια συνιστώσα $\vec{F}_{1ε}$, που αντίστοιχα έχουν μέτρο:

$$F_{1κ} = m_1 \cdot \gamma_{1κ}$$

$$F_{1ε} = m_1 \cdot \gamma_{1ε}$$

ή
ή

$$F_{1κ} = m_1 \cdot \omega^2 \cdot r_1$$

$$F_{1ε} = m_1 \cdot \alpha \cdot r_1$$

Η ροπή της δύναμης $\vec{F}_1$ ως προς τον άξονα περιστροφής είναι ίση

μέ το άθροισμα τών ροπών τών δύο συνιστωσών $\vec{F}_{1K}$ καί $\vec{F}_{1E}$ ως προς τόν ίδιο άξονα. Έπειδή όμως ή διεύθυνση τής κεντρομόλου συνιστώσας $\vec{F}_{1K}$ συναντά τόν άξονα περιστροφής, ή ροπή τής $\vec{F}_{1K}$ είναι ίση μέ μηδέν. Άρα ή ροπή $\vec{M}_1$ τής δυνάμεως $\vec{F}_1$ ως προς τόν άξονα περιστροφής είναι ίση μέ τή ροπή τής επιτρόχιας συνιστώσας $\vec{F}_{1E}$ ως προς τόν ίδιο άξονα καί έχει μέτρο:

$$\text{ροπή δυνάμεως } F_1 \quad M_1 = F_{1E} \cdot r_1 \quad \eta \quad M_1 = m_1 r_1^2 \cdot \alpha \quad (1)$$

Τό άνυσμα $\vec{M}_1$ τής ροπής τής δυνάμεως $\vec{F}_1$ έχει τή διεύθυνση του άξονα περιστροφής (σχ. 49).

Στροφική κίνηση του στερεού. Όταν τό στερεό στρέφεται γύρω από τόν άξονα, τότε σέ κάθε στιγμή όλα τά υλικά σημεία του σώματος έχουν τήν ίδια γωνιακή επιτάχυνση $\vec{\alpha}$. Οί έσωτερικές δυνάμεις του συστήματος τών υλικών σημείων δέν επηρεάζουν τήν κίνηση του στερεού, γιατί κατά ζεύγη είναι αντίθετες (δράση - αντίδραση) καί έπομένως τό άθροισμα τών ροπών όλων τών έσωτερικών δυνάμεων του συστήματος ως προς τόν άξονα περιστροφής είναι ίσο μέ μηδέν. Οί ροπές τών *έξωτερικών δυνάμεων*, πού εφαρμόζονται στά διάφορα υλικά σημεία του στερεού, ως προς τόν άξονα περιστροφής έχουν μέτρο:

$$M_1 = m_1 r_1^2 \cdot \alpha \quad M_2 = m_2 r_2^2 \cdot \alpha \quad \dots \dots \dots M_v = m_v r_v^2 \cdot \alpha$$

Τό αλγεβρικό άθροισμα όλων αυτών τών ροπών είναι ίσο μέ τό μέτρο M τής ροπής τής συνισταμένης τών *έξωτερικών δυνάμεων* ως προς τόν άξονα περιστροφής του στερεού. Άρα έχουμε τήν εξίσωση:

$$M = (m_1 r_1^2 + m_2 r_2^2 + \dots m_v r_v^2) \cdot \alpha \quad \eta \quad M = \Theta \cdot \alpha$$

Είναι φανερό ότι τά άνύσματα τών στοιχειωδών ροπών έχουν φορά τόν άξονα περιστροφής καί όλα έχουν τήν ίδια φορά. Ωστε τό άνυσμα $\vec{M}$ τής ροπής τής συνισταμένης τών *έξωτερικών δυνάμεων* έχει τή διεύθυνση του άξονα περιστροφής, δηλαδή τή διεύθυνση τής

γωνιακής επιταχύνσεως $\vec{a}$. Από τα παραπάνω καταλήγουμε στο ακόλουθο συμπέρασμα:

Όταν ένα στερεό σώμα στρέφεται γύρω από άξονα, η ροπή $\vec{M}$ της συνισταμένης των εξωτερικών δυνάμεων ως προς τον άξονα περιστροφής δίνεται από την εξίσωση:

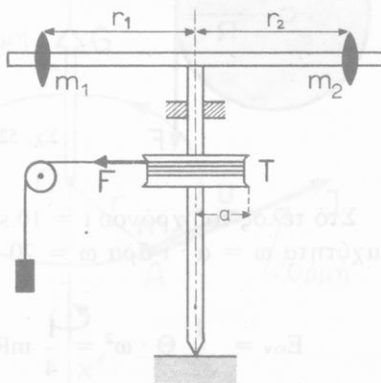
Εξίσωση στροφικής
κινήσεως στερεού

$$\vec{M} = \Theta \cdot \vec{a}$$

Η εξίσωση $\vec{M} = \Theta \cdot \vec{a}$ είναι ανάλογη με τη θεμελιώδη εξίσωση $\vec{F} = m \cdot \vec{a}$ της μεταφορικής κινήσεως και δείχνει ότι το αίτιο της στροφικής κινήσεως είναι η ροπή $\vec{M}$. Η αντίσταση του στερεού στη μεταβολή της ταχύτητάς του εκδηλώνεται με τη ροπή αδράνειας Θ του σώματος και η οποία εξαρτάται από το πώς κατανέμεται η μάζα m του σώματος γύρω από τον άξονα περιστροφής.

Αν στο στερεό σώμα δεν εφαρμόζεται καμιά ροπή ($\vec{M} = 0$), τότε δεν υπάρχει γωνιακή επιτάχυνση ($\vec{a} = 0$) και το σώμα ή ήρεμει ($\vec{\omega} = 0$) ή εκτελεί όμαλή στροφική κίνηση ($\vec{\omega} = \text{σταθ.}$).

Πειραματική επαλήθευση της εξισώσεως $M = \Theta \cdot a$. Με τη διάταξη του σχήματος 51 επαληθεύουμε πειραματικά την εξίσωση $M = \Theta \cdot a$.



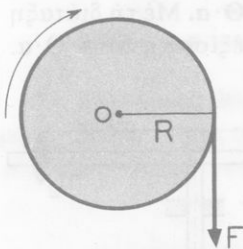
Σχ. 51. Σχηματική διάταξη για την πειραματική απόδειξη της εξισώσεως $M = \Theta \cdot a$

Ἡ δύναμη F ἀναπτύσσει στήν τροχαλία τή ροπή $F \cdot R$ καί αὐτή δίνει γωνιακή ἐπιτάχυνση α στό σύστημα τῶν δύο ἴσων μαζῶν m_1 καί m_2 , πού μπορεῖ νά περιστρέφεται γύρω ἀπό κατακόρυφο ἄξονα. Μεταβάλλοντας τήν ἀπόσταση τῶν δύο μαζῶν ἀπό τόν ἄξονα περιστροφῆς, μεταβάλλουμε τή ροπή ἀδράνειας (Θ) τοῦ συστήματος. Παρατηροῦμε ὅτι, ὅσο μεγαλύτερη γίνεται ἡ ροπή ἀδράνειας (Θ), τόσο μικρότερη γίνεται ἡ γωνιακή ἐπιτάχυνση α τοῦ συστήματος.

Παράδειγμα. Ἐνας μεταλλικός δίσκος ἔχει διάμετρο $2R = 1 \text{ m}$, μάζα $m = 6 \text{ kg}$ καί στρέφεται γύρω ἀπό ἄξονα, πού εἶναι κάθετος στό ἐπίπεδο τοῦ δίσκου καί περνάει ἀπό τό κέντρο βάρους του (σχ. 52). Ὁ δίσκος ἀρχίζει νά στρέφεται ($t = 0$) μέ τήν ἐπίδραση μιᾶς δυνάμεως $F = 3 \text{ N}$, πού ἐφαρμόζεται στήν περιφέρεια τοῦ δίσκου καί ἡ διεύθυνσή της εἶναι πάντοτε ἐφαπτομένη τοῦ δίσκου. Τότε ἔχουμε:

$$M = \Theta \cdot \alpha \quad \text{ἢ} \quad F \cdot R = \frac{1}{2} m R^2 \cdot \alpha \quad \text{ἄρα}$$

$$\alpha = \frac{2F}{m \cdot R} = \frac{2 \cdot 3 \text{ N}}{6 \text{ kg} \cdot 0,6 \text{ m}} = 2 \frac{\text{rad}}{\text{sec}^2}$$



Σχ. 52. Περιστροφή δίσκου.

Στό τέλος τοῦ χρόνου $t = 10 \text{ sec}$ ὁ δίσκος ἔχει ἀποκτήσει γωνιακή ταχύτητα $\omega = \alpha \cdot t$ ἄρα $\omega = 20 \text{ rad/sec}$ καί ἔχει κινητική ἐνέργεια:

$$E_{\text{κιν}} = \frac{1}{2} \Theta \cdot \omega^2 = \frac{1}{4} m R^2 \cdot \omega^2 \quad \text{καί} \quad E_{\text{κιν}} = 150 \text{ Joule}$$

α. Όμαλή λειτουργία μηχανής. Σέ μιά μηχανή, πού λειτουργεί κανονικά, ό σφόνδυλος (ή άξονας τής μηχανής) στρέφεται μέ σταθερή γωνιακή ταχύτητα ω καί ή ισχύς P , τήν όποία προσφέρει ή μηχανή στό σφόνδυλο, ξοδεύεται ώς έργο αντίστασεων. Η μηχανή αναπτύσσει στό σφόνδυλο μιά ροπή M , ή όποία σέ χρόνο t παράγει έργο:

$$W = M \cdot \varphi \quad \text{άρα} \quad W = M \cdot \omega \cdot t$$

Έπειδή είναι

$$W = P \cdot t$$

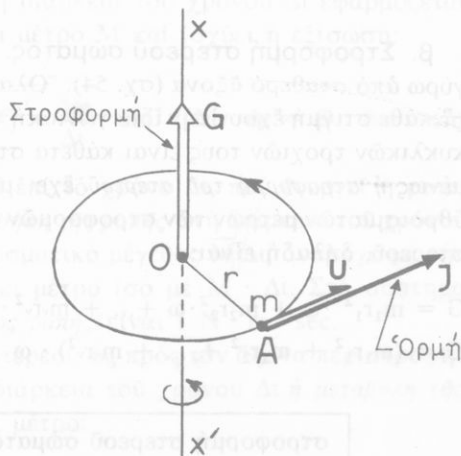
βρίσκουμε τήν εξίσωση

$$P = M \cdot \omega$$

Η εξίσωση αύτή είναι ανάλογη μέ τήν εξίσωση $P = F \cdot v$ πού έχουμε στή μεταφορική κίνηση.

30. Στροφορμή

α. Στροφορμή ύλικού σημείου. Ένα ύλικό σημείο A έχει μάζα m καί διαγράφει κυκλική τροχιά μέ άκτίνα r γύρω άπό άξονα $x'x$, πού είναι κάθετος στό επίπεδο τής κυκλικής τροχιάς στό κέντρο του κύκλου (σχ. 53). Σέ μιά χρονική στιγμή t ή γωνιακή ταχύτητα του ύλικού



Σχ. 53. Στροφορμή ύλικού σημείου.

σημείου έχει μέτρο ω και επομένως ή στιγμιαία ταχύτητα του υλικού σημείου έχει μέτρο $v = \omega \cdot r$. Στή χρονική στιγμή t τό υλικό σημείο έχει *ὀρμή*, ή ὁποία παριστάνεται μέ τό ἄνυσμα $\vec{J}$, πού έχει τή διεύθυνση καί τή φορά τῆς ταχύτητας $\vec{v}$ καί μέτρο ἴσο μέ:

$$J = m \cdot v \quad \text{ή} \quad J = m \cdot \omega \cdot r$$

Σ' αὐτή τήν περίπτωση ἔχουμε τόν ἐξῆς ὀρισμό:

Στροφορμή ($\vec{G}$) τοῦ υλικοῦ σημείου A ὡς πρὸς τόν ἄξονα $x'x$ ὀνομάζεται ή ροπή τοῦ ἀνύσματος $\vec{J}$ ὡς πρὸς τόν ἴδιο ἄξονα.

Τό ἄνυσμα $\vec{G}$ τῆς στροφορμῆς έχει *ἀρχή* τό κέντρο O τῆς κυκλικῆς τροχιάς, *φορέα* τόν ἄξονα περιστροφῆς, *φορά* πού καθορίζεται ἀπό τόν κανόνα τοῦ δεξιόστροφου κοχλίας καί μέτρο G ἴσο μέ:

στροφορμή υλικοῦ σημείου	$G = mv \cdot r \quad \text{ή} \quad G = mr^2 \cdot \omega \quad (1)$
-----------------------------	---

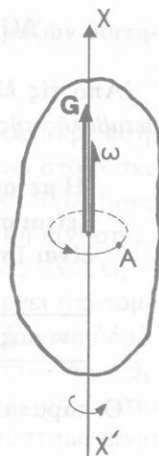
Ἀπό τήν ἐξίσωση (1) βρίσκουμε ὅτι στό σύστημα μονάδων MKS μονάδα στροφορμῆς εἶναι $1 \text{ kg} \cdot \text{m}^2 \cdot \text{sec}^{-1}$.

β. Στροφορμή στερεοῦ σώματος. "Ενα στερεό σῶμα στρέφεται γύρω ἀπό σταθερό ἄξονα (σχ. 54). "Όλα τά υλικά σημεία τοῦ στερεοῦ σέ κάθε στιγμή ἔχουν τήν ἴδια γωνιακή ταχύτητα ω καί τά ἐπίπεδα τῶν κυκλικῶν τροχιῶν τους εἶναι κάθετα στόν ἄξονα περιστροφῆς. Ἐπομένως ή *στροφορμή τοῦ στερεοῦ* έχει μέτρο G ἴσο μέ τό ἀλγεβρικό ἄθροισμα τῶν μέτρων τῶν στροφορμῶν ὅλων τῶν υλικῶν σημείων τοῦ στερεοῦ, δηλαδή εἶναι:

$$G = m_1 r_1^2 \cdot \omega + m_2 r_2^2 \cdot \omega + \dots + m_n r_n^2 \cdot \omega \quad \text{ή}$$

$$G = (m_1 r_1^2 + m_2 r_2^2 + \dots + m_n r_n^2) \cdot \omega \quad \text{ἄρα}$$

στροφορμή στερεοῦ σώματος	$G = \Theta \cdot \omega \quad (2)$
---------------------------	-------------------------------------



Σχ. 54. Στροφορμή στερεού σώματος.

Τά άνύσματα $\vec{G}$ καί $\vec{\omega}$ έχουν φορέα τόν άξονα περιστροφής τοϋ στερεοϋ. Ή έξίσωση (2) έκφράζεται μέ τήν άνυσματική έξίσωση:

$$\vec{G} = \Theta \cdot \vec{\omega}$$

γ. Μεταβολή τής στροφορμής στερεοϋ σώματος. Τό στερεό στίς χρονικές στιγμές t καί $t + \Delta t$ έχει άντίστοιχα γωνιακή ταχύτητα ω καί $\omega + \Delta\omega$. Στή διάρκεια τοϋ χρόνου Δt τό στερεό έχει έπιτάχυνση $\alpha = \Delta\omega / \Delta t$ καί έπομένως στή διάρκεια τοϋ χρόνου Δt εφαρμόζεται στό στερεό μιά ροπή πού έχει μέτρο M καί ισχύει ή έξίσωση:

$$M = \Theta \cdot \alpha \quad \eta \quad M = \Theta \cdot \frac{\Delta\omega}{\Delta t} \quad \text{καί} \quad M \cdot \Delta t = \Theta \cdot \Delta\omega \quad (3)$$

Τό γινόμενο τής ροπής M επί τό χρόνο Δt , πού ένεργεί ή ροπή πάνω στό σϋμα, ονομάζεται *ώθηση τής ροπής* στή διάρκεια τοϋ χρόνου Δt . Ή ώθηση ροπής είναι άνυσματικό μέγεθος $\vec{M} \cdot \Delta t$, άνάλογο μέ τήν ώθηση δυνάμεως $\vec{F} \cdot \Delta t$ καί έχει μέτρο ίσο μέ $M \cdot \Delta t$. Στο σύστημα μονάδων MKS μονάδα ώθησεως ροπής είναι $1 \text{ N} \cdot \text{m} \cdot \text{sec}$.

Ή ροπή αδράνειας Θ τοϋ στερεοϋ ως πρός τόν άξονα περιστροφής είναι μέγεθος σταθερό. Στή διάρκεια τοϋ χρόνου Δt ή μεταβολή τής στροφορμής τοϋ σώματος έχει μέτρο:

7/1/0
7/1/0

$\Delta\omega$

$$\Delta G = \Theta \cdot (\omega + \Delta\omega) - \Theta \cdot \omega \quad \text{άρα} \quad \Delta G = \Theta \cdot \Delta\omega \quad (4)$$

Από τις εξισώσεις (3) και (4) συνάγεται ο ακόλουθος νόμος της μεταβολής της στροφορμής:

Η μεταβολή της στροφορμής (ΔG) του σώματος, ή οποία προκαλείται στη διάρκεια του χρόνου Δt από τη δράση μιᾶς ροπής (M), είναι ἴση με τὴν ὥθηση της ροπής.

νόμος μεταβολής της στροφορμής	$\Delta G = M \cdot \Delta t$
--------------------------------	-------------------------------

Ο παραπάνω νόμος εκφράζεται με τὴν ἀνυσματική εξίσωση:

$$\vec{\Delta G} = \vec{M} \cdot \Delta t$$

δ. Διατήρηση της στροφορμής. Στερεό σῶμα. Ἀπὸ τὴν εξίσωση $\Delta G = M \cdot \Delta t$ συνάγεται ὅτι, ἂν στὸ στρεφόμενο στερεό δὲν ἐνεργεῖ καμιά ροπή ($M = 0$), τότε καὶ ἡ μεταβολή της στροφορμής τοῦ στερεοῦ εἶναι ἴση με μηδέν ($\Delta G = 0$) καὶ ἐπομένως ἡ στροφορμή τοῦ στερεοῦ διατηρεῖται σταθερή ($G = \text{σταθ.}$). Σ' αὐτὴ τὴν περίπτωση τὸ στερεό σῶμα ἢ ἡρεμεῖ ($G = 0$) ἢ ἐκτελεῖ ὁμαλή στροφικὴ κίνηση ($G = \text{σταθ.}$). Γενικά ἰσχύει ὁ ἀκόλουθος νόμος τῆς διατηρήσεως τῆς στροφορμής:

Ὅταν σέ ἓνα στερεό σῶμα, πού μπορεῖ νά στρέφεται γύρω ἀπὸ σταθερό ἄξονα, δὲν ἐνεργεῖ καμιά ροπή, ἡ στροφορμή τοῦ σώματος διατηρεῖται σταθερή.

Ο παραπάνω νόμος μπορούμε νά ποῦμε ὅτι ἐκφράζει τὴν ἀρχή τῆς ἀδράνειας στὴν περίπτωση τῆς στροφικῆς κινήσεως.

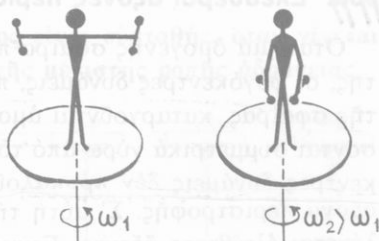
Μονωμένο σύστημα. Θεωροῦμε ἓνα μονωμένο σύστημα, δηλαδή σύστημα μαζῶν στὸ ὁποῖο δὲν ἐφαρμόζονται ἐξωτερικὲς δυνάμεις ἢ ἐφαρμόζονται ἐξωτερικὲς δυνάμεις, ἀλλὰ ἡ συνισταμένη τῶν ροπῶν τους ὡς πρὸς τὸν ἄξονα περιστροφῆς τοῦ συστήματος εἶναι ἴση με μηδέν. Ὅπως στὴ μεταφορικὴ κίνηση (§ 22) ἔτσι καὶ στὴ στροφικὴ κίνηση ἰσχύει ἡ ἀρχή τῆς διατηρήσεως τῆς στροφορμής:

Ἡ ὅλική στροφορμή ἑνός μονωμένου συστήματος μαζῶν διατηρεῖται σταθερή.

Παράδειγμα. Ἐνας ὀριζόντιος δίσκος μπορεῖ νά στρέφεται μέ ἀσήμαντη τριβή γύρω ἀπὸ κατακόρυφο ἄξονα (σχ. 55). Πάνω στό δίσκο στέκεται ἄνθρωπος πού στά δύο τεντωμένα χέρια του κρατεῖ ἀλτήρες. Βάζουμε τὸ σύστημα δίσκος-ἄνθρωπος σέ ὁμαλή στροφικὴ κίνηση μέ γωνιακὴ ταχύτητα ω_1 . Τότε ἡ στροφορμὴ τοῦ συστήματος εἶναι $G_1 = \Theta_1 \cdot \omega_1$. Ὄταν τὸ σύστημα στρέφεται, ὁ ἄνθρωπος φέρνει ἀπότομα τοὺς δύο ἀλτήρες κοντὰ στὸν ἄξονα περιστροφῆς. Τότε ἡ ροπὴ ἀδράνειας τοῦ συστήματος ἐλαττώνεται ἀπότομα καὶ γίνεται $\Theta_2 < \Theta_1$. Παρατηροῦμε ὅτι ἡ γωνιακὴ ταχύτητα τοῦ συστήματος αὐξάνεται ἀπότομα καὶ γίνεται $\omega_2 > \omega_1$. Αὐτὸ συμβαίνει, γιατί τὸ σύστημα εἶναι μονωμένο καὶ ἐπομένως ἡ στροφορμὴ του διατηρεῖται σταθερή, δηλαδή εἶναι:

$$\Theta_1 \cdot \omega_1 = \Theta_2 \cdot \omega_2 \quad \text{ἄρα} \quad \omega_2 = \frac{\Theta_1}{\Theta_2} \cdot \omega_1$$

Ἡ τελευταία ἐξίσωση δείχνει ὅτι, ἂν ἡ ροπὴ ἀδράνειας τοῦ συστήματος ἐλαττωθεῖ ($\Theta_2 < \Theta_1$), τότε ἡ γωνιακὴ ταχύτητα τοῦ συστήματος αὐξάνεται ($\omega_2 > \omega_1$) καὶ ἀντίστροφα.



Σχ. 55. Διατήρηση τῆς στροφορμῆς.

Ἀντιστοιχία τῶν μεγεθῶν τῆς μεταφορικῆς καὶ τῆς στροφικῆς κινήσεως. Μελετώντας τὴ μεταφορικὴ καὶ τὴ στροφικὴ κίνηση τοῦ στερεοῦ σώματος βρήκαμε διάφορα φυσικὰ μεγέθη πού εἶναι ἀπόλυτα ἀντιστοιχαστὶς δύο αὐτὲς κινήσεις, ὅπως φαίνεται στὸν παρακάτω πίνακα.

Μεταφορική κίνηση		Στροφική κίνηση	
Διάστημα	s	Γωνία στροφῆς	φ
Ταχύτητα	v	Γωνιακή ταχύτητα	ω
Ἐπιτάχυνση	γ	Γωνιακή επιτάχυνση	α
Δύναμη	F	Ροπή	M
Μάζα	m	Ροπή αδράνειας	Θ
Θεμελιώδης ἐξίσωση	$F = m \cdot \gamma$	Θεμελιώδης ἐξίσωση	$M = \Theta \cdot \alpha$
Ἔργο	$W = F \cdot \Delta s$	Ἔργο	$W = M \cdot \Delta \varphi$
Κινητική ἐνέργεια	$E = \frac{1}{2} m \cdot v^2$	Κινητική ἐνέργεια	$E = \frac{1}{2} \Theta \cdot \omega^2$
Ὅρμη	$J = m \cdot v$	Στροφορμή	$G = \Theta \cdot \omega$
ᾠθηση δυνάμεως	$F \cdot \Delta t$	ᾠθηση ροπῆς	$M \cdot \Delta t$
Μεταβολή ὁρμῆς	$\Delta J = F \cdot \Delta t$	Μεταβολή στροφορμῆς	$\Delta G = M \cdot \Delta t$

Σχέσεις πού συνδέουν τῆ μεταφορική μέ τῆ στροφική κίνηση

Μῆκος τόξου καί γωνία στροφῆς	$s = R \cdot \varphi$
Ταχύτητα καί γωνιακή ταχύτητα	$v = \omega \cdot R$
Κεντρομόλος ἐπιτάχυνση	$\gamma_k = \omega^2 \cdot R$
Ἐπιτρόχια ἐπιτάχυνση	$\gamma_E = \alpha \cdot R$

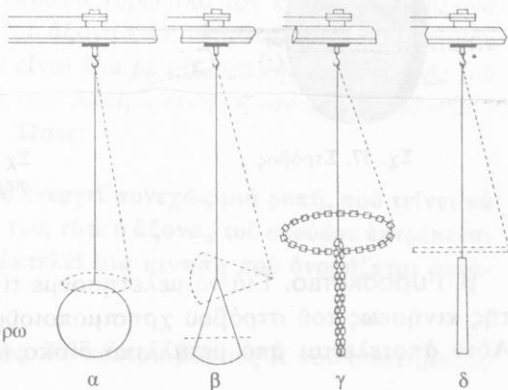
31. 30α. Ἐλεύθεροι ἄξονες περιστροφῆς

Ὅταν μιά ὁμογενῆς σφαῖρα περιστρέφεται γύρω ἀπό μιά διάμετρό της, οἱ φυγόκεντρες δυνάμεις, πού ἀναπτύσσονται στά ὑλικά σημεῖα τῆς σφαίρας, καταργοῦνται ἀμοιβαῖα, γιατί τά ὑλικά σημεῖα διατάσσονται συμμετρικά γύρω ἀπό τόν ἄξονα περιστροφῆς. Ἔτσι οἱ φυγόκεντρες δυνάμεις δέν προκαλοῦν καμιά ἀλλαγῆ στή διεύθυνση τοῦ ἄξονα περιστροφῆς. Σ' αὐτή τήν περίπτωση ὁ ἄξονας περιστροφῆς λέγεται ἐλεύθερος ἄξονας. Γενικά ὅλα τά σώματα ἔχουν ἐλεύθερους ἄξονες, πού περνοῦν ἀπό τό κέντρο βάρους τοῦ σώματος. Ἡ σφαῖρα ἔχει ἅπειρους ἐλεύθερους ἄξονες. Σέ κάθε ἄλλο ὅμως σῶμα ὑπάρχουν τουλάχιστον τρεῖς ἐλεύθεροι ἄξονες, πού ὁ καθένας εἶναι κάθετος στοῦ ἐπίπεδο τῶν δύο ἄλλων.

Ὅταν ἓνα στερεό, πού περιστρέφεται γρήγορα, μπορεῖ νά ἐκλέξει ἀνάμεσα στοὺς διάφορους ἐλεύθερους ἄξονές του, τότε τό σῶμα προ-

τιμὰ ἐκεῖνο τόν ἐλεύθερο ἄξονα, ὡς πρὸς τόν ὁποῖο τὸ σῶμα ἀποκτᾷ τὴ μεγαλύτερη ροπή ἀδράνειας. Σ' αὐτὴ τὴν περίπτωση παρατηροῦμε ὅτι οἱ στοιχειώδεις μάζες τοῦ στερεοῦ σώματος προσπαθοῦν νὰ ἀπομακρυνθοῦν, ὅσο μποροῦν περισσότερο ἀπὸ τόν ἄξονα περιστροφῆς. Αὐτὸ φαίνεται στὸ ἐξῆς πείραμα. Ἕνας ὁμογενῆς κυκλικὸς δίσκος εἶναι στερεωμένος στὴ μιὰ ἄκρη σύρματος, πού ἡ προέκτασή του συμπίπτει μέ μιὰ διάμετρο τοῦ δίσκου (ἄξονας συμμετρίας). Ὄταν τὸ σύρμα στρέφεται πολὺ γρήγορα γύρω ἀπὸ τόν κατὰ μῆκος ἄξονά του (σχ. 56α), ὁ δίσκος παίρνει ὀριζόντια θέση καὶ ἐξακολουθεῖ νὰ στρέφεται γύρω ἀπὸ ἓναν ἐλεύθερο ἄξονα, πού περνάει ἀπὸ τὸ κέντρο βάρους τοῦ δίσκου καὶ εἶναι κάθετος στὸ ἐπίπεδο τοῦ δίσκου. Ἄν διαταράξουμε γιὰ λίγο τὸ στρεφόμενο δίσκο, αὐτὸς ξανάρχεται στὴν ὀριζόντια θέση. Γι' αὐτὸ λέμε ὅτι αὐτὸς ὁ ἐλεύθερος ἄξονας εἶναι *εὐσταθὴς ἐλεύθερος ἄξονας*. Τὸ στερεὸ σῶμα ὡς πρὸς αὐτὸ τόν ἄξονα ἔχει *τὴ μέγιστη ροπή ἀδράνειας*. Τὸ ἴδιο φαινόμενο παρατηροῦμε καὶ ὅταν περιστρέφεται γρήγορα ἓνας κῶνος, μιὰ θηλιά ἀπὸ ἄλυσίδα, ἓνας κύλινδρος (σχ. 56β, γ, δ). Ἡ περιστροφή τοῦ στερεοῦ γύρω ἀπὸ ἐλεύθερο ἄξονα μέγιστης ροπῆς ἀδράνειας δημιουργεῖ κατάσταση *εὐσταθοῦς* περιστροφῆς τοῦ στερεοῦ (*εὐσταθὴς ἐλεύθερος ἄξονας*). Ἀντίθετα ἡ περιστροφή τοῦ στερεοῦ γύρω ἀπὸ ἐλεύθερο ἄξονα ἐλάχιστης ροπῆς ἀδράνειας δημιουργεῖ κατάσταση *ἀσταθοῦς* περιστροφῆς τοῦ στερεοῦ (*ἀσταθὴς ἐλεύθερος ἄξονας*). Ὡστε:

Ἡ περιστροφή στερεοῦ σώματος εἶναι εὐσταθής, ὅταν γίνεται γύρω ἀπὸ τόν ἐλεύθερο ἄξονα τῆς μέγιστης ροπῆς ἀδράνειας.

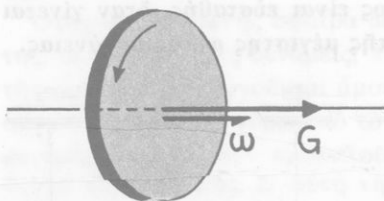


Σχ. 56. Περιστροφή στερεοῦ γύρω ἀπὸ ἐλεύθερο ἄξονα.

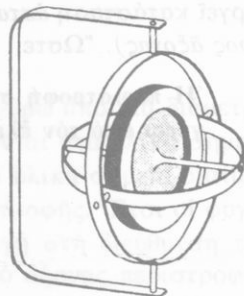
32. Στρόβος

α. ~~Παρατήρηση~~ Διατήρηση του άξονα περιστροφής του στρόβου. Ονομάζεται *στρόβος* ένας κυκλικός δίσκος που έχει μεγάλη μάζα και περιστρέφεται πολύ γρήγορα γύρω από άξονα, που περνάει από το κέντρο βάρους του δίσκου και είναι κάθετος στο επίπεδο του δίσκου (σχ. 57). Ο άξονας αυτός είναι άξονας συμμετρίας, ελεύθερος άξονας και άξονας της μέγιστης ροπής αδράνειας. Μία βαριά σβούρα, που στρέφεται πολύ γρήγορα, αποτελεί στρόβο. Τα άνυσματά της γωνιακής ταχύτητας $\vec{\omega}$ και της στροφορμής $\vec{G}$ έχουν φορέα τον άξονα περιστροφής του στρόβου. Όταν στο στρεφόμενο στρόβο δέν ενεργεί εξωτερική ροπή, το άνυσμα της στροφορμής του $\vec{G}$ διατηρείται σταθερό (κατά διεύθυνση, φορά και μέτρο). Έτσι ο στρεφόμενος στρόβος διατηρεί *αμετάβλητη τη διεύθυνση του άξονά του*. Αυτό δείχνεται πειραματικά με τη διάταξη του σχήματος 58. Ο άξονας του στρόβου στηρίζεται σε σύστημα δακτυλίων, που οι άξονες περιστροφής τους είναι κάθετοι μεταξύ τους (διάταξη Cardan). Όταν ο στρόβος στρέφεται γρήγορα, παρατηρούμε ότι όπωσδήποτε και αν μετακινήσουμε τη διάταξη αυτή, ο άξονας του στρόβου *δέν αλλάζει διεύθυνση*. Ωστε:

“Όταν στο στρόβο δέν ενεργεί εξωτερική ροπή, ο στρόβος διατηρεί σταθερή τη διεύθυνση του άξονα περιστροφής του.

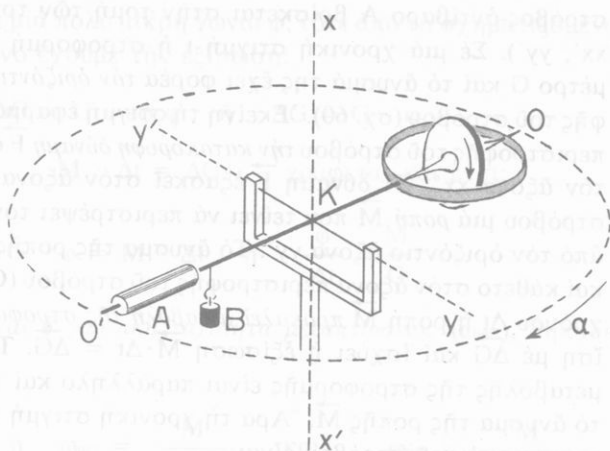


Σχ. 57. Στρόβος.



Σχ. 58. Η διεύθυνση του άξονα περιστροφής διατηρείται σταθερή.

β. Γυροσκόπιο. Για να μελετήσουμε τις ενδιαφέρουσες ιδιότητες της κινήσεως του στρόβου χρησιμοποιούμε το *γυροσκόπιο* (σχ. 59). Αυτό αποτελείται από μεταλλικό δίσκο (στρόβο), που έχει μεγάλη



Σχ. 59. Γυροσκόπιο.

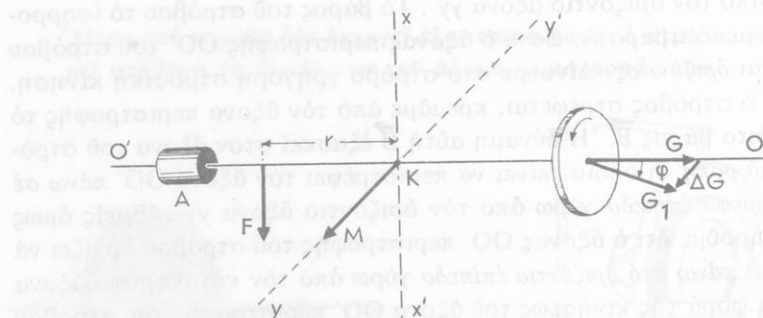
μάζα και στρέφεται πολύ γρήγορα γύρω από άξονα OO' . 'Ο άξονας αυτός μπορεί νά στρέφεται γύρω από τόν κατακόρυφο άξονα xx' και γύρω από τόν όριζόντιο άξονα yy' . Τό βάρος του στρόβου τό ισορροπούμε μέ αντίβαρο A , ώστε ό άξονας περιστροφής OO' του στρόβου νά είναι όριζόντιος. Δίνουμε στό στρόβο γρήγορη στροφική κίνηση. "Όταν ό στρόβος στρέφεται, κρεμάμε από τόν άξονα περιστροφής τό πρόσθετο βάρος B . 'Η δύναμη αυτή $\vec{B}$ έξασκεί στόν άξονα του στρόβου μία ροπή, ή όποία τείνει νά περιστρέψει τόν άξονα OO' πάνω σέ κατακόρυφο επίπεδο γύρω από τόν όριζόντιο άξονα yy' . 'Εμείς όμως παρατηρούμε ότι ό άξονας OO' περιστροφής του στρόβου αρχίζει νά κινείται πάνω στό όριζόντιο επίπεδο γύρω από τόν κατακόρυφο άξονα xx' . 'Η φορά τής κίνησης του άξονα OO' περιστροφής του στρόβου πάνω στό όριζόντιο επίπεδο είναι ίδια μέ τή φορά τής περιστροφής του στρόβου γύρω από τόν άξονά του. Αυτή ή κίνηση του άξονα του στρόβου όνομάζεται μετάπτωση. "Ωστε:

"Όταν πάνω στό στρόβο ενεργεί συνεχώς μία ροπή, πού τείνει νά περιστρέψει τόν άξονά του, τότε ό άξονας του στρόβου εκτρέπεται κατά όρθή γωνία και έκτελεί μία κίνηση πού όνομάζεται μετάπτωση.

'Ερμηνεία τής μεταπτώσεως. Τό κέντρο βάρους K του συστήματος

στρόβος-άντιβαρο Α βρίσκεται στην τομή των τριών αξόνων (ΟΟ', xx', yy'). Σε μία χρονική στιγμή t ή στροφορμή του στρόβου έχει μέτρο G και τό άνυσμά της έχει φορέα τόν οριζόντιο άξονα περιστροφής του στρόβου (σχ. 60). Έκείνη τή στιγμή εφαρμόζουμε στον άξονα περιστροφής του στρόβου τήν κατακόρυφη δύναμη $\vec{F}$ σε απόσταση r από τόν άξονα xx'. Η δύναμη $\vec{F}$ έξασκει στον άξονα περιστροφής του στρόβου μία ροπή $\vec{M}$ πού τείνει νά περιστρέψει τόν άξονα ΟΟ' γύρω από τόν οριζόντιο άξονα yy'. Τό άνυσμα της ροπής $\vec{M}$ είναι οριζόντιο καί κάθετο στον άξονα περιστροφής του στρόβου (ΟΟ'). Στη διάρκεια χρόνου Δt ή ροπή $\vec{M}$ προκαλεί μεταβολή της στροφορμής του στρόβου ίση μέ $\Delta \vec{G}$ καί ισχύει ή εξίσωση $\vec{M} \cdot \Delta t = \Delta \vec{G}$. Τό άνυσμα $\Delta \vec{G}$ της μεταβολής της στροφορμής είναι παράλληλο καί της ίδιας φορᾶς μέ τό άνυσμα της ροπής $\vec{M}$. Άρα τή χρονική στιγμή $t + \Delta t$ ή καινούρια στροφορμή του στρόβου είναι:

$$\vec{G}_1 = \vec{G} + \Delta \vec{G}$$



Σχ. 60. Έρμηνεία της μεταπτώσεως.

Τό άνυσμα $\vec{G}_1$ πρέπει νά είναι κάθετο στο έπίπεδο του δίσκου του στρόβου καί γι' αυτό ο άξονας περιστροφής του στρόβου (ΟΟ') στρέφεται καί παίρνει τή διεύθυνση του άνύσματος της καινούριας στροφορμής $\vec{G}_1$. Έτσι δημιουργείται συνεχής μετακίνηση του άξονα περιστροφής ΟΟ' πάνω σε οριζόντιο έπίπεδο, δηλαδή προκαλείται ή μετάπτωση του άξονα του στρόβου.

Έάν στη διάρκεια του χρόνου Δt ο άξονας περιστροφής του στρό-

βου στραφεῖ κατά μία πολύ μικρή γωνία φ , τότε από τό σχηματιζόμενο ὀρθογώνιο τρίγωνο ἔχουμε τὴν ἐξίσωση:

$$\Delta G = G \cdot \varepsilon\varphi \quad \text{ἢ} \quad \Delta G = G \cdot \varphi$$

Ἄρα ἡ ἐξίσωση $M \cdot \Delta t = \Delta G$ γράφεται καί ἔτσι:

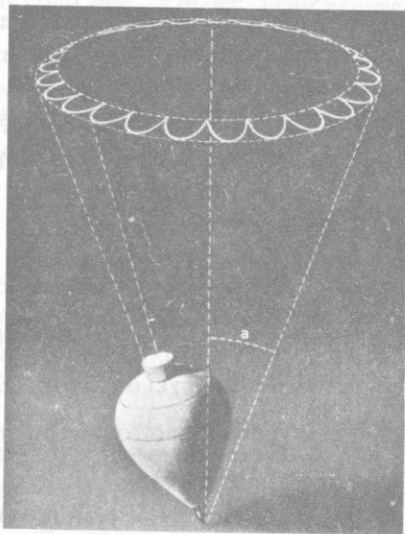
$$G \cdot \varphi = M \cdot \Delta t \quad \text{ἢ} \quad \frac{\varphi}{\Delta t} = \frac{M}{G}$$

Ἀλλά $\varphi/\Delta t$ εἶναι ἡ *γωνιακὴ ταχύτητα μεταπτώσεως* ($\omega_{\text{μετ}}$), δηλαδή εἶναι:

$$\omega_{\text{μετ}} = \frac{M}{G} \quad \text{ἢ} \quad \omega_{\text{μετ}} = \frac{M}{\Theta \cdot \omega} \quad \text{καί} \quad \omega_{\text{μετ}} = \frac{M}{\Theta \cdot 2\pi\nu}$$

ὅπου ν εἶναι ἡ συχνότητα περιστροφῆς τοῦ στρόβου.

Κλόνιση τοῦ ἄξονα τοῦ στρόβου. Στό παραπάνω πείραμα μέ τό γυροσκοπιο βλέπουμε ὅτι ὁ ἄξονας τοῦ στρόβου ἐκτελεῖ *μετάπτωση*, ἀλλά ταυτόχρονα ἐκτελεῖ καί μία μικρὴ ταλάντωση. Αὕτὴ ἡ δευτέρη



Σχ. 61. Μετάπτωση καί κλόνιση τοῦ ἄξονα τῆς σβούρας.

κίνηση του άξονα του στρόβου ονομάζεται *κλόνιση* και οφείλεται στο ότι το κέντρο βάρους του συστήματος στρόβος-αντίβαρο Α δέ συμπίπτει με το σημείο στηρίξεως του συστήματος. "Αν παρατηρήσουμε από πάνω μία βαριά σβούρα πού στρέφεται πολύ γρήγορα, βλέπουμε ότι ή άκρη του άξονά της εκτελεί *μετάπτωση* και *κλόνιση* (σχ. 61). 'Η μετάπτωση προκαλείται από τό βάρος $\vec{B}$ τής σβούρας, τό όποιο τείνει νά κατεβάσει τόν άξονα περιστροφής. Τότε ό άξονας εκτρέπεται κατά όρθή γωνία και διαγράφει *κωνική επιφάνεια*.

γ. 'Εφαρμογές τών ιδιοτήτων του στρόβου. Σέ πολλές εφαρμογές *έκμεταλλευόμαστε* τίς ιδιότητες του στρόβου.

1. *Στή δισκοβολία* δίνουμε στο δίσκο όσο μπορούμε πιό γρήγορη περιστροφική κίνηση και τότε ό δίσκος είναι στρόβος, πού διατηρεί σταθερή τή διεύθυνση του άξονά του.

2. *Στή βλήτική* δίνουμε στο βλήμα γρήγορη περιστροφική κίνηση μέ ένα σύστημα έλικώσεων, πού υπάρχουν στα έσωτερικά τοιχώματα τής κάνης.

3. *Στήν αεροπορία* χρησιμοποιούμε τό γυροσκόπιο για τήν *αυτόματη πλοήγηση*.

4. *Στή ναυπηγική* χρησιμοποιούμε γυροσκόπια, για νά εξασφαλίσουμε μεγαλύτερη ευστάθεια του πλοίου.

5. 'Η *γυροσκοπική πυξίδα* είναι στρόβος, πού διατηρεί πάντοτε τόν άξονά του παράλληλο μέ τόν άξονα τής Γής.

6. 'Η *Γή* είναι *τεράστιος στρόβος*, πού ό άξονάς του εκτελεί μετάπτωση και κλόνιση. 'Η μετάπτωση οφείλεται στην έλξη του 'Ηλίου και ή κλόνιση οφείλεται στην έλξη τής Σελήνης.

Προβλήματα

62. Μιά σφαίρα έχει ακτίνα R, μάζα m και ροπή αδράνειας ως προς άξονα πού περνάει από τό κέντρο της ίση μέ $\Theta = \frac{2}{5} mR^2$. 'Αφήνουμε τή σφαίρα ελεύθερη νά κυλίσει από τήν κορυφή κεκλιμένου επιπέδου, ή όποία βρίσκεται σέ ύψος h πάνω από τό όριζόντιο επίπεδο. Πόση

ταχύτητα $υ$ έχει τό κέντρο βάρους της σφαίρας, όταν αυτή φτάνει στο κατώτερο σημείο του κεκλιμένου επιπέδου και πόση είναι τότε ή γωνιακή ταχύτητα $ω$ καί ή κινητική ενέργεια E της σφαίρας;

Έφαρμογή: $h = 40 \text{ cm}$. $R = 10 \text{ cm}$. $m = 3 \text{ kg}$. $g = 10 \text{ m/sec}^2$

63. Μιά όμογενής ράβδος έχει μήκος $l = 2 \text{ m}$ καί στέκεται κατακόρυφη πάνω σέ όριζόντιο έδαφος. Μέ πόση ταχύτητα $υ$ φτάνει στο έδαφος ή άνωτερη άκρη της ράβδου, όταν ή ράβδος ανατρέπεται; Η ροπή αδράνειας της ράβδου ως προς άξονα κάθετο στή ράβδο καί ό όποιος περνάει από τήν άκρη της ράβδου είναι $\Theta = \frac{1}{3} m \cdot l^2$, όπου m ή μάζα της ράβδου. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

64. Ό κινητήριος άξονας ενός αυτοκινήτου έκτελεί 3000 στροφές τό λεπτό καί μεταδίδει από τή μηχανή στους πίσω τροχούς ισχύ $P = 60 \text{ kW}$. Πόση είναι ή ροπή πού αναπτύσσει ή μηχανή πάνω στον άξονα;

65. Ένας όμογενής δίσκος έχει διάμετρο $2R = 40 \text{ cm}$, μάζα $m = 3 \text{ kg}$ καί στρέφεται γύρω από άξονα πού περνάει από τό κέντρο του δίσκου καί είναι κάθετος στο επίπεδο του δίσκου. Η ροπή αδράνειας του δίσκου ως προς αυτό τόν άξονα είναι $\Theta = \frac{1}{2} m \cdot R^2$. Στην περιφέρεια του δίσκου καί κάθετα στήν ίδια πάντοτε άκτίνα εφαρμόζεται δύναμη F . Πόσο πρέπει νά είναι τό μέτρο αυτής της δύναμης, ώστε ό δίσκος νά στρέφεται μέ γωνιακή επιτάχυνση $\alpha = 2 \text{ rad/sec}^2$; Πόση κινητική ενέργεια E έχει ό δίσκος μετά χρόνο $t = 4 \text{ sec}$ από τή στιγμή πού ξεκίνησε από τήν ήρεμία;

66. Μιά έλικά αεροπλάνου έχει μάζα $m = 50 \text{ kg}$, πού τή θεωρούμε συγκεντρωμένη σέ απόσταση $R = 60 \text{ cm}$ από τόν άξονα περιστροφής. Όταν ή έλικά στρέφεται μέ γωνιακή επιτάχυνση $\alpha = 15 \text{ rad/sec}^2$, πόση είναι ή ροπή M πού εφαρμόζεται πάνω στήν έλικά;

67. Ένας σφόνδυλος αρχίζει νά στρέφεται μέ γωνιακή επιτάχυνση $\alpha = 3 \text{ rad/sec}^2$ καί στή χρονική στιγμή t έχει αποκτήσει συχνότητα $\nu = 24 \text{ Hz}$. Νά βρεθεί ό χρόνος t καί πόσες στροφές N έκανε ό σφόνδυλος, ώσπου νά αποκτήσει αυτή τή συχνότητα.

68. Ένας ομογενής δίσκος έχει διάμετρο $2R = 1,20 \text{ m}$, μάζα $m = 300 \text{ kg}$ και στρέφεται χωρίς τριβές γύρω από άξονα κάθετο στο επίπεδο του δίσκου και ο οποίος περνάει από το κέντρο βάρους του δίσκου. Η ροπή αδράνειας του δίσκου ως προς αυτό τον άξονα είναι $\Theta = \frac{1}{2} m R^2$. α) Πόση γωνιακή επιτάχυνση α αποκτά ο δίσκος, όταν ενεργεί πάνω του συνεχώς μία ροπή ίση με $M = 378 \text{ N} \cdot \text{m}$; β) Αν ο δίσκος στρέφεται ομαλά με συχνότητα $\nu = 20 \text{ Hz}$, πόση ροπή M_1 πρέπει να ενεργήσει συνεχώς πάνω στο δίσκο, ώστε αυτός να σταματήσει στη διάρκεια του χρόνου $t = 180 \text{ sec}$;

69. Μία ομογενής σφαίρα έχει μάζα m , ακτίνα R και αφήνεται ελεύθερη να κυλίσει κατά μήκος κεκλιμένου επιπέδου, που έχει κλίση $\varphi = 30^\circ$. α) Όταν το κέντρο βάρους της σφαίρας έχει μεταφορική ταχύτητα v , να βρεθεί ότι η ολική κινητική ενέργεια της σφαίρας δίνεται από την εξίσωση $E = \frac{7}{10} m \cdot v^2$. β) Να βρεθεί η ταχύτητα v του κέντρου βάρους της σφαίρας, όταν αυτή θα έχει διατρέξει πάνω στο κεκλιμένο επίπεδο διάστημα $s = 2 \text{ m}$ στις εξής περιπτώσεις: 1) όταν δεν υπάρχουν τριβές και 2) όταν υπάρχουν τριβές, που η συνισταμένη τους T εφαρμόζεται στο κέντρο βάρους της σφαίρας και είναι ίση με το $1/80$ της δύναμεις F που προκαλεί την κάθοδο της σφαίρας. Η ροπή αδράνειας της σφαίρας ως προς άξονα, που περνάει από το κέντρο της, είναι $\Theta = \frac{2}{5} m R^2$. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

18
70. Μία μάζα $m = 100 \text{ gr}$ μπορεί να γλιστράει χωρίς τριβή πάνω σε μία οριζόντια ράβδο AB . Η ράβδος AB είναι στερεωμένη στο κέντρο της O πάνω σε κατακόρυφο άξονα (Δ). Η μάζα m θεωρείται ως υλικό σημείο και αρχικά ισορροπεί σε απόσταση $OG = l = 16 \text{ cm}$. Ένα λεπτό νήμα συνδέει τη μάζα m με το σημείο O . Το τμήμα OA της ράβδου έχει μήκος $OA = L = 32 \text{ cm}$. Η ροπή αδράνειας της ομογενούς ράβδου AB ως προς τον άξονα (Δ) είναι $\Theta = 10^{-2} \text{ kg} \cdot \text{m}^2$. Δίνουμε στο σύστημα μία γωνιακή ταχύτητα $\omega_1 = 5 \text{ rad/sec}$ και έπειτα το αφήνουμε ελεύθερο. Το νήμα σπάει και η μάζα m πετάγεται στην άκρη A της ράβδου. Πόση είναι η νέα γωνιακή ταχύτητα ω_2 του συστήματος;

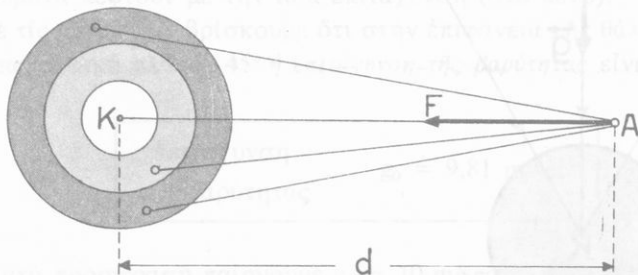
71. Δύο ίσες μάζες $m_1 = m_2 = 2 \text{ gr}$ είναι στερεωμένες στις άκρες μιᾶς ράβδου ΑΒ, πού έχει ἀσήμαντη μάζα, μήκος $2l = 60 \text{ cm}$ καὶ στρέφεται χωρίς τριβή μέ συχνότητα $\nu = 2 \text{ Hz}$ γύρω ἀπό ὀριζόντιο ἄξονα, πού περνάει ἀπό τό μέσο Ο τῆς ράβδου. α) Νά βρεθεῖ ἡ στροφορμή G τοῦ συστήματος. β) Μέ μιά διάταξη, πού δέ δημιουργεῖ ἐξωτερικές δυνάμεις, μετακινούμε ταυτόχρονα τίς δύο μάζες m_1 καὶ m_2 καί τίς φέρνουμε σέ ἀπόσταση $l_1 = 10 \text{ cm}$ ἀπό τό σημεῖο Ο. Νά βρεθεῖ ἡ νέα γωνιακή ταχύτητα ω_1 τοῦ συστήματος καί ἡ νέα συχνότητα ν_1 .

να' μπει το μανό

Πεδίο βαρύτητας τῆς Γῆς

33. Τό πεδίο βαρύτητας τῆς Γῆς

Ὅπως ξέρουμε ἡ μάζα τῆς Γῆς δημιουργεῖ γύρω ἀπό τή Γῆ τό πεδίο βαρύτητας τῆς Γῆς, δηλαδή ἕνα χώρο μέσα στόν ὁποῖο πρέπει νά βρίσκεται ἕνα σῶμα, γιά νά ἐλκεται ἀπό τή Γῆ. Ἄν κατά προσέγγιση θεωρήσουμε ὅτι ἡ Γῆ εἶναι σφαῖρα ἀκτίνας R καί ἀποτελεῖται ἀπό ὁμογενή ὁμόκεντρα στρώματα (σχ. 62), τότε ἀποδείχεται ὅτι:



Σχ. 62. Ἡ ἐλξη F πού ἐξασκεῖ ἡ Γῆ πάνω στό ὑλικό σημεῖο Α.

Ἡ ἔλξη ($\vec{F}$) πού ἐξασκεῖ ἡ Γῆ πάνω σέ ἓνα ὑλικό σημεῖο μάζας m , πού βρίσκεται σέ ἀπόσταση d ἀπό τό κέντρο τῆς Γῆς, δίνεται ἀπό τό νόμο τοῦ Νεύτωνα, ἂν θεωρήσουμε ὅτι ὅλη ἡ μάζα M τῆς Γῆς εἶναι συγκεντρωμένη στό κέντρο τῆς Γῆς.

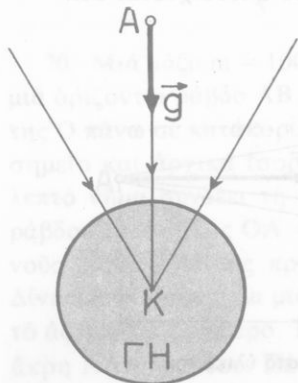
Δηλαδή δεχόμαστε ὅτι σ' αὐτή τήν περίπτωση ἡ Γῆ θεωρεῖται ὡς ὑλικό σημεῖο, πού συμπίπτει μέ τό κέντρο τῆς Γῆς καί ἔχει μάζα M ἴση μέ ὅλη τή μάζα τῆς Γῆς. Τότε ἔχουμε τήν ἐξίσωση:

$$\text{ἔλξη τῆς Γῆς} \quad F = k \cdot \frac{M \cdot m}{d^2} \quad (1)$$

ὅπου k εἶναι ἡ σταθερή τῆς παγκόσμιος ἔλξεως:

$$k = 6,67 \cdot 10^{-11} \text{ N} \cdot \text{m}^2/\text{kg}^2$$

α. Βάρος ὑλικοῦ σημείου. Ἡ ἐξίσωση (1) δίνει τό μέτρο τῆς δυνάμεως $\vec{F}$ πού ἐξασκεῖ ἡ μάζα τῆς Γῆς πάνω στή μάζα τοῦ ὑλικοῦ σημείου A . Αὐτή ἡ ἔλξη $\vec{F}$ εἶναι ἡ δύναμη πού ὀνομάζουμε **βάρος** $\vec{B}$ τοῦ ὑλικοῦ σημείου A . Πειραματικά βρήκαμε ὅτι ἡ δύναμη $\vec{B}$ εἶναι κατακόρυφη (δηλαδή ἔχει τή διεύθυνση τῆς ἀκτίνας τῆς Γῆς), δίνει στή μάζα m τοῦ ὑλικοῦ σημείου A ἐπιτάχυνση $\vec{g}$, πού ἔχει τή διεύθυνση καί τή φορά τῆς δυνάμεως $\vec{B}$ (σχ. 63) καί ἰσχύει ἡ ἐξίσωση $\vec{B} = m \cdot \vec{g}$.



Σχ. 63. Ἡ ἐπιτάχυνση τῆς βαρύτητας $\vec{g}$ εἶναι κατακόρυφη.

Τό μέτρο του βάρους του υλικού σημείου A είναι $B = m \cdot g$.

"Αν εκφράσουμε ότι τό βάρος $\vec{B}$ είναι ή δύναμη βαρύτητας $\vec{F}$ που εξασκεί πάνω στή μάζα m τό πεδίο βαρύτητας τής Γης, έχουμε τήν *αλγεβρική* εξίσωση:

$$m \cdot g = k \cdot \frac{M \cdot m}{d^2} \quad \text{άρα} \quad g = k \cdot \frac{M}{d^2}$$

Η επιτάχυνση τής βαρύτητας (g) μεταβάλλεται αντιστρόφως ανάλογα μέ τό τετράγωνο τής απόστάσεως (d) από τό κέντρο τής Γης.

34. Μεταβολή τής τιμής του g μέ τό ύψος

"Αν θεωρήσουμε ότι ή Γη είναι σφαιρική, μέ ακτίνα R , τότε στήν επιφάνεια τής Γης ή επιτάχυνση τής βαρύτητας έχει μέτρο ίσο μέ:

$$g_0 = k \cdot \frac{M}{R^2} = \text{σταθ.} \quad (1)$$

"Ωστε, σέ απόσταση R από τό κέντρο τής Γης, δηλαδή στόν ίδιο τόπο, ή επιτάχυνση τής βαρύτητας είναι σταθερή. Τό συμπέρασμα αυτό τό διαπιστώσαμε καί πειραματικά, γιατί βρήκαμε ότι στόν ίδιο τόπο όλα τά σώματα πέφτουν μέ τήν ίδια επιτάχυνση (στό κενό).

Μέ τίς μετρήσεις βρίσκουμε ότι στήν επιφάνεια τής θάλασσας καί σέ γεωγραφικό πλάτος 45° ή επιτάχυνση τής βαρύτητας είναι ίση μέ:

$$\begin{array}{l} \text{επιτάχυνση} \\ \text{τής βαρύτητας} \end{array} \quad g_0 = 9,81 \text{ m/sec}^2$$

Κατά προσέγγιση παίρνουμε $g_0 \approx 10 \text{ m/sec}^2$. Σέ ύψος h πάνω από τήν επιφάνεια τής Γης ή επιτάχυνση τής βαρύτητας έχει μέτρο ίσο μέ:

$$\underline{g_h} = k \cdot \frac{M}{(R+h)^2} \quad (2)$$

Εάν διαιρέσουμε κατά μέλη τις εξισώσεις (1) και (2), βρίσκουμε ότι στο ύψος h ή επιτάχυνση της βαρύτητας δίνεται από την εξίσωση:

τιμή του g σέ ύψος h	$\underline{g_h} = g_0 \cdot \frac{R^2}{(R+h)^2}$	(3)
-----------------------------	---	-----

Αν κατά προσέγγιση πάρουμε $R = 6400$ km, τότε σέ ύψος $h = 600$ km πάνω από την επιφάνεια της θάλασσας, τό g έχει την τιμή:

$$\underline{g_h} = g_0 \cdot \frac{(6400 \text{ km})^2}{(7000 \text{ km})^2} \quad \text{καί} \quad \underline{g_h} \approx 0,8 g_0$$

α. Μικρές μεταβολές του ύψους. Όταν τό ύψος h είναι μικρό σχετικά μέ την ακτίνα της Γης R , από την εξίσωση (3) βρίσκουμε ότι στο ύψος h τό g έχει την τιμή:

τιμή του g σέ ύψος h	$\underline{g_h} = g_0 \left(1 - \frac{2h}{R} \right)$	(4)
-----------------------------	---	-----

Όταν λοιπόν ανεβαίνουμε σέ ύψος h πάνω από την επιφάνεια της θάλασσας, ή ελάττωση της τιμής του g είναι:

$$\Delta g = g_0 - g_h \quad \text{καί} \quad \Delta g = \frac{2h}{R} \cdot g_0$$

Εύρεση της εξισώσεως (4). Από την εξίσωση (3) έχουμε:

$$\frac{g_0}{g_h} = \left(\frac{R+h}{R} \right)^2 \quad \text{ή} \quad \frac{g_0}{g_h} = \left(1 + \frac{h}{R} \right)^2$$

Επειδή τό h/R είναι πολύ μικρό, μπορούμε κατά προσέγγιση νά θεωρήσουμε ότι τό $(h/R)^2$ είναι άσήμαντο καί έπομένως είναι:

$$\underline{g_0} = \left(1 + \frac{2h}{R} \right) \quad \text{καί} \quad \underline{g_h} = \frac{g_0}{\left(1 + \frac{2h}{R} \right)}$$

Αν πολλαπλασιάσουμε καί τούς δύο όρους του κλάσματος επί $\left(1 - \frac{2h}{R} \right)$ καί παραλείψουμε τό $(h/R)^2$, βρίσκουμε:

$$\underline{g_h} = g_0 \left(1 - \frac{2h}{R} \right)$$

B_h

Ένα σώμα, πού στην έπιφάνεια της θάλασσας έχει βάρος $B_0 = mg_0$, σέ ύψος h έχει βάρος $\underline{B_h} = m\underline{g_h}$. Η έλάττωση του βάρους είναι $\Delta B = B_0 - B_h$ άρα:

$$\Delta B = m(g_0 - \underline{g_h}) = mg_0 \cdot \frac{2h}{R} \quad \text{καί} \quad \Delta B = B_0 \cdot \frac{2h}{R}$$

Αν π.χ. είναι $B_0 = 100 \text{ kp}$, $R \approx 6400 \text{ km}$ καί $h = 4 \text{ km}$, τότε ή έλάττωση του βάρους είναι $\Delta B = 0,125 \text{ kp}$.

β. Πειραματική άπόδειξη. Τό έκκρεμές ενός ρολογιού στην έπιφάνεια της θάλασσας καί σέ ύψος h έχει αντίστοιχα περίοδο T_0 καί T_h , πού δίνονται άπό τίς εξισώσεις:

12/12

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g_0}} \quad \text{καί} \quad T_h = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g_h}} \quad \text{άρα} \quad \frac{T_h}{T_0} = \sqrt{\frac{g_0}{g_h}}$$

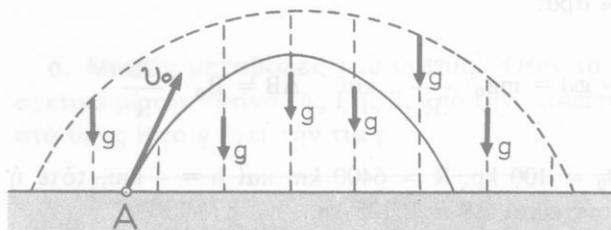
$$\eta \quad \frac{T_h}{T_0} = \sqrt{\left(\frac{R+h}{R} \right)^2} = 1 + \frac{h}{R}$$

$$\text{καί} \quad T_h = T_0 \left(1 + \frac{h}{R} \right) \quad (5)$$

Επειδή είναι $g_h < g_0$ έπεται ότι είναι $T_h > T_0$. Η εξίσωση (5) επαληθεύεται, αν στο ύψος h μετρήσουμε πόσο καθυστερεί το ρολόι στη διάρκεια μιᾶς ἡμέρας.

35. Ἡ πραγματική τροχιά τῶν βλημάτων

Όταν ἀπὸ ἓνα σημεῖο A τῆς ἐπιφάνειας τῆς Γῆς ἐκτοξεύουμε ἓνα βλήμα μὲ ἀρχικὴ ταχύτητα v_0 καὶ μὲ ὁρισμένη γωνία βολῆς (σχ. 64), βρίσκουμε ὅτι ἡ τροχιά τοῦ βλήματος εἶναι παραβολή (§ 13) καὶ ἓνα σημεῖο τῆς εἶναι τὸ σημεῖο A . Σ' αὐτὴ τὴν περίπτωση θεωροῦμε ὅτι ἡ Γῆ εἶναι *ἐπίπεδη* καὶ ὅτι ἡ ἐπιτάχυνση τῆς βαρύτητας g δὲ *μεταβάλλεται* μὲ τὸ ὕψος. Αὐτὴ ἡ ἀπλοποιημένη ἐξέταση τῶν βλημάτων ἰσχύει γιὰ τὰ βλήματα τῶν πυροβόλων μας, γιατί τὸ βεληνεκές τῶν βλημάτων καὶ τὸ ὕψος ποὺ φτάνουν εἶναι μικρά σχετικά μὲ τὴν ἀκτίνα τῆς Γῆς ($R = 6366$ km).



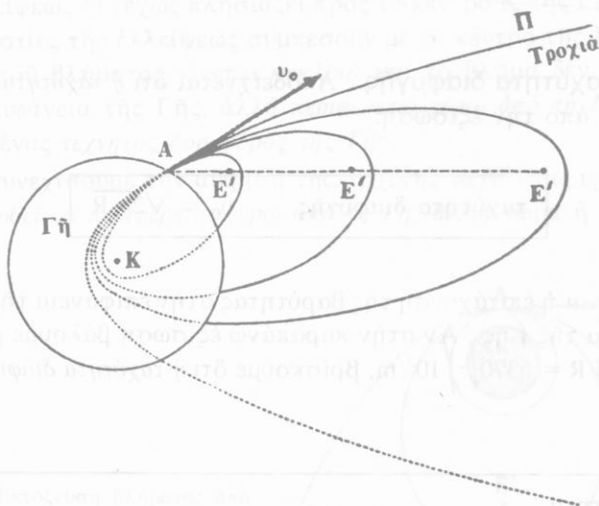
Σχ. 64. Ἡ τροχιά τοῦ βλήματος μᾶς φαίνεται παραβολή.



Σχ. 65. Δέν ξεχωρίζουμε τὸ τόξο παραβολῆς ἀπὸ τόξο ἐλλείψεως.

Ἀποδείχεται ὅτι ἡ πραγματική τροχιά τοῦ βλήματος μέσα στό γήινο πεδίο βαρύτητας εἶναι τόξο ἑλλείψεως, πού ἡ μιά ἐστία της βρίσκεται στό κέντρο τῆς Γῆς. Ἐπειδή στά συνηθισμένα βλήματα τῶν πυροβόλων μας τό βεληνεκές εἶναι πολύ μικρό σχετικά μέ τήν ἀκτίνα τῆς Γῆς, γι' αὐτό ἡ τροχιά τοῦ βλήματος μᾶς φαίνεται τόξο παραβολῆς, πού δέν μποροῦμε νά τό ξεχωρίσουμε ἀπό τόξο ἑλλείψεως (σχ. 65).

α. Ἐκτόξευση βλήματος ἀπό τήν ἐπιφάνεια τῆς Γῆς. Ἀπό ἓνα σημεῖο Α τοῦ ἐδάφους ἐκτοξεύουμε βλήματα μέ τήν ἴδια γωνία βολῆς, ἀλλά μέ διαφορετική ἀρχική ταχύτητα v_0 . Ὅταν ἡ ἀρχική ταχύτητα v_0 συνεχῶς αὐξάνεται, τότε οἱ τροχιές τῶν βλημάτων εἶναι τόξα ἑλλείψεων, πού ὅλες ἔχουν κοινό σημεῖο ἐπαφῆς τους τό σημεῖο Α, ἔχουν μιά κοινή ἐστία Ε πού βρίσκεται στό κέντρο τῆς Γῆς καί μιά δεύτερη ἐστία Ε' πού βρίσκεται πάνω σέ μιά εὐθεία πού περνάει ἀπό τό σημεῖο Α (σχ. 66). Ὅταν προοδευτικά αὐξάνεται ἡ ἀρχική ταχύτητα v_0 , ἡ δεύτερη ἐστία Ε' τῶν ἑλλείψεων συνεχῶς ἀπομακρύνεται, ἀλλά τό βλήμα διαγράφοντας ἓνα τόξο ἑλλείψεως πάντοτε ξαναγυρίζει στήν ἐπιφάνεια τῆς Γῆς.



Σχ. 66. Τό βλήμα διαγράφει τόξο ἑλλείψεως, παραβολῆς ἢ ὑπερβολῆς.

Όταν όμως η αρχική ταχύτητα λάβει μία όρισμένη τιμή, πού ονομάζεται *ταχύτητα διαφυγής* (velocity of escape), τότε η δεύτερη έστία Ε' της έλλείψεως απομακρύνεται στο άπειρο καί η τροχιά του βλήματος είναι *παραβολή*, πού η έστία της Ε βρίσκεται στο κέντρο της Γης. Καί αν η αρχική ταχύτητα του βλήματος γίνει *μεγαλύτερη* από την ταχύτητα διαφυγής, τότε η τροχιά του βλήματος είναι *υπερβολή*. Ωστε ένα βλήμα πού έκτοξεύεται από την επιφάνεια της Γης:

– αν έχει αρχική ταχύτητα *μικρότερη* από την ταχύτητα διαφυγής, διαγράφει *τόξο έλλείψεως* καί επιστρέφει στην επιφάνεια της Γης.

– αν έχει αρχική ταχύτητα *ίση ή μεγαλύτερη* από την ταχύτητα διαφυγής, διαγράφει αντίστοιχα *τόξο παραβολής ή υπερβολής* καί φεύγει για πάντα στο διάστημα.

Από τά παραπάνω συνάγεται τό εξής γενικό συμπέρασμα:

Ένα βλήμα πού έκτοξεύεται από την επιφάνεια της Γης μέ οποιαδήποτε γωνία βολής ή επιστρέφει στην επιφάνεια της Γης ή έλευθερώνεται από την έλξη της Γης καί φεύγει για πάντα στο διάστημα.

β. Η ταχύτητα διαφυγής. Αποδείχνεται ότι η ταχύτητα διαφυγής v_0 δίνεται από την εξίσωση:

$$\text{ταχύτητα διαφυγής} \quad v_0 = \sqrt{2g_0 R}$$

όπου g_0 είναι η επιτάχυνση της βαρύτητας στην επιφάνεια της Γης καί R η ακτίνα της Γης. Αν στην παραπάνω εξίσωση βάλουμε $g_0 = 9,81 \text{ m/sec}^2$ καί $R = 6370 \cdot 10^3 \text{ m}$, βρίσκουμε ότι η ταχύτητα διαφυγής είναι ίση μέ:

$$\text{ταχύτητα διαφυγής} \quad v_0 = 11,2 \cdot 10^3 \text{ m/sec} \quad \text{ή} \quad v_0 = 11,2 \text{ km/sec}$$

Ανακεφαλαιώνοντας τα παραπάνω για ένα βλήμα που εκτοξεύεται από την επιφάνεια της Γης έχουμε:

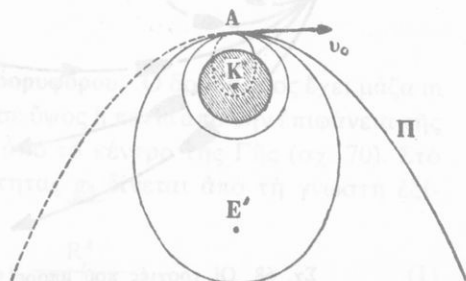
επιστροφή στη Γη $v_0 < 11,2 \text{ km/sec}$
(τροχιά έλλειψη)

διαφυγή στο διάστημα $v_0 \geq 11,2 \text{ km/sec}$
(τροχιά παραβολή ή υπερβολή)

36. Περιφορά βλήματος γύρω από τη Γη. Τεχνητός δορυφόρος.

Είδαμε ότι είναι αδύνατο να εκτοξεύσουμε ένα βλήμα, που να περιφέρεται γύρω από τη Γη. Από ένα σημείο Α, που βρίσκεται πάνω από την επιφάνεια της Γης, εκτοξεύουμε ένα βλήμα με αρχική ταχύτητα v_0 (σχ. 67). Όταν η οριζόντια αρχική ταχύτητα v_0 είναι μικρή, το βλήμα διαγράφει τόξο έλλειψως και ξαναπέφτει στην επιφάνεια της Γης. Η μιά έστια Ε της έλλειψως βρίσκεται στο κέντρο της Γης και η άλλη έστια Ε' βρίσκεται ανάμεσα στο κέντρο της Γης και το σημείο Α. Όταν η αρχική ταχύτητα v_0 συνεχώς αυξάνεται, η δεύτερη έστια Ε' της έλλειψως συνεχώς πλησιάζει προς το κέντρο Κ της Γης και όταν οι δύο έστιες της έλλειψως συμπίσουν με το κέντρο της Γης, τότε η τροχιά του βλήματος γίνεται κυκλική και το βλήμα δέν επιστρέφει στην επιφάνεια της Γης, αλλά περιφέρεται γύρω από τη Γη, δηλαδή γίνεται ένας τεχνητός δορυφόρος της Γης.

Αν συνεχίσουμε την αύξηση της αρχικής ταχύτητας v_0 , το βλήμα εξακολουθεί να περιφέρεται γύρω από τη Γη, αλλά τώρα η τροχιά του



Σχ. 67. Έκτοξευση βλήματος από σημείο πάνω από την επιφάνεια της Γης.

βλήματος είναι έλλειψη, πού η δεύτερη εστία της Ε' έχει μετατοπιστεί πέρα από τό κέντρο Κ της Γῆς (σχ. 67).

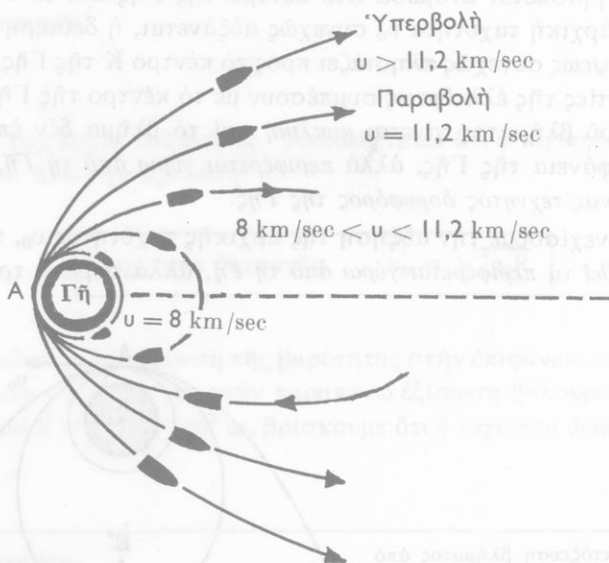
Τέλος, αν η άρχική ταχύτητα u_0 γίνει ίση ή μεγαλύτερη από την ταχύτητα διαφυγής, τότε η τροχιά του βλήματος είναι αντίστοιχα τόξο παραβολής ή ύπερβολής και τό βλήμα φεύγει για πάντα στό διάστημα.

Ωστε:

Ένα βλήμα πού έκτοξεύεται από σημείο, πού βρίσκεται πάνω από την επιφάνεια της Γῆς, μπορεί νά περιφέρεται γύρω από τή Γῆ σέ κυκλική ή έλλειπτική τροχιά, όταν η άρχική όριζόντια ταχύτητα u_0 είναι μικρότερη από την ταχύτητα διαφυγής.

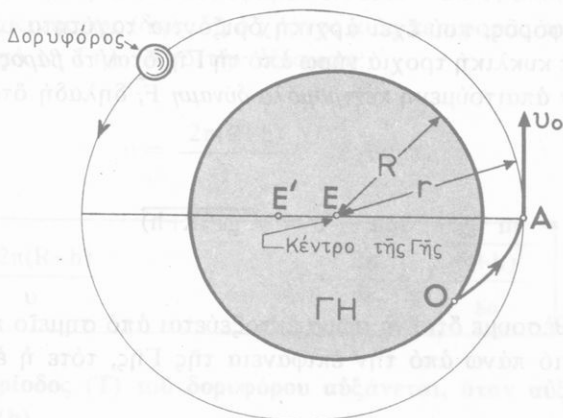
περιφορά γύρω
άπό τή Γῆ

$$u_0 < \sqrt{2g_0R} \quad \text{ή} \quad u_0 < 11,2 \text{ km/sec}$$



Σχ. 68. Οί τροχιές πού μπορεί νά διαγράψει τό βλήμα.

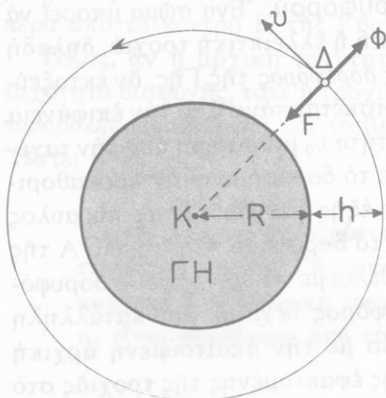
α. Κυκλική κίνηση τεχνητού δορυφόρου. Ένα σώμα μπορεί να περιφέρεται γύρω από τη Γῆ σε κυκλική ή ελλειπτική τροχιά, δηλαδή μπορεί το σώμα αυτό να γίνει τεχνητός δορυφόρος της Γῆς, ἂν ἐκτοξεύσουμε το σώμα από ένα σημείο που βρίσκεται πάνω από την ἐπιφάνεια της Γῆς καί μέ ὀριζόντια ἀρχική ταχύτητα v_0 μικρότερη ἀπό τήν ταχύτητα διαφυγῆς. Γιά νά τοποθετήσουμε τόν δορυφόρο στήν προκαθορισμένη τροχιά του, ἐφαρμόζουμε τήν ἐξῆς μέθοδο: Ένας πύραυλος διαγράφει βλητική τροχιά καί φέρνει τόν δορυφόρο στό σημείο Α τῆς κυκλικῆς ἢ ἐλλειπτικῆς τροχιάς πού θέλουμε νά διαγράψει ὁ δορυφόρος (σχ. 69). Στό σημείο Α ὁ δορυφόρος δέχεται μιᾶ κατάλληλη ὥθηση καί ξεφεύγει ἀπό τόν πύραυλο μέ τήν ἀπαιτούμενη ἀρχική ταχύτητα v_0 , πού ἔχει τή διεύθυνση τῆς ἐφαπτομένης τῆς τροχιάς στό σημείο Α.



Σχ. 69. Τοποθέτηση τεχνητοῦ δορυφόρου στήν τροχιά του.

Ἐξισώσεις τῆς κινήσεως τοῦ δορυφόρου. Ὁ δορυφόρος ἔχει μάζα m καί θά διαγράψει κυκλική τροχιά σέ ὕψος h πάνω ἀπό τήν ἐπιφάνεια τῆς Γῆς, δηλαδή σέ ἀπόσταση $R+h$ ἀπό τόν κέντρο τῆς Γῆς (σχ. 70). Στό ὕψος h ἡ ἐπιτάχυνση τῆς βαρύτητας g_h δίνεται ἀπό τή γνωστή ἐξίσωση:

$$g_h = g_0 \cdot \frac{R^2}{(R+h)^2} \quad (1)$$



Σχ. 70. Κυκλική κίνηση τεχνητού δορυφόρου.

Ο δορυφόρος, που έχει αρχική οριζόντια ταχύτητα v , μπορεί να κινείται σε κυκλική τροχιά γύρω από τη Γη, όταν το βάρος του $\vec{B}$ είναι ίσο με την απαιτούμενη κεντρομόλο δύναμη $\vec{F}$, δηλαδή όταν ισχύει η εξίσωση:

$$\frac{m \cdot v^2}{(R+h)} = m \cdot \underline{g_h} \quad \text{άρα} \quad v = \sqrt{\underline{g_h} \cdot (R+h)} \quad (2)$$

"Αν υποθέσουμε ότι ένα σώμα εκτοξεύεται από σημείο που βρίσκεται λίγο πιο πάνω από την επιφάνεια της Γης, τότε η εξίσωση (2) γράφεται:

$$v = \sqrt{g_0 \cdot R} \quad (2')$$

"Αν στην εξίσωση (2') βάλουμε $g_0 = 9,81 \text{ m/sec}^2$ και $R = 6366 \cdot 10^3 \text{ m}$, βρίσκουμε:

$$v = 7,9 \cdot 10^3 \text{ m/sec} \quad \text{ή}$$

$$v \approx 8 \text{ km/sec}$$

"Ωστε, ένα βλήμα που εκτοξεύεται από σημείο, που βρίσκεται λίγο πάνω από την επιφάνεια της Γης, μπορεί να περιφέρεται γύρω από τη

Γη σέ κυκλική τροχιά, όταν ή άρχική όριζόντια ταχύτητά του υ είναι κατά προσέγγιση ίση μέ υ ≈ 8 km/sec.

Άν στήν εξίσωση (2) αντικαταστήσουμε τό g_h από τήν εξίσωση (1), βρίσκουμε ότι ή ταχύτητα υ τοῦ δορυφόρου είναι ίση μέ:

$$\text{ταχύτητα δορυφόρου} \quad v = R \sqrt{\frac{g_0}{R+h}} \quad (3)$$

Ή ταχύτητα (υ) τοῦ δορυφόρου είναι ανεξάρτητη από τή μάζα τοῦ δορυφόρου καί ἐλαττώνεται, όταν αὐξάνεται τό ὕψος (h).

Ή γωνιακή ταχύτητα τοῦ δορυφόρου είναι ω = 2π/Τ, όπου Τ είναι ή περίοδος τῆς κινήσεως (δηλαδή ό χρόνος μιᾶς περιφορᾶς τοῦ δορυφόρου γύρω από τή Γῆ). Άπό τήν εξίσωση:

$$v = \frac{2\pi(R+h)}{T} \quad \text{ἔχουμε}$$

$$T = \frac{2\pi(R+h)}{v} \quad \text{ἢ} \quad T = \frac{2\pi}{R} \sqrt{\frac{(R+h)^3}{g_0}} \quad (4)$$

Ή περίοδος (Τ) τοῦ δορυφόρου αὐξάνεται, όταν αὐξάνεται τό ὕψος (h).

Ή κεντρομόλος δύναμη $\vec{F}$, πού ἐφαρμόζεται στό δορυφόρο, ἔχει μέτρο:

$$F = m \cdot g_h = mg_0 \cdot \frac{R^2}{(R+h)^2} = \frac{m \cdot v^2}{R+h} = \frac{4\pi^2 \cdot m \cdot (R+h)}{T^2}$$

Γιά τόν ἀστροναύτη, πού βρίσκεται μέσα στό δορυφόρο, ή σχετική ισορροπία τοῦ δορυφόρου εξασφαλίζεται πάνω στήν τροχιά του από

τή φυγόκεντρη δύναμη αδράνειας $\vec{\Phi}$ που είναι αντίθετη με τό βάρος $\vec{B}$ του δορυφόρου στο ύψος h , δηλαδή ισχύει ή εξίσωση:

$$\frac{m \cdot v^2}{(R+h)} = m \cdot g_h$$

Από την εξίσωση αυτή βρίσκουμε τίς ίδιες πάλι εξισώσεις.

Παράδειγμα. Αν ένας τεχνητός δορυφόρος διαγράφει κυκλική τροχιά σέ ύψος $h = 600 \text{ km}$ καί κατά προσέγγιση πάρουμε $R = 6400 \text{ km}$ καί $g_0 = 10 \text{ m/sec}^2$, τότε από την εξίσωση (3) βρίσκουμε ότι ο δορυφόρος κινείται μέ ταχύτητα:

$$v = 7616 \text{ m/sec}$$

Καί από την εξίσωση (4) βρίσκουμε ότι ή περίοδος τής κινήσεως του δορυφόρου είναι:

$$T = 5772 \text{ sec} = 1 \text{ h } 36 \text{ min } 12 \text{ sec}$$

β. Στάσιμος τεχνητός δορυφόρος. Ένας τεχνητός δορυφόρος κινείται σέ κυκλική τροχιά που βρίσκεται πάνω στο επίπεδο του ίση-μερινοῦ. Η γωνιακή ταχύτητα ($\omega = 2\pi/T$) του δορυφόρου είναι ίση μέ τή γωνιακή ταχύτητα τής περιστροφικής κινήσεως τής Γῆς καί επομένως ή περίοδος (T) τής κινήσεως του δορυφόρου είναι ίση μέ τό χρόνο μιᾶς περιστροφῆς τής Γῆς γύρω από τόν ἄξονά της, δηλαδή είναι $T = 24$ ὥρες. Τότε ο δορυφόρος βρίσκεται πάντοτε πάνω από τό ἴδιον μεσημβρινοῦ καί ο δορυφόρος παραμένει πάντοτε πάνω από τό ἴδιο σημείο τής ἐπιφάνειας τής Γῆς, δηλαδή μᾶς φαίνεται ἀκίνητος καί γι' αὐτό ὀνομάζεται *στάσιμος δορυφόρος*. Από τίς εξισώσεις που ισχύουν γιά τήν κυκλική κίνηση τῶν τεχνητῶν δορυφόρων, εὐκόλα βρίσκουμε ότι ο στάσιμος δορυφόρος κινείται σέ ύψος $h = 36\,000 \text{ km}$ περίπου. Οἱ στάσιμοι δορυφόροι χρησιμοποιοῦνται σήμερα στή Μετεωρολογία γιά τήν παρακολούθηση τῶν φαινομένων που συμβαίνουν στήν ἀτμόσφαιρα καί στίς τηλεπικοινωνίες γιά τήν ἀναμετάδοση τῶν ἠλεκτρομαγνητικῶν κυμάτων (ραδιοτηλεφωνία, ραδιοφωνία, τηλεόραση).

Προβλήματα

72. Στην επιφάνεια της θάλασσας ή επιτάχυνση της βαρύτητας έχει την τιμή $g_0 = 9,81 \text{ m/sec}^2$. Νά βρεθεί σέ πόσο ύψος h πάνω από την επιφάνεια της θάλασσας ή τιμή του g είναι: α) $g = 9,71 \text{ m/sec}^2$ και β) $g = g_0/2$. 'Η ακτίνα της Γης είναι $R = 6370 \text{ km}$.

73. Στην επιφάνεια της θάλασσας ή επιτάχυνση της βαρύτητας έχει την τιμή $g_0 = 9,81 \text{ m/sec}^2$. 1) Νά βρεθεί ή τιμή του g σέ απόσταση $60 R$ από τό κέντρο της Γης, όπου R είναι ή ακτίνα της Γης, $R = 6370 \text{ km}$. 2) 'Η Σελήνη περιφέρεται πάνω σέ σχεδόν κυκλική τροχιά γύρω από τή Γη καί σέ απόσταση $60 R$ από τό κέντρο της Γης. 'Από τό εξαγόμενο, πού βρήκαμε παραπάνω, μπορούμε νά βρούμε πόση είναι ή κεντρομόλος επιτάχυνση γ_k της κυκλικής κινήσεως της Σελήνης;

74. "Ενας τεχνητός δορυφόρος, πού έχει μάζα $m = 1000 \text{ kg}$ έκτελει κυκλική όμαλή κίνηση σέ ύψος $h = 1600 \text{ km}$ πάνω από την επιφάνεια της Γης. 1) Πόση ταχύτητα v έχει ό δορυφόρος καί πόση είναι ή διάρκεια T μιās περιφοράς του γύρω από τή Γη; 2) Πόση είναι ή κινητική ενέργεια ($E_{κιν}$) του δορυφόρου; 3) "Αν υποθέσουμε ότι ή επιτάχυνση της βαρύτητας από τό ύψος 0 ως τό ύψος 1600 km έχει κατά μέσο όρο τή σταθερή τιμή $g_\mu = 8 \text{ m/sec}^2$, νά βρεθεί ή δυναμική ενέργεια ($E_{δυν}$) πού έχει ό δορυφόρος, όταν βρίσκεται πάνω στην τροχιά του. 4) Νά βρεθεί ή όλική μηχανική ενέργεια ($E_{ολ}$) του δορυφόρου. 'Ακτίνα της Γης $R = 6400 \text{ km}$. Τιμή του g στην επιφάνεια της θάλασσας $g_0 = 10 \text{ m/sec}^2$. Τιμή του g σέ ύψος h :

$$\underline{g_h} = g_0 \left(\frac{R}{R + h} \right)^2$$

75. "Ενας τεχνητός δορυφόρος διαγράφει γύρω από τή Γη έλλειπτική τροχιά. Τό σημείο Π της έλλείψεως είναι τό πιό κοντινό σημείο της μέ την επιφάνεια της Γης καί βρίσκεται σέ ύψος h_{π} πάνω από την επιφάνεια της Γης. Τό σημείο Α της έλλείψεως είναι τό πιό μακρινό σημείο της από την επιφάνεια της Γης καί βρίσκεται σέ ύψος h_A πάνω

από την επιφάνεια της Γης. Υποθέτουμε ότι από το ύψος 0 ως το ύψος h ή επιτάχυνση της βαρύτητας έχει κατά μέσο όρο τη σταθερή τιμή $g_m = 8 \text{ m/sec}^2$. 1) Νά βρεθεί η διαφορά των ταχυτήτων $v_{\pi}^2 - v_A^2$, τις οποίες έχει ο δορυφόρος στά σημεία Π και A της τροχιάς του. 2) "Αν είναι $h_A - h_{\Pi} = 600 \text{ km}$ και η ταχύτητα του δορυφόρου στο σημείο Π είναι $v_{\Pi} = 8000 \text{ m/sec}$, νά βρεθεί η ταχύτητα v_A του δορυφόρου στο σημείο A .

76. Ένας τεχνητός δορυφόρος έχει μάζα $m = 100 \text{ kg}$ και κινείται πάνω σε κυκλική τροχιά σε ύψος $h = 2000 \text{ km}$ πάνω από την επιφάνεια της Γης. 1) Πόση είναι η ταχύτητα v του δορυφόρου, ή περίοδος T της κινήσεώς του και η κινητική ενέργειά του ($E_{\text{κιν}}$); 2) Βρήκαμε ότι στο ύψος $h = 2000 \text{ km}$ η τιμή του g είναι ίση με $g = 5,80 \text{ m/sec}^2$. Νά βρεθεί η δυναμική ενέργεια ($E_{\text{δυν}}$) του δορυφόρου στο ύψος h και η ολική μηχανική ενέργειά του ($E_{\text{ολ}}$). 3) Στο ύψος $h_1 = 1000 \text{ km}$ η τιμή του g είναι ίση με $g_1 = 7,50 \text{ m/sec}^2$. Ο δορυφόρος, έπειτα από όρισμένο χρόνο, πέφτει σιγά-σιγά και τότε διαγράφει κυκλική τροχιά σε ύψος $h_1 = 1000 \text{ km}$. Νά βρεθεί η ταχύτητα v_1 , ή περίοδος T_1 , ή κινητική, ή δυναμική και η ολική ενέργεια του δορυφόρου στο ύψος h_1 . 4) Νά συγκριθούν τά διάφορα στοιχεία της κινήσεως του δορυφόρου στά δύο ύψη. $g_0 = 10 \text{ m/sec}^2$. $R = 6370 \text{ km}$.

77. Θέλουμε νά τοποθετήσουμε ένα στάσιμο δορυφόρο στην κυκλική τροχιά του, πού τό επίπεδό της θά συμπίπτει με τό επίπεδο του ισημερινού της Γης. Ο δορυφόρος αυτός θά βρίσκεται σε κάθε στιγμή πάνω από τό ίδιο σημείο της επιφάνειας της Γης. 1) Σέ πόσο ύψος h πρέπει νά τοποθετηθεί ο δορυφόρος; 2) Πόση αρχική ταχύτητα v πρέπει νά δώσουμε στο δορυφόρο (όταν τόν φέρουμε στο ύψος h), γιά νά αρχίσει νά κινείται πάνω στην τροχιά του;

$$g_0 = 10 \text{ m/sec}^2. \quad R = 6400 \text{ km}. \quad \pi^2 = 10.$$

$$291,6 = (6,63)^3. \quad 864 = 64 \cdot 13,5.$$

Νόμοι τῆς ροῆς

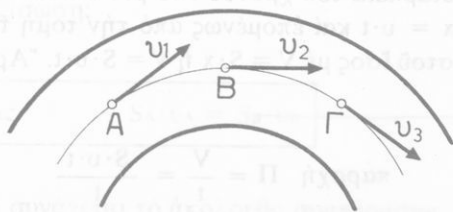
37. Ἰδανικά ρευστά

Τὰ ὑγρά καὶ τὰ ἀέρια ὀνομάζονται *ρευστά* καὶ ὅταν ἡρεμοῦν, ἔχουν πολλές κοινές ιδιότητες (π.χ. δέν ἔχουν ὀρισμένο σχῆμα, ἰσχύουν καὶ γιά τὰ ὑγρά καὶ τὰ ἀέρια ἡ ἀρχή τοῦ Pascal καὶ ἡ ἀρχή τοῦ Ἀρχιμήδη), ἔχουν ὅμως καὶ σημαντικές διαφορές (π.χ. τὰ ὑγρά ἀντίθετα μέ τὰ ἀέρια ἔχουν ὀρισμένο ὄγκο). Ὅταν τὰ ὑγρά καὶ τὰ ἀέρια κινούνται, τότε ἔχουν ἀπόλυτα ἴδιες ιδιότητες. Σέ πολλές περιπτώσεις μπορούμε νά δεχτοῦμε ὅτι τό κινούμενο ρευστό (ὑγρό ἢ ἀέριο) εἶναι *ἀσυμπίεστο* καὶ ὅτι δέν ἔχει *ἐσωτερική τριβή*. Αὐτό τό ρευστό ὀνομάζεται *ιδανικό ρευστό*. Ὡστε:

Τὰ ιδανικά ρευστά εἶναι ἀσυμπίεστα καὶ δέν ἔχουν ἐσωτερική τριβή.

38. Ὅρισμοί

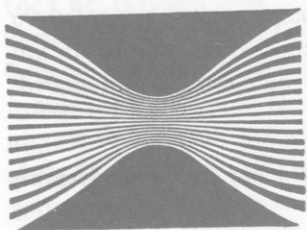
Ὁ *χῶρος*, πού μέσα σ' αὐτόν κινεῖται τό ρευστό, ὀνομάζεται *πεδίο ροῆς*. Ἐνα πεδίο ροῆς καθορίζεται τελείως, ὅταν σέ κάθε χρονική στιγμή εἶναι γνωστή ἡ ταχύτητα τοῦ ρευστοῦ γιά ὅλα τὰ σημεῖα τοῦ πεδίου. Ἡ τροχιά πού διαγράφει ἕνα μόριο τοῦ ρευστοῦ ὀνομάζεται *ρευματική γραμμή* (σχ. 71). Ἡ ταχύτητα $\vec{v}$ τοῦ μορίου τοῦ ρευστοῦ εἶναι πάντοτε ἐφαπτομένη τῆς ρευματικῆς γραμμῆς. Μποροῦμε νά παρατηρήσουμε τίς ρευματικές γραμμές, ἂν μέσα στό ρευστό ὑπάρχουν ὀρατά σωματίδια (π.χ. κομματάκια χρωματιστοῦ χαρτιοῦ, σκόνη ἀλουμι-



Σχ. 71. Ρευματική γραμμή.

νίου). Τό σχήμα 72 δείχνει τήν πύκνωση τῶν ρευματικῶν γραμμῶν σέ μία στένωση τοῦ σωλήνα.

Ἄν σέ κάθε σημεῖο τοῦ πεδίου ροῆς ἡ ταχύτητα δέ μεταβάλλεται μέ τό χρόνο, τότε ἡ ροή ὀνομάζεται *στρωτή ροή*. Ἀντίθετα, ἂν σέ κάθε σημεῖο τοῦ πεδίου ροῆς ἡ ταχύτητα μεταβάλλεται μέ τό χρόνο, τότε ἡ ροή ὀνομάζεται *στροβιλώδης ροή*. Στά παρακάτω θά ἐξετάσουμε τή στρωτή ροή, πού ἔχει ἰδιαίτερη σημασία γιά πολλές πρακτικές ἐφαρμογές (δίκτυα ὑδρεύσεως ἢ φωταερίου, πετρελαιοαγωγοί, τροφοδότηση ὑδροστροβίλων κ.ἄ.).



να' εὐρεῖται
το' υἱνὸ

Σχ. 72. Παρατήρηση ρευματικῶν γραμμῶν.

Παροχή τοῦ σωλήνα. Στή διάρκεια τοῦ χρόνου t ἀπό μία τομή τοῦ σωλήνα περνάει ὄγκος V ρευστοῦ. Ὀνομάζουμε *παροχή* (Π) τοῦ σωλήνα τό πηλίκο τοῦ ὄγκου V τοῦ ρευστοῦ, πού περνάει ἀπό τήν τομή τοῦ σωλήνα, διά τοῦ ἀντίστοιχου χρόνου t .

$$\text{παροχή} \quad \Pi = \frac{V}{t}$$

Στό σύστημα MKS *μονάδα παροχῆς* εἶναι $1 \text{ m}^3/\text{sec}$.

Τό ἐμβαδό τῆς τομῆς τοῦ σωλήνα εἶναι S καί τό ρευστό κινεῖται μέσα στό σωλήνα μέ ταχύτητα πού τό μέτρο της v εἶναι σταθερό. Στή διάρκεια τοῦ χρόνου t τό ρευστό διανύει μέσα στό σωλήνα διάστημα $x = v \cdot t$ καί ἐπομένως ἀπό τήν τομή τοῦ σωλήνα περνάει ὄγκος ρευστοῦ ἴσος μέ $V = S \cdot x$ ἢ $V = S \cdot v \cdot t$. Ἀρα ἡ παροχή τοῦ σωλήνα εἶναι:

$$\text{παροχή} \quad \Pi = \frac{V}{t} = \frac{S \cdot v \cdot t}{t}$$

καί

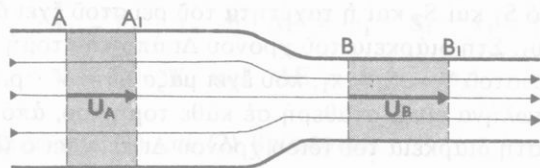
$$\Pi = S \cdot v$$

Ἡ παροχή (Π) τοῦ σωλήνα εἶναι ἴση μέ τό γινόμενο τοῦ ἐμβαδοῦ (S) τῆς τομῆς τοῦ σωλήνα ἐπὶ τήν ταχύτητα ροῆς (v) τοῦ ρευστοῦ.

39. Νόμος τῆς συνέχειας

Μέσα σ' ἓναν ὀριζόντιο σωλήνα, πού ἡ τομή του δέν ἔχει σταθερό ἐμβαδό, κινεῖται μέ *στρωτή ροή* ἓνα ἰδανικό ρευστό (σχ. 73). Ἄν ὑποθέσουμε ὅτι στή διάρκεια τοῦ χρόνου Δt ἀπό τήν τομή A περνάει ὀγκος ρευστοῦ μεγαλύτερος ἀπό ἐκεῖνο, πού στόν ἴδιο χρόνο Δt περνάει ἀπό τήν τομή B, τότε στό χῶρο πού ὑπάρχει ἀνάμεσα στίς δύο τομές τοῦ σωλήνα θά αὐξανόταν τό περιεχόμενο ρευστό. Αὐτό ὅμως εἶναι ἀδύνατο, γιατί τό ρευστό εἶναι *ἀσυμπίεστο*. Ἄρα στό χρόνο Δt ἀπό τίς τομές A καί B τοῦ σωλήνα περνάει ὁ ἴδιος ὀγκος V ρευστοῦ καί ἐπομένως στίς δύο τομές ἡ *παροχή* εἶναι ἴδια καί ἴση μέ $\Pi = V/\Delta t$. Τό συμπέρασμα αὐτό τό ἐκφράζει ὁ *νόμος τῆς συνέχειας*:

Ὅταν μέσα σέ σωλήνα ρεεῖ ἰδανικό ρευστό, ἡ παροχή εἶναι σταθερή σέ κάθε τομή τοῦ σωλήνα.



Σχ. 73. Γιά τήν ἀπόδειξη τοῦ νόμου τῆς συνέχειας.

Οἱ τομές A καί B ἔχουν ἀντίστοιχα ἐμβαδό S_A καί S_B . Ἡ ταχύτητα τοῦ ρευστοῦ στίς τομές A καί B εἶναι ἀντίστοιχα v_A καί v_B . Ἐπειδή κατὰ μήκος τοῦ σωλήνα ἡ παροχή εἶναι σταθερή, ὁ νόμος τῆς συνέχειας ἐκφράζεται μέ τήν ἀκόλουθη ἐξίσωση:

νόμος τῆς συνέχειας

$$S_A \cdot v_A = S_B \cdot v_B$$

Ἀπό τήν παραπάνω ἐξίσωση συνάγεται τό ἀκόλουθο συμπέρασμα:

Όταν μέσα σέ σωλήνα μεταβλητής τομής ρέει ιδανικό ρευστό, οι ταχύτητες του ρευστού στις τομές του σωλήνα είναι αντιστρόφως ανάλογες μέ τά έμβαδά αυτών των τομών.

σχέση ταχύτητας και έμβαδού τομής

$$\frac{v_A}{v_B} = \frac{S_B}{S_A}$$

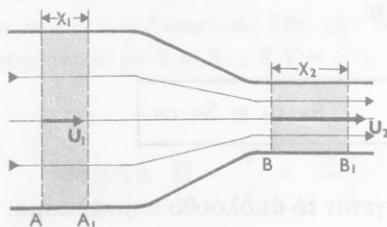
Όστε στή στένωση του σωλήνα αντιστοιχεί μεγαλύτερη ταχύτητα του ρευστού και αντίστροφα στή διαπλάτυνση του σωλήνα αντιστοιχεί μικρότερη ταχύτητα του ρευστού.

40. Νόμος του Bernoulli

Μέσα σέ όριζόντιο σωλήνα, πού ή τομή του δέν έχει σταθερό έμβαδό, κινείται μέ στρωτή ροή ένα ιδανικό ρευστό πού έχει πυκνότητα ρ (σχ. 74). Στά σημεία A και B ή τομή του σωλήνα έχει αντίστοιχα έμβαδό S_1 και S_2 και ή ταχύτητα του ρευστού έχει αντίστοιχα μέτρο v_1 και v_2 . Στή διάρκεια του χρόνου Δt από την τομή A περνάει ένας όγκος ρευστού $V = S_1 \cdot x_1$, πού έχει μάζα $m = V \cdot \rho$. Έπειδή ή παροχή του σωλήνα είναι σταθερή σέ κάθε τομή του, από τή μικρότερη τομή B στή διάρκεια του ίδιου χρόνου Δt περνάει ό ίδιος όγκος ρευστού και έχουμε $V = S_2 \cdot x_2$. Άρα έχουμε τή σχέση:

$$V = S_1 \cdot x_1 = S_2 \cdot x_2$$

Στή μικρότερη τομή B τό ρευστό έχει ταχύτητα $v_2 > v_1$. Όστε,



Σχ. 74. Για τήν απόδειξη του νόμου του Bernoulli.

Όταν ή μάζα m του ρευστού μετακινείται από τή θέση AA_1 στή θέση BB_1 , ή *κινητική ενέργεια* τής μάζας m αυξάνεται κατά:

$$\Delta E = \frac{1}{2} m v_2^2 - \frac{1}{2} m v_1^2 = \frac{1}{2} m (v_2^2 - v_1^2)$$

$$\text{καί} \quad \Delta E = \frac{1}{2} V \rho (v_2^2 - v_1^2) \quad (1)$$

Αυτή ή αύξηση τής κινητικής ενέργειας τής μάζας m του ρευστού κατά ΔE οφείλεται στό *έργο δυνάμεων*, οί όποίες δημιουργούνται από τήν *πίεση* πού επικρατεί μέσα στό ρευστό. Ώστε στίς τομές A καί B του σωλήνα επικρατούν αντίστοιχα πιέσεις p_1 καί p_2 . Αυτές οί πιέσεις δημιουργούν δυνάμεις, πού είναι κάθετες στό επίπεδο τής τομής καί αντίστοιχα έχουν μέτρο $F_1 = p_1 \cdot S_1$ καί $F_2 = p_2 \cdot S_2$. Επειδή δέν υπάρχουν τριβές, ή *διαφορά του έργου* των δύο δυνάμεων είναι ίση μέ τή *μεταβολή τής κινητικής ενέργειας* ΔE τής μάζας m του ρευστού, όταν αυτή μεταφέρεται από τή θέση AA_1 στή θέση BB_1 . Άρα έχουμε:

$$\Delta E = F_1 \cdot x_1 - F_2 \cdot x_2 \quad \text{ή} \quad \Delta E = p_1 \cdot S_1 \cdot x_1 - p_2 \cdot S_2 \cdot x_2$$

$$\text{ή} \quad \Delta E = p_1 \cdot V - p_2 \cdot V \quad \text{καί} \quad \Delta E = V(p_1 - p_2) \quad (2)$$

Άπό τίς εξισώσεις (1) καί (2) βρίσκουμε:

$$\frac{1}{2} V \rho (v_2^2 - v_1^2) = V(p_1 - p_2) \quad \text{καί} \quad p_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 = p_2 + \frac{1}{2} \rho v_2^2$$

Η τελευταία εξίσωση εκφράζει τόν ακόλουθο *νόμο του Bernoulli*:

Κατά μήκος οριζόντιου σωλήνα τό άθροισμα τής πίεσεως (p) του ρευστού καί τής κινητικής ενέργειας τής μάζας (ρ) του ρευστού, πού περιέχεται στή μονάδα όγκου, είναι σταθερό.

$\text{νόμος του Bernoulli} \quad p + \frac{1}{2} \rho v^2 = \text{σταθ.} \quad (3)$
--

Ο νόμος του Bernoulli εκφράζει την αρχή διατηρήσεως της ενέργειας σέ ένα ρεῦμα. Τό $\frac{1}{2} \rho v^2$ μετράει την κινητική ενέργεια καί τό p μετράει τή δυναμική ενέργεια τής μάζας πού περιέχεται μέσα στή μονάδα όγκου τοῦ κινούμενου ρευστοῦ. Ἐπομένως, όπου αὐξάνεται ἡ ταχύτητα (v) τοῦ ρευστοῦ, ἐλαττώνεται ἡ πίεση (p) τοῦ ρευστοῦ καί ἀντίστροφα. Τό p ὀνομάζεται στατική πίεση καί τό $\frac{1}{2} \rho v^2$ ὀνομάζεται δυναμική πίεση. Τό σταθερό ἄθροισμα $p_{\text{ολ}}$ τής στατικής καί τής δυναμικῆς πίεσεως ὀνομάζεται ὁλική πίεση.

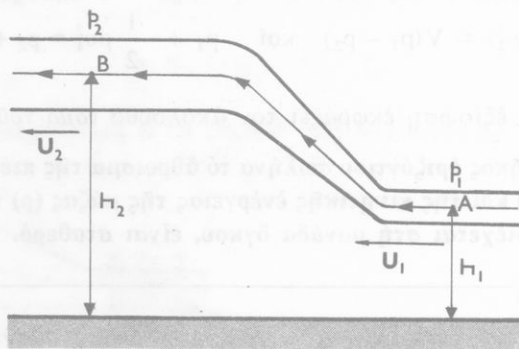
Μή ὀριζόντιος σωλήνας. Ἐνας σωλήνας δέν εἶναι ὀριζόντιος καί σέ δύο θέσεις Α καί Β (σχ. 75), πού βρίσκονται ἀντίστοιχα σέ ὕψος h_1 καί h_2 πάνω ἀπό τό ὀριζόντιο ἐπίπεδο, ἡ πίεση τοῦ ρευστοῦ ἀντίστοιχα εἶναι p_1 καί p_2 καί ἡ ταχύτητα τοῦ ρευστοῦ εἶναι v_1 καί v_2 . Τό ρευστό ἔχει πυκνότητα ρ . Σ' αὐτή τή γενική περίπτωση ἀποδείχεται ὅτι ὁ νόμος τοῦ Bernoulli ἐκφράζεται ἀπό τήν ἐξίσωση:

νόμος τοῦ Bernoulli

$$\rho + \rho gh + \frac{1}{2} \rho v^2 = \text{σταθ.}$$

(4)

ὅπου $h = h_2 - h_1$ εἶναι ἡ κατακόρυφη ἀπόσταση τῶν δύο θέσεων Α καί Β τοῦ ρευστοῦ. Ἄν εἶναι $h = 0$, ὁ σωλήνας εἶναι ὀριζόντιος καί τότε εἶναι:



Σχ. 75. Γιά τήν ἀπόδειξη τοῦ νόμου τοῦ Bernoulli σέ μή ὀριζόντιο σωλήνα.

$$p + \frac{1}{2} \rho v^2 = \text{σταθ.}$$

Τό γινόμενο ρgh ονομάζεται *ύψομετρική πίεση*. "Ωστε ό νόμος του *Bernoulli* μπορεί γενικά νά διατυπωθεῖ ὡς ἐξῆς:

Κατά μήκος σωλήνα τό ἄθροισμα τῆς στατικῆς πίεσεως p , τῆς ὑψομετρικῆς πίεσεως ρgh καί τῆς δυναμικῆς πίεσεως $\frac{1}{2} \rho v^2$ τοῦ ρευστοῦ εἶναι σταθερό.

Ἀπόδειξη τῆς ἐξίσωσews (4). Γιά τή μάζα m τοῦ ρευστοῦ, πού πηγαίνει ἀπό τή θέση A στή θέση B , ἡ μεταβολή τῆς ὀλικῆς μηχανικῆς ἐνέργειας (δυναμική + κινητική) τῆς μάζας m εἶναι:

$$\Delta E = (mgh_2 - mgh_1) + \left(\frac{1}{2} mv_2^2 - \frac{1}{2} mv_1^2 \right)$$

$$\text{ἢ} \quad \Delta E = mg(h_2 - h_1) + \frac{1}{2} m(v_2^2 - v_1^2) \quad (5)$$

Αὐτή ἡ μεταβολή τῆς μηχανικῆς ἐνέργειας τῆς μάζας m εἶναι ἴση μέ τό ἔργο πού παράγουν οἱ δυνάμεις, οἱ ὁποῖες δημιουργοῦνται ἀπό τίς πιέσεις (ἐξίσωση 2), καί ἐπομένως ἔχουμε τήν ἐξίσωση:

$$V(p_1 - p_2) = mg(h_2 - h_1) + \frac{1}{2} m(v_2^2 - v_1^2)$$

$$\text{ἢ} \quad p_1 - p_2 = \frac{m}{V} g(h_2 - h_1) + \frac{1}{2} \frac{m}{V} (v_2^2 - v_1^2) \quad (6)$$

Ἐπειδὴ εἶναι $\rho = m/V$ ἀπό τήν ἐξίσωση (6) βρίσκουμε:

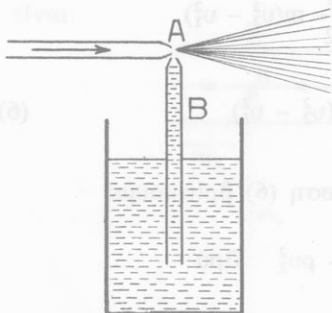
$$p_1 + \rho gh_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 = p_2 + \rho gh_2 + \frac{1}{2} \rho v_2^2 \quad \text{ἄρα}$$

$$p + \rho gh + \frac{1}{2} \rho v^2 = \text{σταθ.}$$

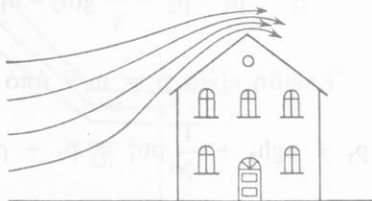
41. Έφαρμογές του νόμου του Bernoulli

1. Αναρροφητική δράση του ρεύματος. Σέ ένα σωλήνα, πού καταλήγει σέ στενό άνοιγμα Α (*άκροφύσιο*), διαβιβάζουμε ισχυρό ρεύμα άέρα (σχ. 76). Κοντά στό άνοιγμα Α βρίσκεται ή μιá άκρη λεπτού σωλήνα Β πού ή άλλη άκρη του είναι βυθισμένη μέσα σέ υγρό. Η φλέβα του άέρα βγαίνει από τό στενό άνοιγμα Α μέ *μεγάλη ταχύτητα*, έπειτα όμως ή φλέβα του άέρα απότομα διαπλατύνεται καί ή πίεση του άέρα γίνεται ίση μέ τήν ατμοσφαιρική πίεση. Έπομένως στή θέση Α επικρατεί πίεση *μικρότερη* από τήν ατμοσφαιρική. Τότε τό υγρό άνεβαίνει στό σωλήνα Β, παρασύρεται από τό ρεύμα του άέρα καί διαχωρίζεται σέ πολύ μικρά σταγονίδια (ψεκασμός). Σ' αὐτή τήν άρχή στηρίζεται ή λειτουργία του *ψεκαστήρα* καί τής *άντλίας μέ ροή υγροῦ ή ατμών ύδραυγύρου*.

Όταν ό άνεμος είναι πολύ ισχυρός, τότε πάνω από τή στέγη του σπιτιου συμβαίνει *πύκνωση* τών ρευματικῶν γραμμῶν (σχ. 77). Έπομένως πάνω από τή στέγη ή ταχύτητα του άέρα *αὐξάνεται*, ἐνῶ ή πίεση του *ἐλαττώνεται* καί γίνεται *μικρότερη* από τήν ατμοσφαιρική πίεση, πού επικρατεῖ μέσα στό σπίτι. Όταν ή ταχύτητα του άνέμου είναι μεγάλη, τότε ή *διαφορά* μεταξύ τών παραπάνω δύο πιέσεων δημιουργεῖ *ισχυρές δυνάμεις* πού έχουν φορά από κάτω πρὸς τά πάνω καί ή στέγη ἀποσπᾶται από τήν οἰκοδομή (*άρπαγή στέγης*).



Σχ. 76. Αναρροφητική δράση ρεύματος.



Σχ. 77. Άρπαγή στέγης.

2. Βεντουρίμετρο. Τό βεντουρίμετρο είναι όργανο πού τό χρησιμοποιοϋμε γιά νά μετράμε τήν ταχύτητα τοϋ ρεύματος. Αποτελείται από όριζόντιο σωλήνα πού σέ μιά περιοχή του παρουσιάζει στένωση (σχ. 78). Μέ ένα μανόμετρο βρίσκουμε τή διαφορά πιέσεως (Δp) πού υπάρχει μεταξύ δύο τομών (Α καί Β) τοϋ σωλήνα. Έφαρμόζοντας τό νόμο τής συνέχειας καί τό νόμο τοϋ Bernoulli υπολογίζουμε τήν ταχύτητα τοϋ ρεύματος. Σύμφωνα μέ τούς παραπάνω δύο νόμους έχουμε τίσ δύο εξισώσεις:

$S_A v_A$ *σταθετική*
 $S_B v_B$ *ωρίω*

$$S_A \cdot v_A = S_B \cdot v_B \quad (1)$$

$$v_A^2 \quad v_B^2$$

καί $p_A + \frac{1}{2} \rho v_A^2 = p_B + \frac{1}{2} \rho v_B^2 \quad (2)$

Θά υπολογίσουμε τίσ ταχύτητες v_A καί v_B . Από τήν εξίσωση (1) έχουμε:

16/11/07

$$v_A = \frac{S_B}{S_A} \cdot v_B \quad (3)$$

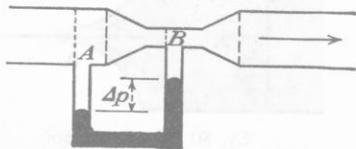
καί $v_A^2 = \left(\frac{S_B}{S_A} \right)^2 \cdot v_B^2 \quad (4)$

Αν στήν εξίσωση (2) αντικαταστήσουμε τό v_A^2 από τήν εξίσωση (4) βρίσκουμε:

$$v_B = \sqrt{\frac{2(p_A - p_B)}{\rho [1 - (S_B/S_A)^2]}} \quad \eta \quad v_B = \sqrt{\frac{2 \Delta p}{\rho [1 - (S_B/S_A)^2]}}$$

$$p_A \quad p_B$$

Τό S_B/S_A είναι μιά σταθερή τοϋ όργάνου. Η ταχύτητα v_A βρίσκεται από τήν εξίσωση (3).



Σχ. 78. Βεντουρίμετρο.

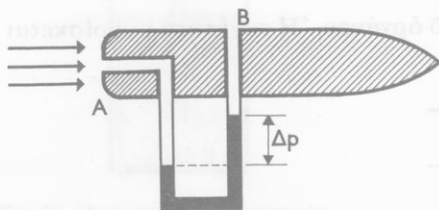
3. Σωλήνας Pitot. Ο σωλήνας Pitot χρησιμεύει για τη μέτρηση της ταχύτητας ενός ρεύματος αέρα, ή αντίστροφα για τη μέτρηση της ταχύτητας του αεροπλάνου που κινείται μέσα σε ακίνητο αέρα. Αποτελείται από μεταλλικό σωλήνα με «αεροδυναμικό» σχήμα (σχ. 79) και στά σημεία Α και Β υπάρχουν ανοίγματα που συγκοινωνούν με μανόμετρο. Τα μόρια του αέρα, που κινούνται προς το σημείο Α, επιβραδύνονται και τελικά ή ταχύτητά τους γίνεται ίση με μηδέν, ώστε είναι $v_A = 0$. Στο σημείο Α (σημείο ανακοπής του ρεύματος) συμβαίνει στίβαγμα του αέρα και η πίεση p_A γίνεται μεγαλύτερη από την ατμοσφαιρική πίεση p_0 , που επικρατεί εκείνη τη στιγμή. Στα πλάγια του σωλήνα (σημείο Β) ο αέρας έχει περίπου την ατμοσφαιρική πίεση p_0 και ταχύτητα v , δηλαδή την ταχύτητα του κινούμενου αέρα σχετικά με το ακίνητο όργανο ή αντίστροφα. Σύμφωνα με το νόμο του Bernoulli έχουμε την εξίσωση:

$$p_A + \frac{1}{2} \rho v_A^2 = p_0 + \frac{1}{2} \rho v^2 \quad \text{ή} \quad p_A = p_0 + \frac{1}{2} \rho v^2$$

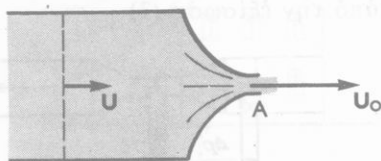
γιατί είναι $v_A = 0$. Έτσι βρίσκουμε ότι είναι:

$$v = \sqrt{\frac{2(p_A - p_0)}{\rho}} \quad \text{ή} \quad v = \sqrt{\frac{2 \Delta p}{\rho}}$$

4. Ταχύτητα έκροης ύγρου. Από το άνοιγμα Α οριζόντιου σωλήνα εκρέει υγρό (σχ. 80). Εάν οι τομές του σωλήνα και του ανοίγματος Α έχουν αντίστοιχα εμβαδό S και S_A και η ταχύτητα του υγρού στις δύο αυτές τομές είναι v και v_A , τότε ισχύει η εξίσωση:



Σχ. 79. Σωλήνας Pitot.



Σχ. 80. Έκροη ύγρου.

$$S_A \cdot v_A = S_\Sigma \cdot v_\Sigma$$

Άρα

$$\frac{v_\Sigma}{v_A} = \frac{S_A}{S_\Sigma}$$

Αν τό έμβαδό S_A του άνοιγματος είναι πολύ μικρό σχετικά μέ τό έμβαδό S_Σ τής τομής του σωλήνα, τότε ό λόγος S_A/S_Σ είναι πολύ μικρός καί έπομένως ή ταχύτητα v_Σ του ύγρου μέσα στό σωλήνα είναι πολύ μικρή σχετικά μέ τήν ταχύτητα v_A . Για μία όποιαδήποτε τομή του σωλήνα καί τό άνοιγμα Α ισχύει ό νόμος του Bernoulli:

$$p_\Sigma + \frac{1}{2} \rho v_\Sigma^2 = p_A + \frac{1}{2} \rho v_A^2$$

Επειδή ή ταχύτητα v_Σ είναι πολύ μικρή σχετικά μέ τήν ταχύτητα v_A , μπορούμε κατά προσέγγιση νά θεωρήσουμε ότι είναι $v_\Sigma = 0$ καί έπομένως από τήν παραπάνω εξίσωση έχουμε:

$$p_\Sigma = p_A + \frac{1}{2} \rho v_A^2 \quad \text{ή} \quad v_A = \sqrt{\frac{2(p_\Sigma - p_A)}{\rho}} \quad \text{καί} \quad v_A = \sqrt{\frac{2 \Delta p}{\rho}}$$

Εάν τό ύγρό εκρέει από άνοιγμα πού βρίσκεται σέ απόσταση h κάτω από τήν έλεύθερη επιφάνεια του ύγρου (σχ. 81), τότε ή διαφορά πιέσεως Δp είναι ίση μέ $\Delta p = h \cdot \rho \cdot g$ καί έπομένως ή ταχύτητα εκροής του ύγρου είναι:

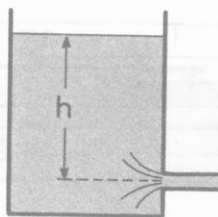
$$v_A = \sqrt{\frac{2 h \cdot \rho \cdot g}{\rho}}$$

καί

$$v = \sqrt{2g \cdot h}$$

Η τελευταία εξίσωση εκφράζει τόν ακόλουθο νόμο του Torricelli:

C/2

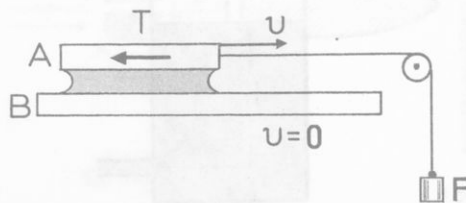


Σχ. 85.Τό άνοιγμα βρίσκεται σέ βάθος h .

Ἡ ταχύτητα (v) ἐκροῆς ὕγρου ἀπὸ ἄνοιγμα, πού βρίσκεται σέ βάθος h κάτω ἀπὸ τὴν ἐλεύθερη ἐπιφάνεια τοῦ ὕγρου, εἶναι ἴση μέ τὴν ταχύτητα πού θά εἶχε τὸ ὕγρo, ἂν ἔπεφτε ἐλεύθερα ἀπὸ τὸ ὕψος h .

42. Ἑσωτερικὴ τριβὴ τῶν ρευστῶν

α. Ἑσωτερικὴ τριβὴ τῶν ὑγρῶν. Ἀπὸ τὴν καθημερινὴ ζωὴ ξέρουμε ὅτι τὰ διάφορα ὑγρά (π.χ. ὁ αἰθέρας, τὸ νερό, ἡ γλυκερίνη) δὲν ἔχουν τὴν ἴδια *ρευστότητα*. Ἡ παρατήρηση αὐτὴ δείχνει ὅτι κατὰ τὴν κίνηση ἐνὸς ὕγρου ἀνάμεσα σέ δύο γειτονικά στρώματά του ἀναπτύσσεται *ἀντίσταση*, πού ὀνομάζεται *ἐσωτερικὴ τριβή*. Ὡς θεωρήσουμε ὅτι ἀνάμεσα σέ δύο ὀριζόντιες πλάκες Α καὶ Β, πού ἔχουν μεγάλη ἐπιφάνεια, ὑπάρχει ἓνα στρώμα ὕγρου (σχ. 82). Ἡ κάτω πλάκα Β εἶναι ἀκίνητη ($v = 0$). Γιά νά κινήσουμε τὴν πάνω πλάκα Α μέ μικρὴ σταθερὴ ταχύτητα v , ἐφαρμόζουμε μιὰ *ὀριζόντια δύναμη* $\vec{F}$. Τότε μέσα στοῦ ὕγρου διαμορφώνεται ἓνα σύστημα ροῆς, πού ἀποτελεῖται ἀπὸ *λεπτὰ ἐπάλλῃλα στρώματα*. Τὸ πρῶτο ἀπὸ αὐτὰ τὰ στρώματα, πού βρίσκεται σ' ἐπαφὴ μέ τὴν πλάκα Α, κινεῖται μέ ταχύτητα v . Τὸ στρώμα αὐτὸ ἀναγκάζει νά κινηθεῖ τὸ δεῦτερο στρώμα, πού βρίσκεται ἀμέσως κάτω ἀπὸ τὸ πρῶτο στρώμα. Τὸ δεῦτερο στρώμα ἀποκτᾷ ταχύτητα *μικρότερη* ἀπὸ τὴν ταχύτητα v . Τὸ δεῦτερο στρώμα ἀναγκάζει νά κινηθεῖ τὸ τρίτο στρώμα κ.ο.κ. Ὡστε ἀνάμεσα στά στρώματα τοῦ ὕγρου ἀναπτύσσονται *ὀριζόντιες δυνάμεις*. Ἐπειδὴ τὸ πρῶτο λεπτὸ στρώμα τοῦ ὕγρου, πού βρίσκεται σέ ἐπαφὴ μέ τὴν πλάκα Α, κινεῖται μέ σταθερὴ ταχύτητα v , συμπεραίνουμε ὅτι ἡ δύναμη $\vec{F}$ εἶναι ἀντίθετη μέ τὴν *ἐσωτερικὴ τριβή* $\vec{T}$. Αὐτὴ προέρχεται ἀπὸ τὴν ἀντίσταση πού παρουσιάζει τὸ δεῦτερο στρώμα τοῦ ὕγρου σὲ νά παρασυρθεῖ σέ κίνηση.



Σχ. 82. Ἀπόδειξη τῆς ἐσωτερικῆς τριβῆς τῶν ρευστῶν.

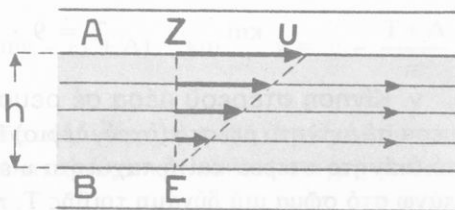
β. Συντελεστής έσωτερικής τριβής. Στη διάταξη που δείχνει το σχήμα 82, όταν η πλάκα Α κινείται, μέσα στο υγρό διαμορφώνεται ένα σύστημα από οριζόντιες ρευματικές γραμμές (σχ. 83). Σε μία κατακόρυφη τομή EZ του υγρού οι ταχύτητές του έχουν οριζόντια διεύθυνση, αλλά τό μέτρο τους *αυξάνει γραμμικά* από μηδέν ως υ, όσο προχωρούμε κατά μήκος της κατακορύφου EZ. Τό στρώμα του υγρού, που είναι ανάμεσα στις πλάκες Α και Β, έχει πάχος h. Εάν η πλάκα Α έχει έμβαδό S, τότε η έπιφάνεια του καθενός από τά μετακινούμενα επάλληλα στρώματα του υγρού, έχει έμβαδό S. Στά σημεία Ε και Ζ του υγρού, που η κατακόρυφη απόστασή τους είναι h, αντιστοιχεί μεταβολή της ταχύτητας ίση μέ $\Delta u = u - 0 = u$. Τό πηλίκο $\Delta u/h$ ονομάζεται *πτώση ταχύτητας*. Τό πείραμα δείχνει ότι ισχύει ό ακόλουθος νόμος της έσωτερικής τριβής:

Η έσωτερική τριβή (T) του υγρού είναι ανάλογη μέ τό έμβαδό (S), που έχει η έπιφάνεια έπαφής των μετακινούμενων επάλληλων στρωμάτων, ανάλογη μέ τήν πτώση ταχύτητας ($\Delta u/h$) και *έξαρτάται από τή φύση του υγρού*.

νόμος έσωτερικής τριβής των ρευστών	$T = \eta \cdot S \cdot \frac{\Delta u}{h}$	(1)
--	---	-----

όπου η είναι συντελεστής που *έξαρτάται από τή φύση του ρευστού* και ονομάζεται *συντελεστής έσωτερικής τριβής* του ρευστού. Από τήν έξισωση (1) βρίσκουμε ότι είναι:

συντελεστής έσωτερικής τριβής ρευστών	$\eta = \frac{T \cdot h}{S \cdot \Delta u}$
--	---



Σχ. 83. Γραμμική ελάττωση της ταχύτητας.

Στό σύστημα MKS μονάδα συντελεστή έσωτερικής τριβής είναι:

$$1 \text{ N} \cdot \text{sec} \cdot \text{m}^{-2}$$

Έσωτερική τριβή τών υγρών. Όταν ή θερμοκρασία του υγρού αυξάνεται, τότε ό συντελεστής του έσωτερικής τριβής (η) *έλαττώνεται*.

Έσωτερική τριβή τών αερίων. Γενικά ή έσωτερική τριβή τών αερίων είναι μικρή σέ σύγκριση μέ τά υγρά. Αντίθετα μέ τά υγρά, όταν ή θερμοκρασία του αερίου *αυξάνεται*, τότε ό συντελεστής του έσωτερικής τριβής (η) *αυξάνεται*.

Συντελεστές έσωτερικής τριβής (η) του νερού καί του άέρα
(σέ $\text{N} \cdot \text{sec} \cdot \text{m}^{-2}$)

Θερμοκρασία	0°C	20°C	40°C
Νερό	$1,79 \cdot 10^{-3}$	$1,01 \cdot 10^{-3}$	$0,66 \cdot 10^{-3}$
Άέρας	$1,71 \cdot 10^{-5}$	$1,81 \cdot 10^{-5}$	$1,90 \cdot 10^{-5}$

Πρατηρούμε τήν επίδραση τής θερμοκρασίας στό υγρό καί στό άέριο.

Παράδειγμα. Θεωρούμε δύο παράλληλα στρώματα νερού πού κινούνται μέ αντίστοιχες ταχύτητες $v_1 = 3 \text{ cm/sec}$ καί $v_2 = 2 \text{ cm/sec}$. Η επιφάνεια του κάθε στρώματος έχει έμβαδό $S = 5 \text{ cm}^2$ καί ή απόστασή τους είναι $h = 2 \text{ mm}$. Ο συντελεστής έσωτερικής τριβής του νερού είναι $\eta = 1,8 \cdot 10^{-3} \text{ N} \cdot \text{sec} \cdot \text{m}^{-2}$. Η έσωτερική τριβή πού αναπτύσσεται μεταξύ αυτών τών δύο στρωμάτων είναι:

$$T = \eta \cdot S \cdot \frac{\Delta v}{h} = 1,8 \cdot 10^{-3} \frac{\text{N} \cdot \text{sec}}{\text{m}^2} \cdot 5 \cdot 10^{-4} \text{ m}^2 \cdot \frac{10^{-2} \text{ m/sec}}{2 \cdot 10^{-3} \text{ m}}$$

καί

$$T = 9 \cdot 10^{-6} \text{ N}$$

γ. Κίνηση στερεοϋ μέσα σέ ρευστό. Όταν ένα στερεό κινείται μέσα σέ άκίνητο ρευστό (υγρό, άέριο) ή τό ρευστό κινείται σχετικά μέ τό άκίνητο στερεό καί ή ταχύτητα v είναι μικρή, τότε αναπτύσσεται πάνω στό σώμα μιά δύναμη τριβής T , πού είναι ανάλογη μέ τήν ταχύ-

τητα u , έχει τή διεύθυνση τής ταχύτητας, αλλά φορά αντίθετη μέ αυτή καί μέτρο ἴσο μέ:

$$T = k \cdot \eta \cdot u$$

ὅπου k εἶναι συντελεστής πού ἐξαρτᾶται ἀπό τό σχῆμα τοῦ σώματος. Ἰδιαίτερα ἐνδιαφέρουσα εἶναι ἡ περίπτωση σώματος μέ σφαιρικό σχῆμα. Τότε ἡ ροή γύρω ἀπό τή σφαῖρα εἶναι στρωτή καί οἱ ρευματικές γραμμές εἶναι συνεχεῖς. Γιά τό σφαιρικό σχῆμα ὁ συντελεστής k βρέθηκε πειραματικά ὅτι ἔχει τήν τιμή $k = 6\pi R$, ὅπου R εἶναι ἡ ἀκτίνα τής σφαίρας. Ἔτσι ἡ *τριβή*, πού ἀναπτύσσεται πάνω σέ μιά σφαῖρα, δίνεται ἀπό τόν ἀκόλουθο νόμο τοῦ *Stokes*:

νόμος τοῦ Stokes $T = 6\pi R \cdot \eta \cdot u$

Πτώση σώματος μέσα σέ ἀκίνητο ρευστό. Μιά σφαῖρα, πού ἔχει πυκνότητα ρ , πέφτει ἐξαιτίας τοῦ βάρους τῆς $B = mg$ καί κινεῖται μέσα σέ ρευστό, πού ἔχει πυκνότητα ρ_0 . Τότε πάνω στή σφαῖρα ἐνεργοῦν οἱ ἐξῆς τρεῖς ἐξωτερικές δυνάμεις:

τό βάρος τῆς σφαίρας $B = m \cdot g$ ἢ $B = \frac{4}{3} \pi R^3 \cdot \rho \cdot g$

ἡ ἄνωση $A = V \cdot \rho_0 \cdot g$ ἢ $A = \frac{4}{3} \pi R^3 \cdot \rho_0 \cdot g$

ἡ τριβή $T = 6\pi R \cdot \eta \cdot u$

Ἡ σφαῖρα κινεῖται μέ τήν ἐπίδραση τῆς συνισταμένης $\vec{F}$ τῶν τριῶν δυνάμεων $\vec{B}$, $\vec{A}$, $\vec{T}$ καί δίνει στή σφαῖρα ἐπιτάχυνση $\vec{\gamma}$, σύμφωνα μέ τήν ἐξίσωση $\vec{F} = m \cdot \vec{\gamma}$. Ἀρα ἔχουμε τήν ἐξίσωση:

$$F = B - (T + A) \quad \text{ἢ} \quad m\gamma = mg - (T + A) \quad \text{καί} \quad \gamma = g - \frac{T + A}{m}$$

Ἐπειδή ἡ ταχύτητα u συνεχῶς αὐξάνεται, ἡ τριβή T αὐξάνεται καί ἐπομένως ἡ δύναμη F συνεχῶς ἐλαττώνεται καί κάποια στιγμή γίνεται

ιση με μηδέν ($F = 0$). Τότε γίνεται και $\gamma = 0$ και επομένως το μέτρο της ταχύτητας διατηρείται σταθερό, $v = \text{σταθ.}$ Η σφαίρα ξεακολουθεί να κινείται ομαλά με την όριακή ταχύτητα v_{op} , πού την υπολογίζουμε από την εξίσωση:

$$B - (T + A) = 0$$

$$\eta \cdot \frac{4}{3} \pi R^3 \cdot \rho \cdot g = 6\pi R \cdot \eta \cdot v_{op} + \frac{4}{3} \pi R^3 \cdot \rho_0 \cdot g \quad \text{άρα}$$

$$\text{όριακή ταχύτητα} \quad v_{op} = \frac{2}{9} \cdot \frac{R^2 g}{\eta} \cdot (\rho - \rho_0)$$

Παράδειγμα. Μιά γυάλινη σφαίρα έχει ακτίνα $R = 1 \text{ mm}$ και πέφτει μέσα σέ ένα λάδι (κικινέλαιο, κοινώς ρετσίνολαδο) με όριακή ταχύτητα $v = 3 \text{ mm/sec.}$ Η πυκνότητα του γυαλιού είναι $\rho = 2,6 \text{ gr/cm}^3$ και του λαδιού είναι $\rho_0 = 0,97 \text{ gr/cm}^3$. Θά βρούμε τό συντελεστή έσωτερικής τριβής η του λαδιού. Είται:

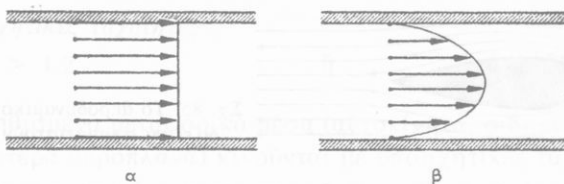
$$\rho = 2600 \text{ kg/m}^3 \quad \rho_0 = 970 \text{ kg/m}^3 \quad g = 9,81 \text{ m/sec}^2$$

Άπό την παραπάνω εξίσωση βρίσκουμε:

$$\eta = \frac{2}{9} \cdot \frac{R^2 \cdot g}{v} (\rho - \rho_0) = \frac{2}{9} \cdot \frac{10^{-6} \text{ m}^2 \cdot 9,81 \text{ m/sec}^2}{3 \cdot 10^{-3} \text{ m/sec}} \cdot 1,63 \cdot 10^3 \frac{\text{kg}}{\text{m}^3}$$

$$\text{και} \quad \eta = 1,18 \text{ N} \cdot \text{sec} \cdot \text{m}^{-2}$$

δ. Στρωτή ροή φυσικοῦ ὑγροῦ. "Ενα *ιδανικό ὑγρό* δέν έχει έσωτερική τριβή και όταν ρέει μέσα σέ ὀριζόντιο κυλινδρικό σωλήνα μέ σταθερή διατομή, τότε σέ μία χρονική στιγμή ὅλα τά μόρια τοῦ ὑγροῦ, πού περνοῦν ἀπό μία τομή τοῦ σωλήνα, ἔχουν *τήν ἴδια ταχύτητα* (σχ. 84α). "Ενα ὁμως *φυσικό ὑγρό* ἔχει πάντοτε έσωτερική τριβή και, όταν ρέει μέσα στόν ὀριζόντιο σωλήνα, τότε σέ μία τομή τοῦ σωλήνα ἡ ταχύτητα τοῦ ὑγροῦ εἶναι *μέγιστη* κατά τή διεῦθυνση τοῦ ἄξονα τοῦ



Σχ. 84. Στρωτή ροή ιδανικού υγρού (α) και φυσικού υγρού (β).

σωλήνα, αλλά από εκεί και πέρα ελαττώνεται συνεχώς και στά τοιχώματα του σωλήνα γίνεται ίση με μηδέν (σχ. 84 β). Μέσα στο σωλήνα το υγρό κινείται σχηματίζοντας λεπτά όμοιοξονικά κυλινδρικά στρώματα, που γλιστρούν τό ένα πάνω στο άλλο. Το κεντρικό κυλινδρικό στρώμα τρέχει πιο γρήγορα από τα άλλα στρώματα, ενώ εκείνο το στρώμα, που εφάπτεται με τα τοιχώματα του σωλήνα, παραμένει ακίνητο.

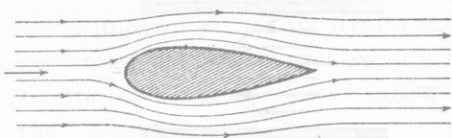
Όταν η ταχύτητα ροής ξεπεράσει μία ορισμένη τιμή, που λέγεται *κρίσιμη ταχύτητα*, η ροή του υγρού μέσα στο σωλήνα παύει να είναι στρωτή ροή. Τότε οι ρευματικές γραμμές δεν είναι παράλληλες με τον άξονα του σωλήνα, αλλά σχηματίζουν στροβίλους και σε κάθε σημείο μιας τομής του σωλήνα η ταχύτητα μεταβάλλεται σε κάθε χρονική στιγμή. Αυτή η ροή λέγεται *στροβιλώδης ροή*.

43. Κίνηση σώματος μέσα στον αέρα

Όταν ένα σώμα κινείται μέσα σε ακίνητο αέρα, ή αντίστροφα ο αέρας κινείται σχετικά με τό ακίνητο σώμα, τότε στο σώμα εξασκείται μία δύναμη, που την ονομάζουμε *αντίσταση του αέρα* και εξαρτάται από τρεις κυρίως παράγοντες: α) τό έμβადό (S) της μετωπικής επιφάνειας, β) τό σχήμα του σώματος, και γ) την ταχύτητα (υ) του σώματος(*).

Όταν η ταχύτητα είναι μικρή, η ροή του αέρα γύρω από τό σώμα είναι *στρωτή* και η αντίσταση του αέρα είναι μικρή. Όταν η ταχύτητα του σώματος είναι μεγάλη, τότε στο πίσω μέρος του σώματος σχηματίζονται *στρόβιλοι*. Εκεί η ταχύτητα του αέρα είναι μεγάλη και έπομένως η πίεση είναι μικρή (νόμος του Bernoulli). Έτσι ανάμεσα στο

* Φυσική Α' Λυκείου § 149



Σχ. 85. Τό αεροδυναμικό σχήμα έμπο-
δίζει νά σχηματιστούν στρόβιλοι.

7/16
έμπρόσθιο καί στό πίσω μέρος του σώματος δημιουργείται μία διαφορά
πίεσεως, πού είναι τό σπουδαιότερο αίτιο της αντίστασεως του άέρα.
Γιά νά μή σχηματίζονται πίσω άπό τό σῶμα οί άνεπιθύμητοι στρόβι-
λοι, δίνουμε στό σῶμα σχήμα «αεροδυναμικό» καί τότε οί ρευματικές
γραμμές γύρω άπό τό σῶμα είναι συνεχείς γραμμές (σχ. 85).

α. Έπίδραση της ταχύτητας. Τό σῶμα πού κινείται μέσα στόν
άέρα, συγκρούεται μέ τά μόρια του άέρα καί έπομένως προκαλεί μία
μεταβολή στην πίεση του άέρα. Αυτή ή μεταβολή της πίεσεως διαδίδε-
ται μέσα στόν άέρα πρós όλες τίς διευθύνσεις μέ την ταχύτητα διαδό-
σεως του ήχου (γιατί ό ήχος είναι διάδοση μιās μεταβολής πού προ-
κλήθηκε στην πίεση του άέρα). Στή συνηθισμένη θερμοκρασία ή τα-
χύτητα διαδόσεως του ήχου είναι $v_H = 340 \text{ m/sec}$ ή $v_H \approx 1200 \text{ km/h}$.

Η αεροδυναμική έρευνα απέδειξε ότι ή αντίσταση του άέρα έξαρτά-
ται άπό τό λόγο της ταχύτητας του σώματος (v) πρós την ταχύτητα του
ήχου (v_H) στόν άέρα. Αυτός ό λόγος ονομάζεται άριθμός του Mach.

$$\text{άριθμός του Mach (M)} = \frac{\text{ταχύτητα σώματος}}{\text{ταχύτητα ήχου}} \quad M = \frac{v}{v_H}$$

Μέ βάση τον άριθμό του Mach χωρίζουμε τίς ταχύτητες στίς εξής
τρεις κατηγορίες:

18
- υποηχητικές ταχύτητες

$$M < 0,8$$

ή

$$v < 1000 \text{ km/sec}$$

- ήχητικές ταχύτητες

$$0,8 < M < 1,2$$

ή

$$1000 \text{ km/h} < v < 1400 \text{ km/h}$$

– ύπερηχητικές ταχύτητες

$$M > 1,2$$

ή

$$v > 1400 \text{ km/h}$$

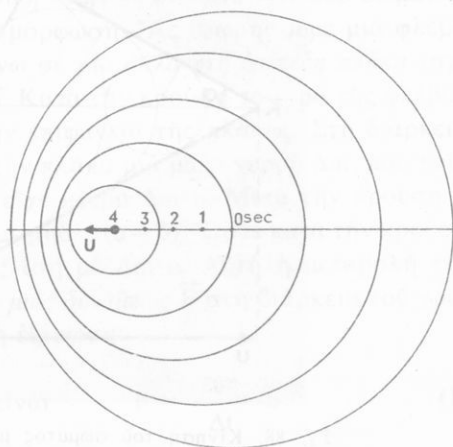
Τά συνηθισμένα μεταφορικά μέσα (αυτοκίνητα, σιδηρόδρομοι και τὰ περισσότερα αεροπλάνα) κινούνται με ύποχητικές ταχύτητες. Σ' αυτή τήν περίπτωση ή αντίσταση του αέρα (F) είναι ανάλογη με τὸ τετράγωνο τῆς ταχύτητας (v) του σώματος καί δίνεται ἀπό τή γνωστή ἐξίσωση:

$$F = k \cdot S \cdot v^2$$

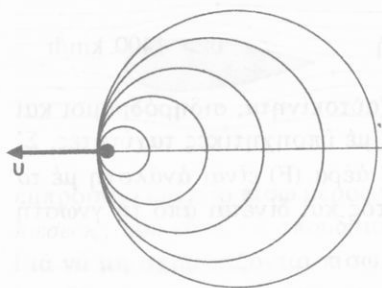
ὅπου k εἶναι ὁ συντελεστής ἀντιστάσεως, πού ἐξαρτᾶται ἀπό τὸ σχῆμα του σώματος.

β. Ὑπερηχητικές ταχύτητες. Ὄταν ή ταχύτητα (v) του σώματος, π.χ. του αεροπλάνου, εἶναι μικρότερη ἀπὸ τήν ταχύτητα (v_H) του ήχου, τὰ ήχητικά κύματα τρέχουν πιὸ γρήγορα ἀπὸ τὸ αεροπλάνο καί ἔτσι δὲν ἐπηρεάζουν τήν κίνηση του αεροπλάνου (σχ. 86). Ὄταν ὁμως ή ταχύτητα του αεροπλάνου γίνει ἴση με τήν ταχύτητα του ήχου, τότε τὸ αεροπλάνο καί τὰ ήχητικά κύματα κινούνται μαζί καί στὸ ἐμπρόσθιο μέρος του αεροπλάνου συμβαίνει πύκνωση τῶν ήχητικῶν κυμάτων,

ταίμαξι

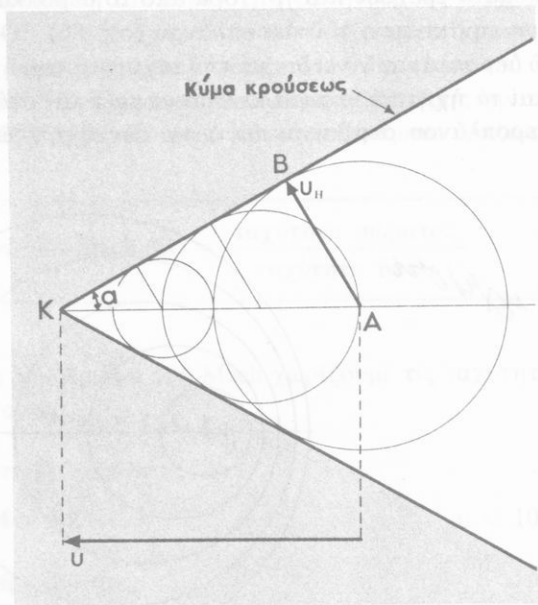


Σχ. 86. Κίνηση του σώματος με ύποχητική ταχύτητα.



Σχ. 87. Κίνηση του σώματος με ήχητική ταχύτητα.

που ονομάζεται κύμα κρούσεως (σχ. 87). Μέσα σ' αυτή την πύκνωση δημιουργούνται νέες συνθήκες, οι οποίες επηρεάζουν την κίνηση του αεροπλάνου. Τα σύγχρονα αεροπλάνα έχουν διαμορφωθεί κατάλληλα, ώστε εύκολα μπορούν να περνούν μέσα από «τό τείχος του ήχου», όταν μεταβαίνουν από την υποηχητική στην υπερηχητική πτήση.



Σχ. 88. Κίνηση του σώματος με υπερηχητική ταχύτητα.

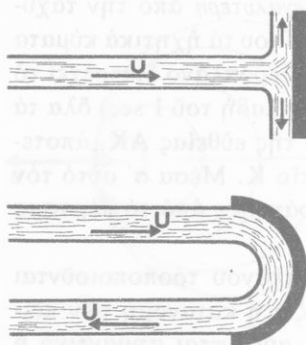
Όταν η ταχύτητα του αεροπλάνου γίνει *μεγαλύτερη* από την ταχύτητα του ήχου, τότε το αεροπλάνο αφήνει πίσω του τα ήχητικά κύματα (σχ. 88). Στη διάρκεια ενός δευτερολέπτου το αεροπλάνο διατρέχει το διάστημα ΑΚ. Στο τέλος αυτού του χρόνου (δηλαδή του 1 sec) όλα τα ήχητικά κύματα, που ξφυγαν από τα σημεία της ευθείας ΑΚ, αποτελούν μία *επιφάνεια κώνου* με κορυφή το σημείο Κ. Μέσα σ' αυτό τον κώνο βρίσκεται η ζώνη του αέρα που διαταράχθηκε από το πέρασμα του αεροπλάνου.

Κατά την υπερηχητική πτήση του αεροπλάνου τροποποιούνται όρισμένες συνθήκες της πτήσεως, π.χ. αλλάζει η κατανομή των πιέσεων πάνω στις επιφάνειες του αεροπλάνου, αυξάνεται σημαντικά η δυναμική αντίσταση, μετατοπίζεται το σημείο εφαρμογής της δυναμικής ανώσεως κ.ά. Με τις εργαστηριακές μετρήσεις μπορέσαμε να λύσουμε αρκετά από τα προβλήματα που παρουσιάζει η υπερηχητική πτήση.

44. Ύδροκινητήρες

α. Έκμετάλλευση της κινητικής ενέργειας του νερού. Όταν μία φλέβα νερού συγκρουστεί με μία ακλόνητη πλάκα, τότε κατά μεγάλη προσέγγιση αυτή η κρούση είναι *τέλεια πλαστική κρούση* (§ 25) και όπως ξέρουμε σ' αυτή την περίπτωση συμβαίνει *παραμόρφωση* του ενός ή και των δύο σωμάτων που συγκρούονται. Κατά την πλαστική κρούση μέρος ή και ολόκληρη η *κινητική ενέργεια* των δύο σωμάτων ξοδεύεται για να γίνει η παραμόρφωση. Άς θεωρήσουμε μία φλέβα νερού, που πέφτει κάθετα πάνω σε μία *ακλόνητη επίπεδη πλάκα* (σχ. 89α). Το νερό έχει ταχύτητα $\vec{v}$. Κατά την κρούση το νερό της φλέβας απλώνεται και ρέει πάνω στην επιφάνεια της πλάκας. Στη διάρκεια του χρόνου Δt πέφτει πάνω στην πλάκα μία μάζα νερού Δm , που πριν από την κρούση ή όρμη της είχε μέτρο $\Delta m \cdot v$. Μετά την κρούση ή ταχύτητα του νερού είναι ίση με μηδέν ($v = 0$). Ωστε κατά την κρούση συμβαίνει *μεταβολή της όρμης* ίση με $\Delta m \cdot v$. Αυτή η μεταβολή της όρμης είναι ίση με την *ώθηση μιας δυνάμεως* $\vec{F}$ στη διάρκεια του χρόνου Δt και επομένως ισχύει η εξίσωση:

$$F \cdot \Delta t = \Delta m \cdot v \quad \text{ήρα είναι} \quad F = \frac{\Delta m}{\Delta t} \cdot v \quad (1)$$



Σχ. 89. Κρούση μιάς φλέβας νερού.

Τό πηλίκο $\Delta m/\Delta t$ φανερώνει *τή μάζα του νερού* που πέφτει πάνω στην πλάκα *κατά μονάδα χρόνου*. Ἡ ἐξίσωση (1) δίνει *τό μέτρο* τῆς δυνάμεως F που ἐξασκεῖ ἡ πλάκα πάνω στό νερό (ἡ δύναμη $\vec{F}$ ἔχει φορά πρὸς τά ἀριστερά). Ἀλλά σύμφωνα μέ τό ἀξίωμα τῆς δράσεως καί ἀντιδράσεως καί ἡ φλέβα τοῦ νεροῦ ἐξασκεῖ πάνω στήν πλάκα *μιά δύναμη ἀντίθετη* (μέ φορά πρὸς τά δεξιά) καί *πού τό μέτρο* τῆς δίνεται ἀπό τήν ἐξίσωση (1). Αὐτή ἡ δύναμη $\vec{F}$ ἔχει *τή φορά* τῆς ταχύτητας $\vec{u}$ τοῦ νεροῦ.

Ἄς θεωρήσουμε τώρα ὅτι ἡ φλέβα τοῦ νεροῦ πέφτει πάνω σέ *ἀκλόνητη* πλάκα, πού ἡ ἐπιφάνειά της εἶναι κοίλη (σχ. 89β). Ἡ πλάκα μέ αὐτή τή μορφή ἀποτελεῖ ἓνα *σκαφίδιο*. Δεχόμεστε ὅτι δέν ὑπάρχουν τριβές. Ἡ φλέβα τοῦ νεροῦ ρέει ὁμαλά κατά μήκος τῆς κοίλης ἐπιφάνειας τοῦ σκαφιδίου καί τότε συμβαίνει τέλεια ἀναστροφή τῆς κινήσεως τοῦ νεροῦ, ἐπομένως συμβαίνει *τέλεια ἀναστροφή τῆς ταχύτητας τοῦ νεροῦ*. Σ' αὐτή τήν περίπτωση, στή διάρκεια τοῦ χρόνου Δt , ἡ μεταβολή τῆς ὀρμῆς τῆς μάζας Δm τοῦ νεροῦ ἔχει μέτρο ἴσο μέ:

$$\Delta J = \Delta m [v - (-v)] \quad \text{ἄρα} \quad \Delta J = 2\Delta m \cdot v$$

Ἐπομένως ἡ δύναμη $\vec{F}$ που ἐξασκεῖ ἡ φλέβα τοῦ νεροῦ πάνω στό ἀκλόνητο σκαφίδιο ἔχει μέτρο:

$$F = 2 \frac{\Delta m}{\Delta t} \cdot v$$

Ἄν τό σκαφίδιο, ἐξαιτίας τῆς δυνάμεως F , ἀρχίσει νά κινεῖται μέ

ταχύτητα v_x , τότε *ή σχετική ταχύτητα* του νερού ως προς τό σκαφίδιο είναι $v - v_x$ καί *ή δύναμη*, πού *έξασκεί* τό νερό πάνω στό σκαφίδιο, *έχει μέτρο*:

$$F = 2 \frac{\Delta m}{\Delta t} \cdot (v - v_x)$$

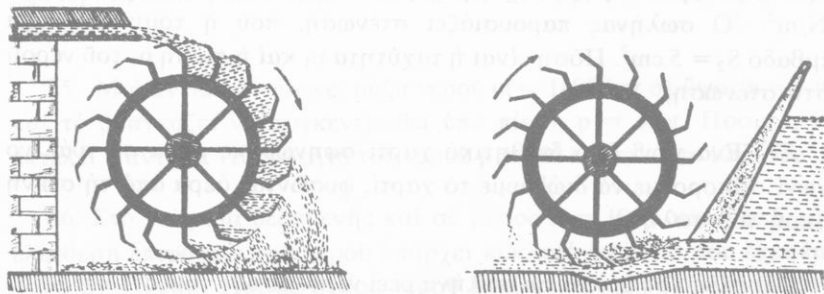
Σ' αὐτή τήν περίπτωση ἀποδείχεται ὅτι:

“Ολόκληρη *ή κινητική ἐνέργεια* μιᾶς φλέβας νερού μετατρέπεται σέ ὠφέλιμο ἔργο, ὅταν *ή ταχύτητα* (v_x) τοῦ σκαφιδίου *εἶναι ἴση* μέ *τή μισή ταχύτητα* (v) τοῦ νεροῦ.

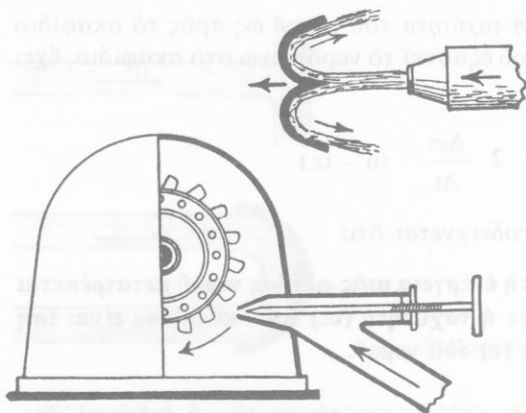
“Ὡστε μιὰ φλέβα νερού *δίνει ὁλόκληρη* τήν *κινητική ἐνέργειά* της, ὅταν *εἶναι* $v_x = v/2$, ἄρα $v - v_x = v/2$. Τότε τό νερό, μετά *τή σύγκουσή* του μέ τό σκαφίδιο, *έχει* *σχετικά* μέ τό *ἔδαφος* *ταχύτητα ἴση* μέ μηδέν.

Γιά νά *έκμεταλλευτοῦμε* τήν *κινητική ἐνέργεια* πού *έχει* ἓνα ρεῦμα νεροῦ, *χρησιμοποιοῦμε* *τούς ὑδροκινητήρες*.

β. **Υδροκινητήρες.** Ἡ ἀρχαιότερη μορφή ὑδροκινητήρων *εἶναι ὁ ὑδραυλικός τροχός* (σχ. 90). Σήμερα ὡς ὑδροκινητήρες *χρησιμοποιοῦνται οἱ ὑδροστρόβιλοι*. Αὐτοί *εἶναι* τροχοί, πού *στήν περιφέρειά* τους *εἶναι* στερεωμένα σκαφίδια ἢ πτερύγια. Τό σχῆμα 91 *δείχνει* ἓναν *τύπο ὑδροστροβίλου* (*ὑδροστρόβιλος Pelton*). Τό νερό *βγαίνει* μέ *μεγάλη ταχύτητα* ἀπό ἓναν ἢ *περισσότερους στενοὺς σωλῆνες* (ἀκροφύσια) καί *συγκρούεται* μέ *τά σκαφίδια*, πού *έχουν* *διαμορφωθεῖ κατάλληλα*, ὥστε νά *γίνεται* *τέλεια ἀναστροφή* *τῆς φλέβας* τοῦ νεροῦ (ἐπομένως



Σχ. 90. Ὑδραυλικοὶ τροχοί.



Σχ. 91. Ύδροστρόβιλος Pelton

καί τέλεια άναστροφή τής ταχύτητας του νερού). Σήμερα οί ύδροστρόβιλοι έχουν μεγάλη σημασία, γιατί μέ αυτούς εκμεταλλευόμαστε τήν κινητική ενέργεια του νερού καί τή μετατρέπουμε σέ ηλεκτρική ενέργεια (ύδροηλεκτρική εγκατάσταση). Οί ύδροστρόβιλοι έχουν μεγάλη άπόδοση (ώς 95%) καί αναπτύσσουν μεγάλη ισχύ.

Προβλήματα

78. Μέσα σέ όριζόντιο σωλήνα, πού τό έμβαδό τής τομής του είναι $S_1 = 25 \text{ cm}^2$, ρέει νερό μέ ταχύτητα $v_1 = 0,60 \text{ m/sec}$ καί πίεση $p_1 = 4 \cdot 10^4 \text{ N/m}^2$. Ό σωλήνας παρουσιάζει στένωση, πού ή τομή της έχει έμβαδό $S_2 = 5 \text{ cm}^2$. Πόση είναι ή ταχύτητα v_1 καί ή πίεση p_1 του νερού στή στένωση;

79. Ένα χωνί από διηθητικό χαρτί σφηνώθηκε μέσα σέ γυάλινο χωνί. Μπορούμε νά διώξουμε τό χαρτί, φυσώντας άέρα από τή στενή άκρη του σωλήνα;

80. Μέσα σέ όριζόντιο σωλήνα ρέει νερό. Σέ δύο τομές Α καί Β του σωλήνα τό έμβαδό είναι άντίστοιχα $S_1 = 4 \text{ cm}^2$ καί $S_2 = 1 \text{ cm}^2$. Στίς

τομές A και B είναι στερεωμένοι δύο κατακόρυφοι λεπτοί σωλήνες και στον πρώτο από αυτούς (τομή A) το νερό σχηματίζει στήλη, που έχει ύψος $h_1 = 15 \text{ cm}$. Η ταχύτητα του νερού στην τομή B είναι $v_2 = 0,8 \text{ m/sec}$. Νά βρεθεί πόσο είναι το ύψος h_2 της στήλης του νερού στο δεύτερο σωλήνα. Πυκνότητα του νερού $\rho = 10^3 \text{ kg/sec}^2$. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

81. Ένας οριζόντιος σωλήνας, που οι τομές σε δύο σημεία του έχουν λόγο $S_1/S_2 = 3$, διαρρέεται από υγρό πυκνότητας ρ . Αν στη μεγαλύτερη τομή S_1 η ταχύτητα του υγρού είναι v_1 , νά εκφραστεί η διαφορά πίεσης Δp μεταξύ των δύο τομών σε συνάρτηση με την ταχύτητα v_1 .

82. Σε ένα βεντουρίμετρο που διαρρέεται από νερό, η μεγαλύτερη τομή του σωλήνα έχει ακτίνα R_1 και η μικρότερη τομή έχει ακτίνα $R_2 = R_1/2$. Μεταξύ αυτών των δύο τομών υπάρχει διαφορά πίεσης $\Delta p = 10^4 \text{ N/m}^2$. Πόση είναι η ταχύτητα του νερού στη μεγαλύτερη τομή του σωλήνα; Πυκνότητα του νερού $\rho = 10^3 \text{ kg/m}^3$. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

83. Ένα αεροπλάνο πετάει σε ύψος 3000 m , όπου η πυκνότητα του αέρα είναι $\rho = 0,887 \text{ kg/m}^3$. Στο σωλήνα Pitot βλέπουμε τότε μία διαφορά πίεσης $\Delta p = 4,78 \text{ cm Hg}$. Πόση είναι η ταχύτητα του αεροπλάνου; Πυκνότητα υδραργύρου $\rho = 13,6 \cdot 10^3 \text{ kg/m}^3$. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

84. Με πόση ταχύτητα θά βγαίνει το νερό από μία τρύπα του ατμολέβητα, αν η πίεση μέσα στον ατμολέβητα είναι μεγαλύτερη από την εξωτερική πίεση κατά $\Delta p = 25 \text{ at}$; Πυκνότητα του νερού $\rho = 10^3 \text{ kg/m}^3$.

85. Μία αντλία ανυψώνει μάζα νερού $m = 1400 \text{ kg}$ σε ύψος $h = 7 \text{ m}$ και το αναγκάζει νά συγκεντρωθεί υπό πίεση $p = 3 \text{ at}$. Πόσο έργο εκτελεί η αντλία; Πυκνότητα του νερού $\rho = 10^3 \text{ kg/m}^3$. $g = 10 \text{ m/sec}^2$.

86. Στο τοίχωμα δεξαμενής και σε βάθος $h = 10 \text{ m}$ κάτω από την ελεύθερη επιφάνεια του νερού υπάρχει κυκλικό άνοιγμα που έχει εμβαδό $S = 6 \text{ cm}^2$. Πόσος όγκος νερού βγαίνει από τη δεξαμενή κατά λεπτό;

87. Από τό άνοιγμα μιās δεξαμενής βγαίνει όγκος νερού $V = 2$ lt/sec, όταν τό άνοιγμα βρίσκεται σέ βάθος $h = 3,6$ m κάτω από τήν ελεύθερη επιφάνεια του νερού τής δεξαμενής. Πόσος όγκος V_1 νερού θά βγαίνει κατά δευτερόλεπτο από τή δεξαμενή, όταν στήν ελεύθερη επιφάνεια του νερού εξασκεΐται μιά πρόσθετη πίεση ίση μέ $p_1 = 8$ at; Πυκνότητα του νερού $\rho = 10^3$ kg/m³. $g = 10$ m/sec².

88. Στο πάτωμα βρίσκεται ένα κατακόρυφο κυλινδρικό δοχείο πού περιέχει νερό. Πάνω στήν ίδια γενέτειρα του κυλίνδρου υπάρχουν δύο μικρές τρύπες, βουλωμένες. Η πάνω τρύπα βρίσκεται σέ ύψος $h_1 = 10$ cm καί ή κάτω τρύπα βρίσκεται σέ ύψος $h_2 = 3,6$ cm από τον όριζόντιο πυθμένα του δοχείου. Όταν ξεβουλώσουμε ταυτόχρονα τίς δύο τρύπες, σχηματίζονται δύο καμπυλόγραμμες λεπτές φλέβες νερού, πού πέφτουν στο ίδιο σημείο του πατώματος. Σέ πόσο ύψος h πάνω από τον πυθμένα του δοχείου βρίσκεται ή ελεύθερη επιφάνεια του νερού εκείνη τή στιγμή;

89. Ένα δοχείο περιέχει νερό καί μπορεί νά γλιστράει χωρίς τριβή πάνω στο λείο όριζόντιο επίπεδο πού άκουμπάει ό όριζόντιος πυθμένας του δοχείου. Σέ μιά κατακόρυφη έδρα του δοχείου καί σέ βάθος $h = 1$ m κάτω από τήν ελεύθερη επιφάνεια του νερού υπάρχει μιά μικρή τρύπα βουλωμένη μέ φελλό. Ξαφνικά ό φελλός φεύγει καί τό νερό άρχίζει νά βγαίνει από τή μικρή τρύπα, πού έχει διάμετρο $\delta = 1$ cm. Τότε τό δοχείο άρχίζει νά κινείται. Νά βρεθεί πόση είναι ή δύναμη F πού κινεί τό δοχείο. Πυκνότητα νερού $\rho = 10^3$ kg/m³. $g = 10$ m/sec².

90. Δύο λεπτά παράλληλα στρώματα γλυκερίνης, πού ή μεταξύ τους απόσταση είναι $h = 2$ mm, κινούνται μέ ταχύτητες αντίστοιχα $v_1 = 3$ cm/sec καί $v_2 = 2$ cm/sec. Κάθε στρώμα έχει επιφάνεια $S = 5$ cm². Ό συντελεστής έσωτερικής τριβής τής γλυκερίνης είναι $\eta = 0,83$ N · sec · m⁻². Νά βρεθεί ή έσωτερική τριβή T πού αναπτύσσεται ανάμεσα σ' αυτά τά δύο στρώματα γλυκερίνης.

91. Μιά σφαίρα από χάλυβα, μέ ακτίνα $R = 2$ mm, άφήνεται ελεύ-



024000019879

ΕΚΔΟΣΗ Α' - ΤΕΥΧΟΣ Α' 1978 - ΑΝΤΙΤΥΠΑ 73.000

ΕΚΤΥΠΩΣΗ - ΒΙΒΛΙΟΔΕΣΙΑ: Π. ΟΚΤΩΡΑΤΟΣ - Κ. ΚΟΥΚΙΑΣ Ο.Ε.



